

Definition 52 **Bilinearform** auf V

Definition 52 **Bilinearform** auf V ist eine bilineare Abbildung
 $\sigma : V \times V \rightarrow \mathbb{K}$

Definition 52 **Bilinearform** auf V ist eine bilineare Abbildung $\sigma : V \times V \rightarrow \mathbb{K}$, d.h.,

Definition 52 **Bilinearform** auf V ist eine bilineare Abbildung

$\sigma : V \times V \rightarrow \mathbb{K}$, d.h.,

$$\sigma(\lambda' u' + \lambda'' u'', v) = \lambda' \sigma(u', v) + \lambda'' \sigma(u'', v) ,$$

Definition 52 **Bilinearform** auf V ist eine bilineare Abbildung

$\sigma : V \times V \rightarrow \mathbb{K}$, d.h.,

$$\sigma(\lambda' u' + \lambda'' u'', v) = \lambda' \sigma(u', v) + \lambda'' \sigma(u'', v) ,$$

$$\sigma(u, \lambda' v' + \lambda'' v'') = \lambda' \sigma(u, v') + \lambda'' \sigma(u, v'') .$$

Definition 52 **Bilinearform** auf V ist eine bilineare Abbildung

$\sigma : V \times V \rightarrow \mathbb{K}$, d.h.,

$$\sigma(\lambda' u' + \lambda'' u'', v) = \lambda' \sigma(u', v) + \lambda'' \sigma(u'', v) ,$$

$$\sigma(u, \lambda' v' + \lambda'' v'') = \lambda' \sigma(u, v') + \lambda'' \sigma(u, v'') .$$

Definition 52 **Bilinearform** auf V ist eine bilineare Abbildung

$\sigma : V \times V \rightarrow \mathbb{K}$, d.h.,

$$\sigma(\lambda' u' + \lambda'' u'', v) = \lambda' \sigma(u', v) + \lambda'' \sigma(u'', v) ,$$

$$\sigma(u, \lambda' v' + \lambda'' v'') = \lambda' \sigma(u, v') + \lambda'' \sigma(u, v'') .$$

Eine Bilinearform σ heißt **symmetrisch**, falls

Definition 52 **Bilinearform** auf V ist eine bilineare Abbildung

$\sigma : V \times V \rightarrow \mathbb{K}$, d.h.,

$$\sigma(\lambda' u' + \lambda'' u'', v) = \lambda' \sigma(u', v) + \lambda'' \sigma(u'', v) ,$$

$$\sigma(u, \lambda' v' + \lambda'' v'') = \lambda' \sigma(u, v') + \lambda'' \sigma(u, v'') .$$

Eine Bilinearform σ heißt **symmetrisch**, falls

(Symmetrie) $\sigma(u, v) = \sigma(v, u)$.

Definition 52 **Bilinearform** auf V ist eine bilineare Abbildung

$\sigma : V \times V \rightarrow \mathbb{K}$, d.h.,

$$\sigma(\lambda' u' + \lambda'' u'', v) = \lambda' \sigma(u', v) + \lambda'' \sigma(u'', v) ,$$

$$\sigma(u, \lambda' v' + \lambda'' v'') = \lambda' \sigma(u, v') + \lambda'' \sigma(u, v'') .$$

Eine Bilinearform σ heißt **symmetrisch**, falls

(Symmetrie) $\sigma(u, v) = \sigma(v, u)$.

Sei $\mathbb{K} = \mathbb{R}$.

Definition 52 **Bilinearform** auf V ist eine bilineare Abbildung

$\sigma : V \times V \rightarrow \mathbb{K}$, d.h.,

$$\sigma(\lambda' u' + \lambda'' u'', v) = \lambda' \sigma(u', v) + \lambda'' \sigma(u'', v) ,$$

$$\sigma(u, \lambda' v' + \lambda'' v'') = \lambda' \sigma(u, v') + \lambda'' \sigma(u, v'') .$$

Eine Bilinearform σ heißt **symmetrisch**, falls

(Symmetrie) $\sigma(u, v) = \sigma(v, u)$.

Sei $\mathbb{K} = \mathbb{R}$. Eine Bilinearform heißt **positiv definit**, falls

Definition 52 **Bilinearform** auf V ist eine bilineare Abbildung

$\sigma : V \times V \rightarrow \mathbb{K}$, d.h.,

$$\sigma(\lambda' u' + \lambda'' u'', v) = \lambda' \sigma(u', v) + \lambda'' \sigma(u'', v) ,$$

$$\sigma(u, \lambda' v' + \lambda'' v'') = \lambda' \sigma(u, v') + \lambda'' \sigma(u, v'') .$$

Eine Bilinearform σ heißt **symmetrisch**, falls

(Symmetrie) $\sigma(u, v) = \sigma(v, u)$.

Sei $\mathbb{K} = \mathbb{R}$. Eine Bilinearform heißt **positiv definit**, falls

(Positivdefinitheit) $\sigma(u, u) > 0$ für $u \neq \vec{0}$.

Definition 52 **Bilinearform** auf V ist eine bilineare Abbildung

$\sigma : V \times V \rightarrow \mathbb{K}$, d.h.,

$$\sigma(\lambda' u' + \lambda'' u'', v) = \lambda' \sigma(u', v) + \lambda'' \sigma(u'', v),$$

$$\sigma(u, \lambda' v' + \lambda'' v'') = \lambda' \sigma(u, v') + \lambda'' \sigma(u, v'').$$

Eine Bilinearform σ heißt **symmetrisch**, falls

(Symmetrie) $\sigma(u, v) = \sigma(v, u)$.

Sei $\mathbb{K} = \mathbb{R}$. Eine Bilinearform heißt **positiv definit**, falls

(Positivdefinitheit) $\sigma(u, u) > 0$ für $u \neq \vec{0}$.

Eine symmetrische positiv definite Bilinearform heißt **Skalarprodukt**.

Bsp.

Definition 52 **Bilinearform** auf V ist eine bilineare Abbildung

$\sigma : V \times V \rightarrow \mathbb{K}$, d.h.,

$$\sigma(\lambda' u' + \lambda'' u'', v) = \lambda' \sigma(u', v) + \lambda'' \sigma(u'', v),$$

$$\sigma(u, \lambda' v' + \lambda'' v'') = \lambda' \sigma(u, v') + \lambda'' \sigma(u, v'').$$

Eine Bilinearform σ heißt **symmetrisch**, falls

(Symmetrie) $\sigma(u, v) = \sigma(v, u)$.

Sei $\mathbb{K} = \mathbb{R}$. Eine Bilinearform heißt **positiv definit**, falls

(Positivdefinitheit) $\sigma(u, u) > 0$ für $u \neq \vec{0}$.

Eine symmetrische positiv definite Bilinearform heißt **Skalarprodukt**.

Bsp. (Standard-Skalarprodukt) auf \mathbb{R}^n .

Definition 52 **Bilinearform** auf V ist eine bilineare Abbildung

$\sigma : V \times V \rightarrow \mathbb{K}$, d.h.,

$$\sigma(\lambda' u' + \lambda'' u'', v) = \lambda' \sigma(u', v) + \lambda'' \sigma(u'', v),$$

$$\sigma(u, \lambda' v' + \lambda'' v'') = \lambda' \sigma(u, v') + \lambda'' \sigma(u, v'').$$

Eine Bilinearform σ heißt **symmetrisch**, falls

(Symmetrie) $\sigma(u, v) = \sigma(v, u)$.

Sei $\mathbb{K} = \mathbb{R}$. Eine Bilinearform heißt **positiv definit**, falls

(Positivdefinitheit) $\sigma(u, u) > 0$ für $u \neq \vec{0}$.

Eine symmetrische positiv definite Bilinearform heißt **Skalarprodukt**.

Bsp. (Standard-Skalarprodukt) auf \mathbb{R}^n . Für $x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ und $y = \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$

Definition 52 **Bilinearform** auf V ist eine bilineare Abbildung

$\sigma : V \times V \rightarrow \mathbb{K}$, d.h.,

$$\sigma(\lambda' u' + \lambda'' u'', v) = \lambda' \sigma(u', v) + \lambda'' \sigma(u'', v),$$

$$\sigma(u, \lambda' v' + \lambda'' v'') = \lambda' \sigma(u, v') + \lambda'' \sigma(u, v'').$$

Eine Bilinearform σ heißt **symmetrisch**, falls

(Symmetrie) $\sigma(u, v) = \sigma(v, u)$.

Sei $\mathbb{K} = \mathbb{R}$. Eine Bilinearform heißt **positiv definit**, falls

(Positivdefinitheit) $\sigma(u, u) > 0$ für $u \neq \vec{0}$.

Eine symmetrische positiv definite Bilinearform heißt **Skalarprodukt**.

Bsp. (Standard-Skalarprodukt) auf \mathbb{R}^n . Für $x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ und $y = \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$

setze $\sigma(x, y) = x_1 y_1 + \dots + x_n y_n$.

Satz 59

Satz 59 Sei $B := (b_1, \dots, b_n)$ eine Basis in V .

Satz 59 Sei $B := (b_1, \dots, b_n)$ eine Basis in V . Dann gilt: für jede Bilinearform σ auf V gibt es genau eine $A \in \text{Mat}(n, n, \mathbb{K})$, so dass $\sigma = \sigma_A$.

Satz 59 Sei $B := (b_1, \dots, b_n)$ eine Basis in V . Dann gilt: für jede Bilinearform σ auf V gibt es genau eine $A \in \text{Mat}(n, n, \mathbb{K})$, so dass $\sigma = \sigma_A$. Ferner gilt:

Satz 59 Sei $B := (b_1, \dots, b_n)$ eine Basis in V . Dann gilt: für jede Bilinearform σ auf V gibt es genau eine $A \in \text{Mat}(n, n, \mathbb{K})$, so dass $\sigma = \sigma_A$. Ferner gilt: das (i, j) Element der Matrix A ist gleich $\sigma(b_i, b_j)$.

Satz 59 Sei $B := (b_1, \dots, b_n)$ eine Basis in V . Dann gilt: für jede Bilinearform σ auf V gibt es genau eine $A \in \text{Mat}(n, n, \mathbb{K})$, so dass $\sigma = \sigma_A$. Ferner gilt: das (i, j) Element der Matrix A ist gleich $\sigma(b_i, b_j)$.
Diese Matrix $A =$

Satz 59 Sei $B := (b_1, \dots, b_n)$ eine Basis in V . Dann gilt: für jede Bilinearform σ auf V gibt es genau eine $A \in \text{Mat}(n, n, \mathbb{K})$, so dass $\sigma = \sigma_A$. Ferner gilt: das (i, j) Element der Matrix A ist gleich $\sigma(b_i, b_j)$.
Diese Matrix $A = (a_{ij})$

Satz 59 Sei $B := (b_1, \dots, b_n)$ eine Basis in V . Dann gilt: für jede Bilinearform σ auf V gibt es genau eine $A \in \text{Mat}(n, n, \mathbb{K})$, so dass $\sigma = \sigma_A$. Ferner gilt: das (i, j) Element der Matrix A ist gleich $\sigma(b_i, b_j)$.
Diese Matrix $A = (a_{ij}) = \sigma(b_i, b_j)$

Satz 59 Sei $B := (b_1, \dots, b_n)$ eine Basis in V . Dann gilt: für jede Bilinearform σ auf V gibt es genau eine $A \in \text{Mat}(n, n, \mathbb{K})$, so dass $\sigma = \sigma_A$. Ferner gilt: das (i, j) Element der Matrix A ist gleich $\sigma(b_i, b_j)$. Diese Matrix $A = (a_{ij}) = \sigma(b_i, b_j)$ heißt **die Matrix der Bilinearform**,

Satz 59 Sei $B := (b_1, \dots, b_n)$ eine Basis in V . Dann gilt: für jede Bilinearform σ auf V gibt es genau eine $A \in \text{Mat}(n, n, \mathbb{K})$, so dass $\sigma = \sigma_A$. Ferner gilt: das (i, j) Element der Matrix A ist gleich $\sigma(b_i, b_j)$. Diese Matrix $A = (a_{ij}) = \sigma(b_i, b_j)$ heißt **die Matrix der Bilinearform**, oder **Gram'sche Matrix**.

Satz 59 Sei $B := (b_1, \dots, b_n)$ eine Basis in V . Dann gilt: für jede Bilinearform σ auf V gibt es genau eine $A \in \text{Mat}(n, n, \mathbb{K})$, so dass $\sigma = \sigma_A$. Ferner gilt: das (i, j) Element der Matrix A ist gleich $\sigma(b_i, b_j)$. Diese Matrix $A = (a_{ij}) = \sigma(b_i, b_j)$ heißt **die Matrix der Bilinearform**, oder **Gram'sche Matrix**.

(Wiederholung: $\sigma_A(u, v)$)

Satz 59 Sei $B := (b_1, \dots, b_n)$ eine Basis in V . Dann gilt: für jede Bilinearform σ auf V gibt es genau eine $A \in \text{Mat}(n, n, \mathbb{K})$, so dass $\sigma = \sigma_A$. Ferner gilt: das (i, j) Element der Matrix A ist gleich $\sigma(b_i, b_j)$. Diese Matrix $A = (a_{ij}) = \sigma(b_i, b_j)$ heißt **die Matrix der Bilinearform**, oder **Gram'sche Matrix**.

(Wiederholung: $\sigma_A(u, v) = \underbrace{(C_B(u))^t}_{\in \text{Mat}(1, n)} A \underbrace{C_B(v)}_{\in \mathbb{K}^n \cong \text{Mat}(n, 1)}$.)

Satz 59 Sei $B := (b_1, \dots, b_n)$ eine Basis in V . Dann gilt: für jede Bilinearform σ auf V gibt es genau eine $A \in \text{Mat}(n, n, \mathbb{K})$, so dass $\sigma = \sigma_A$. Ferner gilt: das (i, j) Element der Matrix A ist gleich $\sigma(b_i, b_j)$. Diese Matrix $A = (a_{ij}) = \sigma(b_i, b_j)$ heißt **die Matrix der Bilinearform**, oder **Gram'sche Matrix**.

(Wiederholung: $\sigma_A(u, v) = \underbrace{(C_B(u))^t}_{\in \text{Mat}(1, n)} A \underbrace{C_B(v)}_{\in \mathbb{K}^n \equiv \text{Mat}(n, 1)}$.)

Ziel: Finden die Basis sodass die Gram'sche Matrix (einer gegebenen Bilinearform) möglich **einfach** ist

Satz 59 Sei $B := (b_1, \dots, b_n)$ eine Basis in V . Dann gilt: für jede Bilinearform σ auf V gibt es genau eine $A \in \text{Mat}(n, n, \mathbb{K})$, so dass $\sigma = \sigma_A$. Ferner gilt: das (i, j) Element der Matrix A ist gleich $\sigma(b_i, b_j)$. Diese Matrix $A = (a_{ij}) = \sigma(b_i, b_j)$ heißt **die Matrix der Bilinearform**, oder **Gram'sche Matrix**.

(Wiederholung: $\sigma_A(u, v) = \underbrace{(C_B(u))^t}_{\in \text{Mat}(1, n)} A \underbrace{C_B(v)}_{\in \mathbb{K}^n \equiv \text{Mat}(n, 1)}$.)

Ziel: Finden die Basis sodass die Gram'sche Matrix (einer gegebenen Bilinearform) möglich **einfach** ist (**Einfach = Diagonal?**)

Satz 59 Sei $B := (b_1, \dots, b_n)$ eine Basis in V . Dann gilt: für jede Bilinearform σ auf V gibt es genau eine $A \in \text{Mat}(n, n, \mathbb{K})$, so dass $\sigma = \sigma_A$. Ferner gilt: das (i, j) Element der Matrix A ist gleich $\sigma(b_i, b_j)$. Diese Matrix $A = (a_{ij}) = \sigma(b_i, b_j)$ heißt **die Matrix der Bilinearform**, oder **Gram'sche Matrix**.

(Wiederholung: $\sigma_A(u, v) = \underbrace{(C_B(u))^t}_{\in \text{Mat}(1, n)} A \underbrace{C_B(v)}_{\in \mathbb{K}^n \equiv \text{Mat}(n, 1)}$.)

Ziel: Finden die Basis sodass die Gram'sche Matrix (einer gegebenen Bilinearform) möglich **einfach** ist (**Einfach = Diagonal? Id?**) .

Orthogonale und orthonormale Basen sind die Basen
sodass die Bilinearform ist Diagonal bzw. Id

Orthogonale und orthonormale Basen sind die Basen
sodass die Bilinearform ist Diagonal bzw. Id

Wiederholung – Def. 53 Sei σ eine Bilinearform in V , $B = (b_1, \dots, b_n)$ eine
Basis in V .

Orthogonale und orthonormale Basen sind die Basen
sodass die Bilinearform ist Diagonal bzw. Id

Wiederholung – Def. 53 Sei σ eine Bilinearform in V , $B = (b_1, \dots, b_n)$ eine
Basis in V .

- ▶ B ist orthogonal ,

Orthogonale und orthonormale Basen sind die Basen
sodass die Bilinearform ist Diagonal bzw. Id

Wiederholung – Def. 53 Sei σ eine Bilinearform in V , $B = (b_1, \dots, b_n)$ eine Basis in V .

- ▶ B ist **orthogonal**, falls $\forall i \neq j$ gilt $\sigma(b_i, b_j) = 0$.

Orthogonale und orthonormale Basen sind die Basen sodass die Bilinearform ist Diagonal bzw. Id

Wiederholung – Def. 53 Sei σ eine Bilinearform in V , $B = (b_1, \dots, b_n)$ eine Basis in V .

- ▶ B ist **orthogonal**, falls $\forall i \neq j$ gilt $\sigma(b_i, b_j) = 0$.
- ▶ B ist **orthonormal**, falls sie orthogonal ist,

Orthogonale und orthonormale Basen sind die Basen sodass die Bilinearform ist Diagonal bzw. Id

Wiederholung – Def. 53 Sei σ eine Bilinearform in V , $B = (b_1, \dots, b_n)$ eine Basis in V .

- ▶ B ist **orthogonal**, falls $\forall i \neq j$ gilt $\sigma(b_i, b_j) = 0$.
- ▶ B ist **orthonormal**, falls sie orthogonal ist, und falls zusätzlich $\forall i \in \{1, \dots, n\}$ gilt

Orthogonale und orthonormale Basen sind die Basen sodass die Bilinearform ist Diagonal bzw. Id

Wiederholung – Def. 53 Sei σ eine Bilinearform in V , $B = (b_1, \dots, b_n)$ eine Basis in V .

- ▶ B ist **orthogonal**, falls $\forall i \neq j$ gilt $\sigma(b_i, b_j) = 0$.
- ▶ B ist **orthonormal**, falls sie orthogonal ist, und falls zusätzlich $\forall i \in \{1, \dots, n\}$ gilt $\sigma(b_i, b_i) = 1$.

Lemma 35 Sei A die Gram'sche Matrix von σ bzgl. B .

Orthogonale und orthonormale Basen sind die Basen sodass die Bilinearform ist Diagonal bzw. Id

Wiederholung – Def. 53 Sei σ eine Bilinearform in V , $B = (b_1, \dots, b_n)$ eine Basis in V .

- ▶ B ist **orthogonal**, falls $\forall i \neq j$ gilt $\sigma(b_i, b_j) = 0$.
- ▶ B ist **orthonormal**, falls sie orthogonal ist, und falls zusätzlich $\forall i \in \{1, \dots, n\}$ gilt $\sigma(b_i, b_i) = 1$.

Lemma 35 Sei A die Gram'sche Matrix von σ bzgl. B . Dann gilt:

Orthogonale und orthonormale Basen sind die Basen sodass die Bilinearform ist Diagonal bzw. Id

Wiederholung – Def. 53 Sei σ eine Bilinearform in V , $B = (b_1, \dots, b_n)$ eine Basis in V .

- ▶ B ist **orthogonal**, falls $\forall i \neq j$ gilt $\sigma(b_i, b_j) = 0$.
- ▶ B ist **orthonormal**, falls sie orthogonal ist, und falls zusätzlich $\forall i \in \{1, \dots, n\}$ gilt $\sigma(b_i, b_i) = 1$.

Lemma 35 Sei A die Gram'sche Matrix von σ bzgl. B . Dann gilt:
Ist die Basis B orthogonal,

Orthogonale und orthonormale Basen sind die Basen sodass die Bilinearform ist Diagonal bzw. Id

Wiederholung – Def. 53 Sei σ eine Bilinearform in V , $B = (b_1, \dots, b_n)$ eine Basis in V .

- ▶ B ist **orthogonal**, falls $\forall i \neq j$ gilt $\sigma(b_i, b_j) = 0$.
- ▶ B ist **orthonormal**, falls sie orthogonal ist, und falls zusätzlich $\forall i \in \{1, \dots, n\}$ gilt $\sigma(b_i, b_i) = 1$.

Lemma 35 Sei A die Gram'sche Matrix von σ bzgl. B . Dann gilt:
Ist die Basis B orthogonal, so ist A diagonal.

Orthogonale und orthonormale Basen sind die Basen sodass die Bilinearform ist Diagonal bzw. Id

Wiederholung – Def. 53 Sei σ eine Bilinearform in V , $B = (b_1, \dots, b_n)$ eine Basis in V .

- ▶ B ist **orthogonal**, falls $\forall i \neq j$ gilt $\sigma(b_i, b_j) = 0$.
- ▶ B ist **orthonormal**, falls sie orthogonal ist, und falls zusätzlich $\forall i \in \{1, \dots, n\}$ gilt $\sigma(b_i, b_i) = 1$.

Lemma 35 Sei A die Gram'sche Matrix von σ bzgl. B . Dann gilt:
Ist die Basis B orthogonal, so ist A diagonal.
Ist die Basis B orthonormal,

Orthogonale und orthonormale Basen sind die Basen sodass die Bilinearform ist Diagonal bzw. Id

Wiederholung – Def. 53 Sei σ eine Bilinearform in V , $B = (b_1, \dots, b_n)$ eine Basis in V .

- ▶ B ist **orthogonal**, falls $\forall i \neq j$ gilt $\sigma(b_i, b_j) = 0$.
- ▶ B ist **orthonormal**, falls sie orthogonal ist, und falls zusätzlich $\forall i \in \{1, \dots, n\}$ gilt $\sigma(b_i, b_i) = 1$.

Lemma 35 Sei A die Gram'sche Matrix von σ bzgl. B . Dann gilt:
Ist die Basis B orthogonal, so ist A diagonal.
Ist die Basis B orthonormal, so ist A Id .

Orthogonale und orthonormale Basen sind die Basen sodass die Bilinearform ist Diagonal bzw. Id

Wiederholung – Def. 53 Sei σ eine Bilinearform in V , $B = (b_1, \dots, b_n)$ eine Basis in V .

- ▶ B ist **orthogonal**, falls $\forall i \neq j$ gilt $\sigma(b_i, b_j) = 0$.
- ▶ B ist **orthonormal**, falls sie orthogonal ist, und falls zusätzlich $\forall i \in \{1, \dots, n\}$ gilt $\sigma(b_i, b_i) = 1$.

Lemma 35 Sei A die Gram'sche Matrix von σ bzgl. B . Dann gilt:
Ist die Basis B orthogonal, so ist A diagonal.
Ist die Basis B orthonormal, so ist A Id .

Beweis:

Orthogonale und orthonormale Basen sind die Basen sodass die Bilinearform ist Diagonal bzw. Id

Wiederholung – Def. 53 Sei σ eine Bilinearform in V , $B = (b_1, \dots, b_n)$ eine Basis in V .

- ▶ B ist **orthogonal**, falls $\forall i \neq j$ gilt $\sigma(b_i, b_j) = 0$.
- ▶ B ist **orthonormal**, falls sie orthogonal ist, und falls zusätzlich $\forall i \in \{1, \dots, n\}$ gilt $\sigma(b_i, b_i) = 1$.

Lemma 35 Sei A die Gram'sche Matrix von σ bzgl. B . Dann gilt:
Ist die Basis B orthogonal, so ist A diagonal.
Ist die Basis B orthonormal, so ist A Id .

Beweis: Ausrechnen:

Orthogonale und orthonormale Basen sind die Basen sodass die Bilinearform ist Diagonal bzw. Id

Wiederholung – Def. 53 Sei σ eine Bilinearform in V , $B = (b_1, \dots, b_n)$ eine Basis in V .

- ▶ B ist **orthogonal**, falls $\forall i \neq j$ gilt $\sigma(b_i, b_j) = 0$.
- ▶ B ist **orthonormal**, falls sie orthogonal ist, und falls zusätzlich $\forall i \in \{1, \dots, n\}$ gilt $\sigma(b_i, b_i) = 1$.

Lemma 35 Sei A die Gram'sche Matrix von σ bzgl. B . Dann gilt:
Ist die Basis B orthogonal, so ist A diagonal.
Ist die Basis B orthonormal, so ist A Id .

Beweis: Ausrechnen: nach Definition der Gram'schen Matrix $A = (a_{ij})$
gilt a_{ij}

Orthogonale und orthonormale Basen sind die Basen sodass die Bilinearform ist Diagonal bzw. Id

Wiederholung – Def. 53 Sei σ eine Bilinearform in V , $B = (b_1, \dots, b_n)$ eine Basis in V .

- ▶ B ist **orthogonal**, falls $\forall i \neq j$ gilt $\sigma(b_i, b_j) = 0$.
- ▶ B ist **orthonormal**, falls sie orthogonal ist, und falls zusätzlich $\forall i \in \{1, \dots, n\}$ gilt $\sigma(b_i, b_i) = 1$.

Lemma 35 Sei A die Gram'sche Matrix von σ bzgl. B . Dann gilt:

Ist die Basis B orthogonal, so ist A diagonal.

Ist die Basis B orthonormal, so ist A Id .

Beweis: Ausrechnen: nach Definition der Gram'schen Matrix $A = (a_{ij})$

gilt $a_{ij} = \sigma(b_i, b_j)$

Orthogonale und orthonormale Basen sind die Basen sodass die Bilinearform ist Diagonal bzw. Id

Wiederholung – Def. 53 Sei σ eine Bilinearform in V , $B = (b_1, \dots, b_n)$ eine Basis in V .

- ▶ B ist **orthogonal**, falls $\forall i \neq j$ gilt $\sigma(b_i, b_j) = 0$.
- ▶ B ist **orthonormal**, falls sie orthogonal ist, und falls zusätzlich $\forall i \in \{1, \dots, n\}$ gilt $\sigma(b_i, b_i) = 1$.

Lemma 35 Sei A die Gram'sche Matrix von σ bzgl. B . Dann gilt:
Ist die Basis B orthogonal, so ist A diagonal.
Ist die Basis B orthonormal, so ist A Id .

Beweis: Ausrechnen: nach Definition der Gram'schen Matrix $A = (a_{ij})$
gilt $a_{ij} = \sigma(b_i, b_j) \stackrel{\text{Def. 53}}{=} \begin{cases} 1 & \text{für } i = j \\ 0 & \text{für } i \neq j \end{cases}$

Orthogonale und orthonormale Basen sind die Basen sodass die Bilinearform ist Diagonal bzw. Id

Wiederholung – Def. 53 Sei σ eine Bilinearform in V , $B = (b_1, \dots, b_n)$ eine Basis in V .

- ▶ B ist **orthogonal**, falls $\forall i \neq j$ gilt $\sigma(b_i, b_j) = 0$.
- ▶ B ist **orthonormal**, falls sie orthogonal ist, und falls zusätzlich $\forall i \in \{1, \dots, n\}$ gilt $\sigma(b_i, b_i) = 1$.

Lemma 35 Sei A die Gram'sche Matrix von σ bzgl. B . Dann gilt:
Ist die Basis B orthogonal, so ist A diagonal.
Ist die Basis B orthonormal, so ist A Id .

Beweis: Ausrechnen: nach Definition der Gram'schen Matrix $A = (a_{ij})$
gilt $a_{ij} = \sigma(b_i, b_j) \stackrel{\text{Def. 53}}{=} \begin{cases} 1 & \text{für } i = j \\ 0 & \text{für } i \neq j \end{cases}$

Orthogonale und orthonormale Basen sind die Basen sodass die Bilinearform ist Diagonal bzw. Id

Wiederholung – Def. 53 Sei σ eine Bilinearform in V , $B = (b_1, \dots, b_n)$ eine Basis in V .

- ▶ B ist **orthogonal**, falls $\forall i \neq j$ gilt $\sigma(b_i, b_j) = 0$.
- ▶ B ist **orthonormal**, falls sie orthogonal ist, und falls zusätzlich $\forall i \in \{1, \dots, n\}$ gilt $\sigma(b_i, b_i) = 1$.

Lemma 35 Sei A die Gram'sche Matrix von σ bzgl. B . Dann gilt:
Ist die Basis B orthogonal, so ist A diagonal.
Ist die Basis B orthonormal, so ist A Id .

Beweis: Ausrechnen: nach Definition der Gram'schen Matrix $A = (a_{ij})$ gilt $a_{ij} = \sigma(b_i, b_j) \stackrel{\text{Def. 53}}{=} \begin{cases} 0 & \text{für } i \neq j \\ \sigma(b_i, b_i) := \alpha_i & \text{für } i = j \end{cases}$.

Orthogonale und orthonormale Basen sind die Basen sodass die Bilinearform ist Diagonal bzw. Id

Wiederholung – Def. 53 Sei σ eine Bilinearform in V , $B = (b_1, \dots, b_n)$ eine Basis in V .

- ▶ B ist **orthogonal**, falls $\forall i \neq j$ gilt $\sigma(b_i, b_j) = 0$.
- ▶ B ist **orthonormal**, falls sie orthogonal ist, und falls zusätzlich $\forall i \in \{1, \dots, n\}$ gilt $\sigma(b_i, b_i) = 1$.

Lemma 35 Sei A die Gram'sche Matrix von σ bzgl. B . Dann gilt:
Ist die Basis B orthogonal, so ist A diagonal.
Ist die Basis B orthonormal, so ist A Id .

Beweis: Ausrechnen: nach Definition der Gram'schen Matrix $A = (a_{ij})$ gilt $a_{ij} = \sigma(b_i, b_j) \stackrel{\text{Def. 53}}{=} \begin{cases} 0 & \text{für } i \neq j \\ \sigma(b_i, b_i) := \alpha_i & \text{für } i = j \end{cases}$.

Orthogonale und orthonormale Basen sind die Basen sodass die Bilinearform ist Diagonal bzw. Id

Wiederholung – Def. 53 Sei σ eine Bilinearform in V , $B = (b_1, \dots, b_n)$ eine Basis in V .

- ▶ B ist **orthogonal**, falls $\forall i \neq j$ gilt $\sigma(b_i, b_j) = 0$.
- ▶ B ist **orthonormal**, falls sie orthogonal ist, und falls zusätzlich $\forall i \in \{1, \dots, n\}$ gilt $\sigma(b_i, b_i) = 1$.

Lemma 35 Sei A die Gram'sche Matrix von σ bzgl. B . Dann gilt:
Ist die Basis B orthogonal, so ist A diagonal.
Ist die Basis B orthonormal, so ist A Id .

Beweis: Ausrechnen: nach Definition der Gram'schen Matrix $A = (a_{ij})$ gilt $a_{ij} = \sigma(b_i, b_j) \stackrel{\text{Def. 53}}{=} \begin{cases} 0 & \text{für } i \neq j \\ \sigma(b_i, b_i) := \alpha_i & \text{für } i = j \end{cases}$.

Orthogonale und orthonormale Basen sind die Basen sodass die Bilinearform ist Diagonal bzw. Id

Wiederholung – Def. 53 Sei σ eine Bilinearform in V , $B = (b_1, \dots, b_n)$ eine Basis in V .

- ▶ B ist **orthogonal**, falls $\forall i \neq j$ gilt $\sigma(b_i, b_j) = 0$.
- ▶ B ist **orthonormal**, falls sie orthogonal ist, und falls zusätzlich $\forall i \in \{1, \dots, n\}$ gilt $\sigma(b_i, b_i) = 1$.

Lemma 35 Sei A die Gram'sche Matrix von σ bzgl. B . Dann gilt:
Ist die Basis B orthogonal, so ist A diagonal.
Ist die Basis B orthonormal, so ist A Id .

Beweis: Ausrechnen: nach Definition der Gram'schen Matrix $A = (a_{ij})$

$$\text{gilt } a_{ij} = \sigma(b_i, b_j) \stackrel{\text{Def. 53}}{=} \begin{cases} 0 & \text{für } i \neq j \\ \sigma(b_i, b_i) := \alpha_i & \text{für } i = j \end{cases}.$$

Wir sehen, dass $A = \begin{pmatrix} \alpha_1 & & \\ & \ddots & \\ & & \alpha_n \end{pmatrix}$.

Ist außerdem die Basis orthonormal,

Orthogonale und orthonormale Basen sind die Basen sodass die Bilinearform ist Diagonal bzw. Id

Wiederholung – Def. 53 Sei σ eine Bilinearform in V , $B = (b_1, \dots, b_n)$ eine Basis in V .

- ▶ B ist **orthogonal**, falls $\forall i \neq j$ gilt $\sigma(b_i, b_j) = 0$.
- ▶ B ist **orthonormal**, falls sie orthogonal ist, und falls zusätzlich $\forall i \in \{1, \dots, n\}$ gilt $\sigma(b_i, b_i) = 1$.

Lemma 35 Sei A die Gram'sche Matrix von σ bzgl. B . Dann gilt:
Ist die Basis B orthogonal, so ist A diagonal.
Ist die Basis B orthonormal, so ist A Id .

Beweis: Ausrechnen: nach Definition der Gram'schen Matrix $A = (a_{ij})$

$$\text{gilt } a_{ij} = \sigma(b_i, b_j) \stackrel{\text{Def. 53}}{=} \begin{cases} 0 & \text{für } i \neq j \\ \sigma(b_i, b_i) := \alpha_i & \text{für } i = j \end{cases}.$$

Wir sehen, dass $A = \begin{pmatrix} \alpha_1 & & \\ & \ddots & \\ & & \alpha_n \end{pmatrix}$.

Ist außerdem die Basis orthonormal, dann sind $\alpha_i := \sigma(b_i, b_i)$

Orthogonale und orthonormale Basen sind die Basen sodass die Bilinearform ist Diagonal bzw. Id

Wiederholung – Def. 53 Sei σ eine Bilinearform in V , $B = (b_1, \dots, b_n)$ eine Basis in V .

- ▶ B ist **orthogonal**, falls $\forall i \neq j$ gilt $\sigma(b_i, b_j) = 0$.
- ▶ B ist **orthonormal**, falls sie orthogonal ist, und falls zusätzlich $\forall i \in \{1, \dots, n\}$ gilt $\sigma(b_i, b_i) = 1$.

Lemma 35 Sei A die Gram'sche Matrix von σ bzgl. B . Dann gilt:
Ist die Basis B orthogonal, so ist A diagonal.
Ist die Basis B orthonormal, so ist A Id .

Beweis: Ausrechnen: nach Definition der Gram'schen Matrix $A = (a_{ij})$

$$\text{gilt } a_{ij} = \sigma(b_i, b_j) \stackrel{\text{Def. 53}}{=} \begin{cases} 0 & \text{für } i \neq j \\ \sigma(b_i, b_i) := \alpha_i & \text{für } i = j \end{cases}.$$

Wir sehen, dass $A = \begin{pmatrix} \alpha_1 & & \\ & \ddots & \\ & & \alpha_n \end{pmatrix}$.

Ist außerdem die Basis orthonormal, dann sind $\alpha_i := \sigma(b_i, b_i) \stackrel{\text{Def. 53}}{=} 1$,

Orthogonale und orthonormale Basen sind die Basen sodass die Bilinearform ist Diagonal bzw. Id

Wiederholung – Def. 53 Sei σ eine Bilinearform in V , $B = (b_1, \dots, b_n)$ eine Basis in V .

- ▶ B ist **orthogonal**, falls $\forall i \neq j$ gilt $\sigma(b_i, b_j) = 0$.
- ▶ B ist **orthonormal**, falls sie orthogonal ist, und falls zusätzlich $\forall i \in \{1, \dots, n\}$ gilt $\sigma(b_i, b_i) = 1$.

Lemma 35 Sei A die Gram'sche Matrix von σ bzgl. B . Dann gilt:
Ist die Basis B orthogonal, so ist A diagonal.
Ist die Basis B orthonormal, so ist A Id .

Beweis: Ausrechnen: nach Definition der Gram'schen Matrix $A = (a_{ij})$

$$\text{gilt } a_{ij} = \sigma(b_i, b_j) \stackrel{\text{Def. 53}}{=} \begin{cases} 0 & \text{für } i \neq j \\ \sigma(b_i, b_i) := \alpha_i & \text{für } i = j \end{cases}.$$

Wir sehen, dass $A = \begin{pmatrix} \alpha_1 & & \\ & \ddots & \\ & & \alpha_n \end{pmatrix}$.

Ist außerdem die Basis orthonormal, dann sind $\alpha_i := \sigma(b_i, b_i) \stackrel{\text{Def. 53}}{=} 1$, also die Matrix ist Id .

Orthogonale und orthonormale Basen sind die Basen sodass die Bilinearform ist Diagonal bzw. Id

Wiederholung – Def. 53 Sei σ eine Bilinearform in V , $B = (b_1, \dots, b_n)$ eine Basis in V .

- ▶ B ist **orthogonal**, falls $\forall i \neq j$ gilt $\sigma(b_i, b_j) = 0$.
- ▶ B ist **orthonormal**, falls sie orthogonal ist, und falls zusätzlich $\forall i \in \{1, \dots, n\}$ gilt $\sigma(b_i, b_i) = 1$.

Lemma 35 Sei A die Gram'sche Matrix von σ bzgl. B . Dann gilt:
Ist die Basis B orthogonal, so ist A diagonal.
Ist die Basis B orthonormal, so ist A Id .

Beweis: Ausrechnen: nach Definition der Gram'schen Matrix $A = (a_{ij})$

$$\text{gilt } a_{ij} = \sigma(b_i, b_j) \stackrel{\text{Def. 53}}{=} \begin{cases} 0 & \text{für } i \neq j \\ \sigma(b_i, b_i) := \alpha_i & \text{für } i = j \end{cases}.$$

Wir sehen, dass $A = \begin{pmatrix} \alpha_1 & & \\ & \ddots & \\ & & \alpha_n \end{pmatrix}$.

Ist außerdem die Basis orthonormal, dann sind $\alpha_i := \sigma(b_i, b_i) \stackrel{\text{Def. 53}}{=} 1$, also die Matrix ist Id .

Folgerung: Sei σ eine Bilinearform auf \mathbb{R} -Vektorraum V . Es gilt:
(a) \exists eine orthogonale Basis

Folgerung: Sei σ eine Bilinearform auf \mathbb{R} -Vektorraum V . Es gilt:
(a) \exists eine orthogonale Basis \implies die Bilinearform ist symmetrisch.

- Folgerung:** Sei σ eine Bilinearform auf \mathbb{R} -Vektorraum V . Es gilt:
- (a) \exists eine orthogonale Basis \implies die Bilinearform ist symmetrisch.
 - (b) \exists eine orthonormale Basis

Folgerung: Sei σ eine Bilinearform auf \mathbb{R} -Vektorraum V . Es gilt:

- (a) \exists eine orthogonale Basis \implies die Bilinearform ist symmetrisch.
- (b) \exists eine orthonormale Basis \implies die Bilinearform ist symmetrisch und positivdefinit

Folgerung: Sei σ eine Bilinearform auf \mathbb{R} -Vektorraum V . Es gilt:

- (a) \exists eine orthogonale Basis \implies die Bilinearform ist symmetrisch.
- (b) \exists eine orthonormale Basis \implies die Bilinearform ist symmetrisch und positivdefinit (und ist deswegen ein Skalarprodukt).

Folgerung: Sei σ eine Bilinearform auf \mathbb{R} -Vektorraum V . Es gilt:

- (a) \exists eine orthogonale Basis \implies die Bilinearform ist symmetrisch.
- (b) \exists eine orthonormale Basis \implies die Bilinearform ist symmetrisch und positivdefinit (und ist deswegen ein Skalarprodukt).

Beweis:

- Folgerung:** Sei σ eine Bilinearform auf \mathbb{R} -Vektorraum V . Es gilt:
- (a) \exists eine orthogonale Basis \implies die Bilinearform ist symmetrisch.
 - (b) \exists eine orthonormale Basis \implies die Bilinearform ist symmetrisch und positivdefinit (und ist deswegen ein Skalarprodukt).
- Beweis:** Die Diagonale Matrizen sind symmetrisch

- Folgerung:** Sei σ eine Bilinearform auf \mathbb{R} -Vektorraum V . Es gilt:
- (a) \exists eine orthogonale Basis \implies die Bilinearform ist symmetrisch.
 - (b) \exists eine orthonormale Basis \implies die Bilinearform ist symmetrisch und positivdefinit (und ist deswegen ein Skalarprodukt).

Beweis: Die Diagonale Matrizen sind symmetrisch (d.h., sie erfüllen $A^t = A$) $\xrightarrow{\text{Lemma 34}}$

- Folgerung:** Sei σ eine Bilinearform auf \mathbb{R} -Vektorraum V . Es gilt:
- (a) \exists eine orthogonale Basis \implies die Bilinearform ist symmetrisch.
 - (b) \exists eine orthonormale Basis \implies die Bilinearform ist symmetrisch und positivdefinit (und ist deswegen ein Skalarprodukt).

Beweis: Die Diagonale Matrizen sind symmetrisch (d.h., sie erfüllen $A^t = A$) $\xrightarrow{\text{Lemma 34}}$ σ ist symmetrisch.

Folgerung: Sei σ eine Bilinearform auf \mathbb{R} -Vektorraum V . Es gilt:

- (a) \exists eine orthogonale Basis \implies die Bilinearform ist symmetrisch.
- (b) \exists eine orthonormale Basis \implies die Bilinearform ist symmetrisch und positivdefinit (und ist deswegen ein Skalarprodukt).

Beweis: Die Diagonale Matrizen sind symmetrisch (d.h., sie erfüllen $A^t = A$) $\xrightarrow{\text{Lemma 34}}$ σ ist symmetrisch.

Gibt es eine orthonormale Basis, so ist die Gram'sche Matrix gleich Id , also für $v \in V$,

Folgerung: Sei σ eine Bilinearform auf \mathbb{R} -Vektorraum V . Es gilt:

- (a) \exists eine orthogonale Basis \implies die Bilinearform ist symmetrisch.
- (b) \exists eine orthonormale Basis \implies die Bilinearform ist symmetrisch und positivdefinit (und ist deswegen ein Skalarprodukt).

Beweis: Die Diagonale Matrizen sind symmetrisch (d.h., sie erfüllen $A^t = A$) $\xrightarrow{\text{Lemma 34}}$ σ ist symmetrisch.

Gibt es eine orthonormale Basis, so ist die Gram'sche Matrix gleich Id , also für $v \in V, v \neq \vec{0}$ mit Koordinaten $\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$

Folgerung: Sei σ eine Bilinearform auf \mathbb{R} -Vektorraum V . Es gilt:

- (a) \exists eine orthogonale Basis \implies die Bilinearform ist symmetrisch.
- (b) \exists eine orthonormale Basis \implies die Bilinearform ist symmetrisch und positivdefinit (und ist deswegen ein Skalarprodukt).

Beweis: Die Diagonale Matrizen sind symmetrisch (d.h., sie erfüllen $A^t = A$) $\xrightarrow{\text{Lemma 34}}$ σ ist symmetrisch.

Gibt es eine orthonormale Basis, so ist die Gram'sche Matrix gleich

Id , also für $v \in V, v \neq \vec{0}$ mit Koordinaten $\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$ gilt $\sigma(v, v) =$

$$(x_1 \ \cdots \ x_n) Id \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

Folgerung: Sei σ eine Bilinearform auf \mathbb{R} -Vektorraum V . Es gilt:

- (a) \exists eine orthogonale Basis \implies die Bilinearform ist symmetrisch.
- (b) \exists eine orthonormale Basis \implies die Bilinearform ist symmetrisch und positivdefinit (und ist deswegen ein Skalarprodukt).

Beweis: Die Diagonale Matrizen sind symmetrisch (d.h., sie erfüllen $A^t = A$) $\xrightarrow{\text{Lemma 34}}$ σ ist symmetrisch.

Gibt es eine orthonormale Basis, so ist die Gram'sche Matrix gleich Id , also für $v \in V, v \neq \vec{0}$ mit Koordinaten $\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$ gilt $\sigma(v, v) =$

$$(x_1 \ \cdots \ x_n) Id \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = (x_1 \ \cdots \ x_n) \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

Folgerung: Sei σ eine Bilinearform auf \mathbb{R} -Vektorraum V . Es gilt:

- (a) \exists eine orthogonale Basis \implies die Bilinearform ist symmetrisch.
- (b) \exists eine orthonormale Basis \implies die Bilinearform ist symmetrisch und positivdefinit (und ist deswegen ein Skalarprodukt).

Beweis: Die Diagonale Matrizen sind symmetrisch (d.h., sie erfüllen $A^t = A$) $\xrightarrow{\text{Lemma 34}}$ σ ist symmetrisch.

Gibt es eine orthonormale Basis, so ist die Gram'sche Matrix gleich

Id , also für $v \in V, v \neq \vec{0}$ mit Koordinaten $\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$ gilt $\sigma(v, v) =$

$$(x_1 \ \cdots \ x_n) Id \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = (x_1 \ \cdots \ x_n) \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = x_1^2 + \dots + x_n^2$$

Folgerung: Sei σ eine Bilinearform auf \mathbb{R} -Vektorraum V . Es gilt:

- (a) \exists eine orthogonale Basis \implies die Bilinearform ist symmetrisch.
- (b) \exists eine orthonormale Basis \implies die Bilinearform ist symmetrisch und positivdefinit (und ist deswegen ein Skalarprodukt).

Beweis: Die Diagonale Matrizen sind symmetrisch (d.h., sie erfüllen $A^t = A$) $\xrightarrow{\text{Lemma 34}}$ σ ist symmetrisch.

Gibt es eine orthonormale Basis, so ist die Gram'sche Matrix gleich

Id , also für $v \in V, v \neq \vec{0}$ mit Koordinaten $\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$ gilt $\sigma(v, v) =$

$$(x_1 \ \cdots \ x_n) Id \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = (x_1 \ \cdots \ x_n) \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = x_1^2 + \dots + x_n^2 > 0. \quad \square$$

Satz 61

Satz 61 σ sei eine *Bilinearform*

Satz 61 σ sei eine Bilinearform auf einem \mathbb{R} -Vektorraum V

Satz 61 σ sei eine Bilinearform auf einer \mathbb{R} - Vektorraum V der Dimension n .

Satz 61 σ sei eine Bilinearform auf einer \mathbb{R} - Vektorraum V der Dimension n . Es gibt genau dann eine orthonormale Basis,

Satz 61 σ sei eine Bilinearform auf einer \mathbb{R} - Vektorraum V der Dimension n . Es gibt genau dann eine orthonormale Basis, wenn die Bilinearform ein Skalarprodukt ist.

Satz 61 σ sei eine Bilinearform auf einer \mathbb{R} - Vektorraum V der Dimension n . Es gibt genau dann eine orthonormale Basis, wenn die Bilinearform ein Skalarprodukt ist.

Satz 61 σ sei eine Bilinearform auf einer \mathbb{R} - Vektorraum V der Dimension n . Es gibt genau dann eine orthonormale Basis, wenn die Bilinearform ein Skalarprodukt ist.

Satz in \implies : Folgerung (b).

Beweis in \longleftarrow .

Satz 61 σ sei eine Bilinearform auf einer \mathbb{R} - Vektorraum V der Dimension n . Es gibt genau dann eine orthonormale Basis, wenn die Bilinearform ein Skalarprodukt ist.

Satz in \implies : Folgerung (b).

Beweis in \longleftarrow . Angenommen, σ ist ein Skalarprodukt;

Satz 61 σ sei eine Bilinearform auf einer \mathbb{R} - Vektorraum V der Dimension n . Es gibt genau dann eine orthonormale Basis, wenn die Bilinearform ein Skalarprodukt ist.

Satz in \implies : Folgerung (b).

Beweis in \longleftarrow . Angenommen, σ ist ein Skalarprodukt; wir werden zuerst eine orthogonale,

Satz 61 σ sei eine Bilinearform auf einer \mathbb{R} - Vektorraum V der Dimension n . Es gibt genau dann eine orthonormale Basis, wenn die Bilinearform ein Skalarprodukt ist.

Satz in \implies : Folgerung (b).

Beweis in \longleftarrow . Angenommen, σ ist ein Skalarprodukt; wir werden zuerst eine orthogonale, und dann eine orthonormale Basis algorithmisch konstruieren;

Satz 61 σ sei eine Bilinearform auf einer \mathbb{R} - Vektorraum V der Dimension n . Es gibt genau dann eine orthonormale Basis, wenn die Bilinearform ein Skalarprodukt ist.

Satz in \implies : Folgerung (b).

Beweis in \longleftarrow . Angenommen, σ ist ein Skalarprodukt; wir werden zuerst eine orthogonale, und dann eine orthonormale Basis algorithmisch konstruieren; der Algorithmus heißt **Gram-Schmidtsches Orthogonalisierungsverfahren**.

Satz 61 σ sei eine Bilinearform auf einer \mathbb{R} - Vektorraum V der Dimension n . Es gibt genau dann eine orthonormale Basis, wenn die Bilinearform ein Skalarprodukt ist.

Satz in \implies : Folgerung (b).

Beweis in \longleftarrow . Angenommen, σ ist ein Skalarprodukt; wir werden zuerst eine orthogonale, und dann eine orthonormale Basis algorithmisch konstruieren; der Algorithmus heißt **Gram-Schmidtsches Orthogonalisierungsverfahren**.

Sei (a_1, \dots, a_n) eine Basis.

Sei (a_1, \dots, a_n) eine Basis.

Schritt 1. Setze $b_1 = a_1$.

Sei (a_1, \dots, a_n) eine Basis.

Schritt 1. Setze $b_1 = a_1$.

Schritt 2. Setze $b_2 = a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1$.

Sei (a_1, \dots, a_n) eine Basis.

Schritt 1. Setze $b_1 = a_1$.

Schritt 2. Setze $b_2 = a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0$ ist.

Sei (a_1, \dots, a_n) eine Basis.

Schritt 1. Setze $b_1 = a_1$.

Schritt 2. Setze $b_2 = a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0$ ist.

Eigenschaften von b_2 :

Sei (a_1, \dots, a_n) eine Basis.

Schritt 1. Setze $b_1 = a_1$.

Schritt 2. Setze $b_2 = a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0$ ist.

Eigenschaften von b_2 : (i) $\sigma(b_1, b_2) = 0$

Sei (a_1, \dots, a_n) eine Basis.

Schritt 1. Setze $b_1 = a_1$.

Schritt 2. Setze $b_2 = a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0$ ist.

Eigenschaften von b_2 : (i) $\sigma(b_1, b_2) = 0$ und (ii) $b_2 \neq \vec{0}$.

Sei (a_1, \dots, a_n) eine Basis.

Schritt 1. Setze $b_1 = a_1$.

Schritt 2. Setze $b_2 = a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0$ ist.

Eigenschaften von b_2 : (i) $\sigma(b_1, b_2) = 0$ und (ii) $b_2 \neq \vec{0}$.

Beweis (i):

Sei (a_1, \dots, a_n) eine Basis.

Schritt 1. Setze $b_1 = a_1$.

Schritt 2. Setze $b_2 = a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0$ ist.

Eigenschaften von b_2 : (i) $\sigma(b_1, b_2) = 0$ und (ii) $b_2 \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_1, b_2) =$

Sei (a_1, \dots, a_n) eine Basis.

Schritt 1. Setze $b_1 = a_1$.

Schritt 2. Setze $b_2 = a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0$ ist.

Eigenschaften von b_2 : (i) $\sigma(b_1, b_2) = 0$ und (ii) $b_2 \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_1, b_2) = \sigma\left(b_1, a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1\right)$

Sei (a_1, \dots, a_n) eine Basis.

Schritt 1. Setze $b_1 = a_1$.

Schritt 2. Setze $b_2 = a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0$ ist.

Eigenschaften von b_2 : (i) $\sigma(b_1, b_2) = 0$ und (ii) $b_2 \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_1, b_2) = \sigma\left(b_1, a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1\right)$

Bilinearität

Sei (a_1, \dots, a_n) eine Basis.

Schritt 1. Setze $b_1 = a_1$.

Schritt 2. Setze $b_2 = a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0$ ist.

Eigenschaften von b_2 : (i) $\sigma(b_1, b_2) = 0$ und (ii) $b_2 \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_1, b_2) = \sigma\left(b_1, a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1\right)$

Bilinearität
 $= \sigma(b_1, a_2) - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} \sigma(b_1, b_1) =$

Sei (a_1, \dots, a_n) eine Basis.

Schritt 1. Setze $b_1 = a_1$.

Schritt 2. Setze $b_2 = a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0$ ist.

Eigenschaften von b_2 : (i) $\sigma(b_1, b_2) = 0$ und (ii) $b_2 \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_1, b_2) = \sigma\left(b_1, a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1\right)$

$$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_1, a_2) - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} \sigma(b_1, b_1) = \sigma(b_1, a_2)$$

Sei (a_1, \dots, a_n) eine Basis.

Schritt 1. Setze $b_1 = a_1$.

Schritt 2. Setze $b_2 = a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0$ ist.

Eigenschaften von b_2 : (i) $\sigma(b_1, b_2) = 0$ und (ii) $b_2 \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_1, b_2) = \sigma\left(b_1, a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1\right)$

Bilinearität
 $= \sigma(b_1, a_2) - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} \sigma(b_1, b_1) = \sigma(b_1, a_2) - \sigma(b_1, a_2) = 0.$

Sei (a_1, \dots, a_n) eine Basis.

Schritt 1. Setze $b_1 = a_1$.

Schritt 2. Setze $b_2 = a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0$ ist.

Eigenschaften von b_2 : (i) $\sigma(b_1, b_2) = 0$ und (ii) $b_2 \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_1, b_2) = \sigma\left(b_1, a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1\right)$

$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_1, a_2) - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} \sigma(b_1, b_1) = \sigma(b_1, a_2) - \sigma(b_1, a_2) = 0.$

Beweis (ii):

Sei (a_1, \dots, a_n) eine Basis.

Schritt 1. Setze $b_1 = a_1$.

Schritt 2. Setze $b_2 = a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0$ ist.

Eigenschaften von b_2 : (i) $\sigma(b_1, b_2) = 0$ und (ii) $b_2 \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_1, b_2) = \sigma\left(b_1, a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1\right)$

$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_1, a_2) - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} \sigma(b_1, b_1) = \sigma(b_1, a_2) - \sigma(b_1, a_2) = 0$.

Beweis (ii): Da b_2 eine nichttriviale Linearkombination der Elemente der linearunabhängigen Menge $\{a_1, a_2\}$ ist,

Sei (a_1, \dots, a_n) eine Basis.

Schritt 1. Setze $b_1 = a_1$.

Schritt 2. Setze $b_2 = a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0$ ist.

Eigenschaften von b_2 : (i) $\sigma(b_1, b_2) = 0$ und (ii) $b_2 \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_1, b_2) = \sigma\left(b_1, a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1\right)$

$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_1, a_2) - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} \sigma(b_1, b_1) = \sigma(b_1, a_2) - \sigma(b_1, a_2) = 0$.

Beweis (ii): Da b_2 eine nichttriviale Linearkombination der Elemente der linearunabhängigen Menge $\{a_1, a_2\}$ ist, ist $b_2 \neq \vec{0}$.

Sei (a_1, \dots, a_n) eine Basis.

Schritt 1. Setze $b_1 = a_1$.

Schritt 2. Setze $b_2 = a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0$ ist.

Eigenschaften von b_2 : (i) $\sigma(b_1, b_2) = 0$ und (ii) $b_2 \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_1, b_2) = \sigma\left(b_1, a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1\right)$

$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_1, a_2) - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} \sigma(b_1, b_1) = \sigma(b_1, a_2) - \sigma(b_1, a_2) = 0$.

Beweis (ii): Da b_2 eine nichttriviale Linearkombination der Elemente der linearunabhängigen Menge $\{a_1, a_2\}$ ist, ist $b_2 \neq \vec{0}$.

Schritt 3.

Sei (a_1, \dots, a_n) eine Basis.

Schritt 1. Setze $b_1 = a_1$.

Schritt 2. Setze $b_2 = a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0$ ist.

Eigenschaften von b_2 : (i) $\sigma(b_1, b_2) = 0$ und (ii) $b_2 \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_1, b_2) = \sigma\left(b_1, a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1\right)$

$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_1, a_2) - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} \sigma(b_1, b_1) = \sigma(b_1, a_2) - \sigma(b_1, a_2) = 0$.

Beweis (ii): Da b_2 eine nichttriviale Linearkombination der Elemente der linearunabhängigen Menge $\{a_1, a_2\}$ ist, ist $b_2 \neq \vec{0}$.

Schritt 3. Setze $b_3 = a_3 - \frac{\sigma(b_1, a_3)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1 - \frac{\sigma(b_2, a_3)}{\sigma(b_2, b_2)} b_2$.

Sei (a_1, \dots, a_n) eine Basis.

Schritt 1. Setze $b_1 = a_1$.

Schritt 2. Setze $b_2 = a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0$ ist.

Eigenschaften von b_2 : (i) $\sigma(b_1, b_2) = 0$ und (ii) $b_2 \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_1, b_2) = \sigma\left(b_1, a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1\right)$

$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_1, a_2) - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} \sigma(b_1, b_1) = \sigma(b_1, a_2) - \sigma(b_1, a_2) = 0$.

Beweis (ii): Da b_2 eine nichttriviale Linearkombination der Elemente der linearunabhängigen Menge $\{a_1, a_2\}$ ist, ist $b_2 \neq \vec{0}$.

Schritt 3. Setze $b_3 = a_3 - \frac{\sigma(b_1, a_3)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1 - \frac{\sigma(b_2, a_3)}{\sigma(b_2, b_2)} b_2$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0 \neq \sigma(b_2, b_2)$ ist.

Sei (a_1, \dots, a_n) eine Basis.

Schritt 1. Setze $b_1 = a_1$.

Schritt 2. Setze $b_2 = a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0$ ist.

Eigenschaften von b_2 : (i) $\sigma(b_1, b_2) = 0$ und (ii) $b_2 \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_1, b_2) = \sigma\left(b_1, a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1\right)$

$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_1, a_2) - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} \sigma(b_1, b_1) = \sigma(b_1, a_2) - \sigma(b_1, a_2) = 0$.

Beweis (ii): Da b_2 eine nichttriviale Linearkombination der Elemente der linearunabhängigen Menge $\{a_1, a_2\}$ ist, ist $b_2 \neq \vec{0}$.

Schritt 3. Setze $b_3 = a_3 - \frac{\sigma(b_1, a_3)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1 - \frac{\sigma(b_2, a_3)}{\sigma(b_2, b_2)} b_2$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0 \neq \sigma(b_2, b_2)$ ist.

Eigenschaften von b_3 :

Sei (a_1, \dots, a_n) eine Basis.

Schritt 1. Setze $b_1 = a_1$.

Schritt 2. Setze $b_2 = a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0$ ist.

Eigenschaften von b_2 : (i) $\sigma(b_1, b_2) = 0$ und (ii) $b_2 \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_1, b_2) = \sigma\left(b_1, a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1\right)$

$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_1, a_2) - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} \sigma(b_1, b_1) = \sigma(b_1, a_2) - \sigma(b_1, a_2) = 0$.

Beweis (ii): Da b_2 eine nichttriviale Linearkombination der Elemente der linearunabhängigen Menge $\{a_1, a_2\}$ ist, ist $b_2 \neq \vec{0}$.

Schritt 3. Setze $b_3 = a_3 - \frac{\sigma(b_1, a_3)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1 - \frac{\sigma(b_2, a_3)}{\sigma(b_2, b_2)} b_2$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0 \neq \sigma(b_2, b_2)$ ist.

Eigenschaften von b_3 : (i)

Sei (a_1, \dots, a_n) eine Basis.

Schritt 1. Setze $b_1 = a_1$.

Schritt 2. Setze $b_2 = a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0$ ist.

Eigenschaften von b_2 : (i) $\sigma(b_1, b_2) = 0$ und (ii) $b_2 \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_1, b_2) = \sigma\left(b_1, a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1\right)$

$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_1, a_2) - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} \sigma(b_1, b_1) = \sigma(b_1, a_2) - \sigma(b_1, a_2) = 0$.

Beweis (ii): Da b_2 eine nichttriviale Linearkombination der Elemente der linearunabhängigen Menge $\{a_1, a_2\}$ ist, ist $b_2 \neq \vec{0}$.

Schritt 3. Setze $b_3 = a_3 - \frac{\sigma(b_1, a_3)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1 - \frac{\sigma(b_2, a_3)}{\sigma(b_2, b_2)} b_2$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0 \neq \sigma(b_2, b_2)$ ist.

Eigenschaften von b_3 : (i) $\sigma(b_1, b_3) = \sigma(b_2, b_3) = 0$

Sei (a_1, \dots, a_n) eine Basis.

Schritt 1. Setze $b_1 = a_1$.

Schritt 2. Setze $b_2 = a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0$ ist.

Eigenschaften von b_2 : (i) $\sigma(b_1, b_2) = 0$ und (ii) $b_2 \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_1, b_2) = \sigma\left(b_1, a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1\right)$

$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_1, a_2) - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} \sigma(b_1, b_1) = \sigma(b_1, a_2) - \sigma(b_1, a_2) = 0$.

Beweis (ii): Da b_2 eine nichttriviale Linearkombination der Elemente der linearunabhängigen Menge $\{a_1, a_2\}$ ist, ist $b_2 \neq \vec{0}$.

Schritt 3. Setze $b_3 = a_3 - \frac{\sigma(b_1, a_3)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1 - \frac{\sigma(b_2, a_3)}{\sigma(b_2, b_2)} b_2$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0 \neq \sigma(b_2, b_2)$ ist.

Eigenschaften von b_3 : (i) $\sigma(b_1, b_3) = \sigma(b_2, b_3) = 0$ und (ii) $b_3 \neq \vec{0}$.

Sei (a_1, \dots, a_n) eine Basis.

Schritt 1. Setze $b_1 = a_1$.

Schritt 2. Setze $b_2 = a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0$ ist.

Eigenschaften von b_2 : (i) $\sigma(b_1, b_2) = 0$ und (ii) $b_2 \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_1, b_2) = \sigma\left(b_1, a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1\right)$

$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_1, a_2) - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} \sigma(b_1, b_1) = \sigma(b_1, a_2) - \sigma(b_1, a_2) = 0$.

Beweis (ii): Da b_2 eine nichttriviale Linearkombination der Elemente der linearunabhängigen Menge $\{a_1, a_2\}$ ist, ist $b_2 \neq \vec{0}$.

Schritt 3. Setze $b_3 = a_3 - \frac{\sigma(b_1, a_3)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1 - \frac{\sigma(b_2, a_3)}{\sigma(b_2, b_2)} b_2$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0 \neq \sigma(b_2, b_2)$ ist.

Eigenschaften von b_3 : (i) $\sigma(b_1, b_3) = \sigma(b_2, b_3) = 0$ und (ii) $b_3 \neq \vec{0}$.

Beweis (i):

Sei (a_1, \dots, a_n) eine Basis.

Schritt 1. Setze $b_1 = a_1$.

Schritt 2. Setze $b_2 = a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0$ ist.

Eigenschaften von b_2 : (i) $\sigma(b_1, b_2) = 0$ und (ii) $b_2 \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_1, b_2) = \sigma\left(b_1, a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1\right)$

$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_1, a_2) - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} \sigma(b_1, b_1) = \sigma(b_1, a_2) - \sigma(b_1, a_2) = 0$.

Beweis (ii): Da b_2 eine nichttriviale Linearkombination der Elemente der linearunabhängigen Menge $\{a_1, a_2\}$ ist, ist $b_2 \neq \vec{0}$.

Schritt 3. Setze $b_3 = a_3 - \frac{\sigma(b_1, a_3)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1 - \frac{\sigma(b_2, a_3)}{\sigma(b_2, b_2)} b_2$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0 \neq \sigma(b_2, b_2)$ ist.

Eigenschaften von b_3 : (i) $\sigma(b_1, b_3) = \sigma(b_2, b_3) = 0$ und (ii) $b_3 \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_1, b_3) =$

Sei (a_1, \dots, a_n) eine Basis.

Schritt 1. Setze $b_1 = a_1$.

Schritt 2. Setze $b_2 = a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0$ ist.

Eigenschaften von b_2 : (i) $\sigma(b_1, b_2) = 0$ und (ii) $b_2 \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_1, b_2) = \sigma\left(b_1, a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1\right)$

$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_1, a_2) - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} \sigma(b_1, b_1) = \sigma(b_1, a_2) - \sigma(b_1, a_2) = 0$.

Beweis (ii): Da b_2 eine nichttriviale Linearkombination der Elemente der linearunabhängigen Menge $\{a_1, a_2\}$ ist, ist $b_2 \neq \vec{0}$.

Schritt 3. Setze $b_3 = a_3 - \frac{\sigma(b_1, a_3)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1 - \frac{\sigma(b_2, a_3)}{\sigma(b_2, b_2)} b_2$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0 \neq \sigma(b_2, b_2)$ ist.

Eigenschaften von b_3 : (i) $\sigma(b_1, b_3) = \sigma(b_2, b_3) = 0$ und (ii) $b_3 \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_1, b_3) = \sigma\left(b_1, a_3 - \frac{\sigma(b_1, a_3)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1 - \frac{\sigma(b_2, a_3)}{\sigma(b_2, b_2)} b_2\right)$

Sei (a_1, \dots, a_n) eine Basis.

Schritt 1. Setze $b_1 = a_1$.

Schritt 2. Setze $b_2 = a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0$ ist.

Eigenschaften von b_2 : (i) $\sigma(b_1, b_2) = 0$ und (ii) $b_2 \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_1, b_2) = \sigma\left(b_1, a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1\right)$

$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_1, a_2) - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} \sigma(b_1, b_1) = \sigma(b_1, a_2) - \sigma(b_1, a_2) = 0$.

Beweis (ii): Da b_2 eine nichttriviale Linearkombination der Elemente der linearunabhängigen Menge $\{a_1, a_2\}$ ist, ist $b_2 \neq \vec{0}$.

Schritt 3. Setze $b_3 = a_3 - \frac{\sigma(b_1, a_3)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1 - \frac{\sigma(b_2, a_3)}{\sigma(b_2, b_2)} b_2$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0 \neq \sigma(b_2, b_2)$ ist.

Eigenschaften von b_3 : (i) $\sigma(b_1, b_3) = \sigma(b_2, b_3) = 0$ und (ii) $b_3 \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_1, b_3) = \sigma\left(b_1, a_3 - \frac{\sigma(b_1, a_3)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1 - \frac{\sigma(b_2, a_3)}{\sigma(b_2, b_2)} b_2\right)$

$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_1, a_3) - \frac{\sigma(b_1, a_3)}{\sigma(b_1, b_1)} \sigma(b_1, b_1) - \frac{\sigma(b_2, a_3)}{\sigma(b_2, b_2)} \sigma(b_1, b_2)$

Sei (a_1, \dots, a_n) eine Basis.

Schritt 1. Setze $b_1 = a_1$.

Schritt 2. Setze $b_2 = a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0$ ist.

Eigenschaften von b_2 : (i) $\sigma(b_1, b_2) = 0$ und (ii) $b_2 \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_1, b_2) = \sigma\left(b_1, a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1\right)$

$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_1, a_2) - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} \sigma(b_1, b_1) = \sigma(b_1, a_2) - \sigma(b_1, a_2) = 0$.

Beweis (ii): Da b_2 eine nichttriviale Linearkombination der Elemente der linearunabhängigen Menge $\{a_1, a_2\}$ ist, ist $b_2 \neq \vec{0}$.

Schritt 3. Setze $b_3 = a_3 - \frac{\sigma(b_1, a_3)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1 - \frac{\sigma(b_2, a_3)}{\sigma(b_2, b_2)} b_2$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0 \neq \sigma(b_2, b_2)$ ist.

Eigenschaften von b_3 : (i) $\sigma(b_1, b_3) = \sigma(b_2, b_3) = 0$ und (ii) $b_3 \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_1, b_3) = \sigma\left(b_1, a_3 - \frac{\sigma(b_1, a_3)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1 - \frac{\sigma(b_2, a_3)}{\sigma(b_2, b_2)} b_2\right)$

$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_1, a_3) - \frac{\sigma(b_1, a_3)}{\sigma(b_1, b_1)} \sigma(b_1, b_1) - \frac{\sigma(b_2, a_3)}{\sigma(b_2, b_2)} \sigma(b_1, b_2)$

Sei (a_1, \dots, a_n) eine Basis.

Schritt 1. Setze $b_1 = a_1$.

Schritt 2. Setze $b_2 = a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0$ ist.

Eigenschaften von b_2 : (i) $\sigma(b_1, b_2) = 0$ und (ii) $b_2 \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_1, b_2) = \sigma\left(b_1, a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1\right)$

$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_1, a_2) - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} \sigma(b_1, b_1) = \sigma(b_1, a_2) - \sigma(b_1, a_2) = 0$.

Beweis (ii): Da b_2 eine nichttriviale Linearkombination der Elemente der linearunabhängigen Menge $\{a_1, a_2\}$ ist, ist $b_2 \neq \vec{0}$.

Schritt 3. Setze $b_3 = a_3 - \frac{\sigma(b_1, a_3)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1 - \frac{\sigma(b_2, a_3)}{\sigma(b_2, b_2)} b_2$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0 \neq \sigma(b_2, b_2)$ ist.

Eigenschaften von b_3 : (i) $\sigma(b_1, b_3) = \sigma(b_2, b_3) = 0$ und (ii) $b_3 \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_1, b_3) = \sigma\left(b_1, a_3 - \frac{\sigma(b_1, a_3)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1 - \frac{\sigma(b_2, a_3)}{\sigma(b_2, b_2)} b_2\right)$

$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_1, a_3) - \frac{\sigma(b_1, a_3)}{\sigma(b_1, b_1)} \sigma(b_1, b_1) - \frac{\sigma(b_2, a_3)}{\sigma(b_2, b_2)} \sigma(b_1, b_2)$
 $= \sigma(b_1, a_3)$

Sei (a_1, \dots, a_n) eine Basis.

Schritt 1. Setze $b_1 = a_1$.

Schritt 2. Setze $b_2 = a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0$ ist.

Eigenschaften von b_2 : (i) $\sigma(b_1, b_2) = 0$ und (ii) $b_2 \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_1, b_2) = \sigma\left(b_1, a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1\right)$

$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_1, a_2) - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} \sigma(b_1, b_1) = \sigma(b_1, a_2) - \sigma(b_1, a_2) = 0$.

Beweis (ii): Da b_2 eine nichttriviale Linearkombination der Elemente der linearunabhängigen Menge $\{a_1, a_2\}$ ist, ist $b_2 \neq \vec{0}$.

Schritt 3. Setze $b_3 = a_3 - \frac{\sigma(b_1, a_3)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1 - \frac{\sigma(b_2, a_3)}{\sigma(b_2, b_2)} b_2$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0 \neq \sigma(b_2, b_2)$ ist.

Eigenschaften von b_3 : (i) $\sigma(b_1, b_3) = \sigma(b_2, b_3) = 0$ und (ii) $b_3 \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_1, b_3) = \sigma\left(b_1, a_3 - \frac{\sigma(b_1, a_3)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1 - \frac{\sigma(b_2, a_3)}{\sigma(b_2, b_2)} b_2\right)$

$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_1, a_3) - \frac{\sigma(b_1, a_3)}{\sigma(b_1, b_1)} \sigma(b_1, b_1) - \frac{\sigma(b_2, a_3)}{\sigma(b_2, b_2)} \sigma(b_1, b_2)$
 $= \sigma(b_1, a_3) - \sigma(b_1, a_3)$

Sei (a_1, \dots, a_n) eine Basis.

Schritt 1. Setze $b_1 = a_1$.

Schritt 2. Setze $b_2 = a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0$ ist.

Eigenschaften von b_2 : (i) $\sigma(b_1, b_2) = 0$ und (ii) $b_2 \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_1, b_2) = \sigma\left(b_1, a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1\right)$

$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_1, a_2) - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} \sigma(b_1, b_1) = \sigma(b_1, a_2) - \sigma(b_1, a_2) = 0$.

Beweis (ii): Da b_2 eine nichttriviale Linearkombination der Elemente der linearunabhängigen Menge $\{a_1, a_2\}$ ist, ist $b_2 \neq \vec{0}$.

Schritt 3. Setze $b_3 = a_3 - \frac{\sigma(b_1, a_3)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1 - \frac{\sigma(b_2, a_3)}{\sigma(b_2, b_2)} b_2$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0 \neq \sigma(b_2, b_2)$ ist.

Eigenschaften von b_3 : (i) $\sigma(b_1, b_3) = \sigma(b_2, b_3) = 0$ und (ii) $b_3 \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_1, b_3) = \sigma\left(b_1, a_3 - \frac{\sigma(b_1, a_3)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1 - \frac{\sigma(b_2, a_3)}{\sigma(b_2, b_2)} b_2\right)$

$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_1, a_3) - \frac{\sigma(b_1, a_3)}{\sigma(b_1, b_1)} \sigma(b_1, b_1) - \frac{\sigma(b_2, a_3)}{\sigma(b_2, b_2)} \sigma(b_1, b_2)$
 $= \sigma(b_1, a_3) - \sigma(b_1, a_3) - 0$

Sei (a_1, \dots, a_n) eine Basis.

Schritt 1. Setze $b_1 = a_1$.

Schritt 2. Setze $b_2 = a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0$ ist.

Eigenschaften von b_2 : (i) $\sigma(b_1, b_2) = 0$ und (ii) $b_2 \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_1, b_2) = \sigma\left(b_1, a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1\right)$

$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_1, a_2) - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} \sigma(b_1, b_1) = \sigma(b_1, a_2) - \sigma(b_1, a_2) = 0$.

Beweis (ii): Da b_2 eine nichttriviale Linearkombination der Elemente der linearunabhängigen Menge $\{a_1, a_2\}$ ist, ist $b_2 \neq \vec{0}$.

Schritt 3. Setze $b_3 = a_3 - \frac{\sigma(b_1, a_3)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1 - \frac{\sigma(b_2, a_3)}{\sigma(b_2, b_2)} b_2$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0 \neq \sigma(b_2, b_2)$ ist.

Eigenschaften von b_3 : (i) $\sigma(b_1, b_3) = \sigma(b_2, b_3) = 0$ und (ii) $b_3 \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_1, b_3) = \sigma\left(b_1, a_3 - \frac{\sigma(b_1, a_3)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1 - \frac{\sigma(b_2, a_3)}{\sigma(b_2, b_2)} b_2\right)$

$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_1, a_3) - \frac{\sigma(b_1, a_3)}{\sigma(b_1, b_1)} \sigma(b_1, b_1) - \frac{\sigma(b_2, a_3)}{\sigma(b_2, b_2)} \sigma(b_1, b_2)$

$= \sigma(b_1, a_3) - \sigma(b_1, a_3) - 0 = 0$.

ähnlich zeigt man $\sigma(b_2, b_3) = 0$.

Sei (a_1, \dots, a_n) eine Basis.

Schritt 1. Setze $b_1 = a_1$.

Schritt 2. Setze $b_2 = a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0$ ist.

Eigenschaften von b_2 : (i) $\sigma(b_1, b_2) = 0$ und (ii) $b_2 \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_1, b_2) = \sigma\left(b_1, a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1\right)$

$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_1, a_2) - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} \sigma(b_1, b_1) = \sigma(b_1, a_2) - \sigma(b_1, a_2) = 0$.

Beweis (ii): Da b_2 eine nichttriviale Linearkombination der Elemente der linearunabhängigen Menge $\{a_1, a_2\}$ ist, ist $b_2 \neq \vec{0}$.

Schritt 3. Setze $b_3 = a_3 - \frac{\sigma(b_1, a_3)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1 - \frac{\sigma(b_2, a_3)}{\sigma(b_2, b_2)} b_2$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0 \neq \sigma(b_2, b_2)$ ist.

Eigenschaften von b_3 : (i) $\sigma(b_1, b_3) = \sigma(b_2, b_3) = 0$ und (ii) $b_3 \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_1, b_3) = \sigma\left(b_1, a_3 - \frac{\sigma(b_1, a_3)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1 - \frac{\sigma(b_2, a_3)}{\sigma(b_2, b_2)} b_2\right)$

$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_1, a_3) - \frac{\sigma(b_1, a_3)}{\sigma(b_1, b_1)} \sigma(b_1, b_1) - \frac{\sigma(b_2, a_3)}{\sigma(b_2, b_2)} \sigma(b_1, b_2)$

$= \sigma(b_1, a_3) - \sigma(b_1, a_3) - 0 = 0$.

Ähnlich zeigt man $\sigma(b_2, b_3) = 0$.

Beweis (ii):

Sei (a_1, \dots, a_n) eine Basis.

Schritt 1. Setze $b_1 = a_1$.

Schritt 2. Setze $b_2 = a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0$ ist.

Eigenschaften von b_2 : (i) $\sigma(b_1, b_2) = 0$ und (ii) $b_2 \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_1, b_2) = \sigma\left(b_1, a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1\right)$

$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_1, a_2) - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} \sigma(b_1, b_1) = \sigma(b_1, a_2) - \sigma(b_1, a_2) = 0$.

Beweis (ii): Da b_2 eine nichttriviale Linearkombination der Elemente der linearunabhängigen Menge $\{a_1, a_2\}$ ist, ist $b_2 \neq \vec{0}$.

Schritt 3. Setze $b_3 = a_3 - \frac{\sigma(b_1, a_3)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1 - \frac{\sigma(b_2, a_3)}{\sigma(b_2, b_2)} b_2$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0 \neq \sigma(b_2, b_2)$ ist.

Eigenschaften von b_3 : (i) $\sigma(b_1, b_3) = \sigma(b_2, b_3) = 0$ und (ii) $b_3 \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_1, b_3) = \sigma\left(b_1, a_3 - \frac{\sigma(b_1, a_3)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1 - \frac{\sigma(b_2, a_3)}{\sigma(b_2, b_2)} b_2\right)$

$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_1, a_3) - \frac{\sigma(b_1, a_3)}{\sigma(b_1, b_1)} \sigma(b_1, b_1) - \frac{\sigma(b_2, a_3)}{\sigma(b_2, b_2)} \sigma(b_1, b_2)$

$= \sigma(b_1, a_3) - \sigma(b_1, a_3) - 0 = 0$.

ähnlich zeigt man $\sigma(b_2, b_3) = 0$.

Beweis (ii): Da b_3 eine nichttriviale Linearkombination der Elemente der linearunabhängigen Menge $\{a_1, a_2, a_3\}$ ist,

Sei (a_1, \dots, a_n) eine Basis.

Schritt 1. Setze $b_1 = a_1$.

Schritt 2. Setze $b_2 = a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0$ ist.

Eigenschaften von b_2 : (i) $\sigma(b_1, b_2) = 0$ und (ii) $b_2 \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_1, b_2) = \sigma\left(b_1, a_2 - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1\right)$

$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_1, a_2) - \frac{\sigma(b_1, a_2)}{\sigma(b_1, b_1)} \sigma(b_1, b_1) = \sigma(b_1, a_2) - \sigma(b_1, a_2) = 0$.

Beweis (ii): Da b_2 eine nichttriviale Linearkombination der Elemente der linearunabhängigen Menge $\{a_1, a_2\}$ ist, ist $b_2 \neq \vec{0}$.

Schritt 3. Setze $b_3 = a_3 - \frac{\sigma(b_1, a_3)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1 - \frac{\sigma(b_2, a_3)}{\sigma(b_2, b_2)} b_2$. Wohldefiniert, weil $\sigma(b_1, b_1) \neq 0 \neq \sigma(b_2, b_2)$ ist.

Eigenschaften von b_3 : (i) $\sigma(b_1, b_3) = \sigma(b_2, b_3) = 0$ und (ii) $b_3 \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_1, b_3) = \sigma\left(b_1, a_3 - \frac{\sigma(b_1, a_3)}{\sigma(b_1, b_1)} b_1 - \frac{\sigma(b_2, a_3)}{\sigma(b_2, b_2)} b_2\right)$

$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_1, a_3) - \frac{\sigma(b_1, a_3)}{\sigma(b_1, b_1)} \sigma(b_1, b_1) - \frac{\sigma(b_2, a_3)}{\sigma(b_2, b_2)} \sigma(b_1, b_2)$

$= \sigma(b_1, a_3) - \sigma(b_1, a_3) - 0 = 0$.

Ähnlich zeigt man $\sigma(b_2, b_3) = 0$.

Beweis (ii): Da b_3 eine nichttriviale Linearkombination der Elemente der linearunabhängigen Menge $\{a_1, a_2, a_3\}$ ist, ist $b_3 \neq \vec{0}$.

Schritt k. Schritt $k - 1$ liefert $k - 1$ paarweise orthogonale Vektoren b_1, \dots, b_{k-1} , die nichttriviale Linearkombinationen der $\{a_1, \dots, a_{k-1}\}$ sind.
Setze $b_k = a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i$.

Schritt k. Schritt $k - 1$ liefert $k - 1$ paarweise orthogonale Vektoren b_1, \dots, b_{k-1} , die nichttriviale Linearkombinationen der $\{a_1, \dots, a_{k-1}\}$ sind.
Setze $b_k = a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i$.

Wir zeigen:

Schritt k. Schritt $k - 1$ liefert $k - 1$ paarweise orthogonale Vektoren b_1, \dots, b_{k-1} , die nichttriviale Linearkombinationen der $\{a_1, \dots, a_{k-1}\}$ sind.
Setze $b_k = a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i$.

Wir zeigen: (i) für $j < k$ gilt $\sigma(b_j, b_k) = 0$

Schritt k. Schritt $k - 1$ liefert $k - 1$ paarweise orthogonale Vektoren b_1, \dots, b_{k-1} , die nichttriviale Linearkombinationen der $\{a_1, \dots, a_{k-1}\}$ sind.
Setze $b_k = a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i$.

Wir zeigen: (i) für $j < k$ gilt $\sigma(b_j, b_k) = 0$ und (ii) $b_k \neq \vec{0}$.

Schritt k. Schritt $k - 1$ liefert $k - 1$ paarweise orthogonale Vektoren b_1, \dots, b_{k-1} , die nichttriviale Linearkombinationen der $\{a_1, \dots, a_{k-1}\}$ sind.
Setze $b_k = a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i$.

Wir zeigen: (i) für $j < k$ gilt $\sigma(b_j, b_k) = 0$ und (ii) $b_k \neq \vec{0}$.

Beweis (i):

Schritt k. Schritt $k - 1$ liefert $k - 1$ paarweise orthogonale Vektoren b_1, \dots, b_{k-1} , die nichttriviale Linearkombinationen der $\{a_1, \dots, a_{k-1}\}$ sind.

Setze $b_k = a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i$.

Wir zeigen: (i) für $j < k$ gilt $\sigma(b_j, b_k) = 0$ und (ii) $b_k \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_j, b_k) = \sigma\left(b_j, a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i\right)$

Bilinearität

Schritt k. Schritt $k - 1$ liefert $k - 1$ paarweise orthogonale Vektoren b_1, \dots, b_{k-1} , die nichttriviale Linearkombinationen der $\{a_1, \dots, a_{k-1}\}$ sind.

Setze $b_k = a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i$.

Wir zeigen: (i) für $j < k$ gilt $\sigma(b_j, b_k) = 0$ und (ii) $b_k \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_j, b_k) = \sigma\left(b_j, a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i\right)$

$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_j, a_k) - \sum_{i=1}^{k-1}$

Schritt k. Schritt $k - 1$ liefert $k - 1$ paarweise orthogonale Vektoren b_1, \dots, b_{k-1} , die nichttriviale Linearkombinationen der $\{a_1, \dots, a_{k-1}\}$ sind.

Setze $b_k = a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i$.

Wir zeigen: (i) für $j < k$ gilt $\sigma(b_j, b_k) = 0$ und (ii) $b_k \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_j, b_k) = \sigma\left(b_j, a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i\right)$

$$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_j, a_k) - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} \sigma(b_j, b_i)$$

Schritt k. Schritt $k - 1$ liefert $k - 1$ paarweise orthogonale Vektoren b_1, \dots, b_{k-1} , die nichttriviale Linearkombinationen der $\{a_1, \dots, a_{k-1}\}$ sind.

Setze $b_k = a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i$.

Wir zeigen: (i) für $j < k$ gilt $\sigma(b_j, b_k) = 0$ und (ii) $b_k \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_j, b_k) = \sigma\left(b_j, a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i\right)$

$$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_j, a_k) - \underbrace{\sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} \sigma(b_j, b_i)}_{\text{nur } \sigma(b_j, b_j) \neq 0} =$$

Schritt k. Schritt $k - 1$ liefert $k - 1$ paarweise orthogonale Vektoren b_1, \dots, b_{k-1} , die nichttriviale Linearkombinationen der $\{a_1, \dots, a_{k-1}\}$ sind.

Setze $b_k = a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i$.

Wir zeigen: (i) für $j < k$ gilt $\sigma(b_j, b_k) = 0$ und (ii) $b_k \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_j, b_k) = \sigma\left(b_j, a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i\right)$

$$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_j, a_k) - \underbrace{\sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} \sigma(b_j, b_i)}_{\text{nur } \sigma(b_j, b_j) \neq 0} =$$

$$\sigma(b_j, a_k) - \frac{\sigma(b_j, a_k)}{\sigma(b_j, b_j)} \sigma(b_j, b_j) = 0.$$

Schritt k. Schritt $k - 1$ liefert $k - 1$ paarweise orthogonale Vektoren b_1, \dots, b_{k-1} , die nichttriviale Linearkombinationen der $\{a_1, \dots, a_{k-1}\}$ sind.

Setze $b_k = a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i$.

Wir zeigen: (i) für $j < k$ gilt $\sigma(b_j, b_k) = 0$ und (ii) $b_k \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_j, b_k) = \sigma\left(b_j, a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i\right)$

$$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_j, a_k) - \underbrace{\sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} \sigma(b_j, b_i)}_{\text{nur } \sigma(b_j, b_j) \neq 0} =$$

$$\sigma(b_j, a_k) - \frac{\sigma(b_j, a_k)}{\sigma(b_j, b_j)} \sigma(b_j, b_j) = 0.$$

Beweis (ii):

Schritt k. Schritt $k - 1$ liefert $k - 1$ paarweise orthogonale Vektoren b_1, \dots, b_{k-1} , die nichttriviale Linearkombinationen der $\{a_1, \dots, a_{k-1}\}$ sind.

Setze $b_k = a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i$.

Wir zeigen: (i) für $j < k$ gilt $\sigma(b_j, b_k) = 0$ und (ii) $b_k \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_j, b_k) = \sigma\left(b_j, a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i\right)$

$$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_j, a_k) - \underbrace{\sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} \sigma(b_j, b_i)}_{\text{nur } \sigma(b_j, b_j) \neq 0} =$$

$$\sigma(b_j, a_k) - \frac{\sigma(b_j, a_k)}{\sigma(b_j, b_j)} \sigma(b_j, b_j) = 0.$$

Beweis (ii): Da b_k eine nichttriviale Linearkombination der Elemente der linearunabhängigen Menge $\{a_1, \dots, a_k\}$ ist,

Schritt k. Schritt $k - 1$ liefert $k - 1$ paarweise orthogonale Vektoren b_1, \dots, b_{k-1} , die nichttriviale Linearkombinationen der $\{a_1, \dots, a_{k-1}\}$ sind.

Setze $b_k = a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i$.

Wir zeigen: (i) für $j < k$ gilt $\sigma(b_j, b_k) = 0$ und (ii) $b_k \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_j, b_k) = \sigma\left(b_j, a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i\right)$

$$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_j, a_k) - \underbrace{\sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} \sigma(b_j, b_i)}_{\text{nur } \sigma(b_j, b_j) \neq 0} =$$

$$\sigma(b_j, a_k) - \frac{\sigma(b_j, a_k)}{\sigma(b_j, b_j)} \sigma(b_j, b_j) = 0.$$

Beweis (ii): Da b_k eine nichttriviale Linearkombination der Elemente der linearunabhängigen Menge $\{a_1, \dots, a_k\}$ ist, ist $b_k \neq \vec{0}$.

Schritt k. Schritt $k - 1$ liefert $k - 1$ paarweise orthogonale Vektoren b_1, \dots, b_{k-1} , die nichttriviale Linearkombinationen der $\{a_1, \dots, a_{k-1}\}$ sind.

Setze $b_k = a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i$.

Wir zeigen: (i) für $j < k$ gilt $\sigma(b_j, b_k) = 0$ und (ii) $b_k \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_j, b_k) = \sigma\left(b_j, a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i\right)$

$$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_j, a_k) - \underbrace{\sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} \sigma(b_j, b_i)}_{\text{nur } \sigma(b_j, b_j) \neq 0} =$$

$$\sigma(b_j, a_k) - \frac{\sigma(b_j, a_k)}{\sigma(b_j, b_j)} \sigma(b_j, b_j) = 0.$$

Beweis (ii): Da b_k eine nichttriviale Linearkombination der Elemente der linearunabhängigen Menge $\{a_1, \dots, a_k\}$ ist, ist $b_k \neq \vec{0}$.

Schritt k. Schritt $k - 1$ liefert $k - 1$ paarweise orthogonale Vektoren b_1, \dots, b_{k-1} , die nichttriviale Linearkombinationen der $\{a_1, \dots, a_{k-1}\}$ sind.

Setze $b_k = a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i$.

Wir zeigen: (i) für $j < k$ gilt $\sigma(b_j, b_k) = 0$ und (ii) $b_k \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_j, b_k) = \sigma\left(b_j, a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i\right)$

$$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_j, a_k) - \underbrace{\sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} \sigma(b_j, b_i)}_{\text{nur } \sigma(b_j, b_j) \neq 0} =$$

$$\sigma(b_j, a_k) - \frac{\sigma(b_j, a_k)}{\sigma(b_j, b_j)} \sigma(b_j, b_j) = 0.$$

Beweis (ii): Da b_k eine nichttriviale Linearkombination der Elemente der linearunabhängigen Menge $\{a_1, \dots, a_k\}$ ist, ist $b_k \neq \vec{0}$.

Nach n Schritten bekommen wir (b_1, \dots, b_n) so dass $\sigma(b_i, b_j) = 0$ für $i \neq j$.

Schritt k. Schritt $k - 1$ liefert $k - 1$ paarweise orthogonale Vektoren b_1, \dots, b_{k-1} , die nichttriviale Linearkombinationen der $\{a_1, \dots, a_{k-1}\}$ sind.

Setze $b_k = a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i$.

Wir zeigen: (i) für $j < k$ gilt $\sigma(b_j, b_k) = 0$ und (ii) $b_k \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_j, b_k) = \sigma\left(b_j, a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i\right)$

$$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_j, a_k) - \underbrace{\sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} \sigma(b_j, b_i)}_{\text{nur } \sigma(b_j, b_j) \neq 0} =$$

$$\sigma(b_j, a_k) - \frac{\sigma(b_j, a_k)}{\sigma(b_j, b_j)} \sigma(b_j, b_j) = 0.$$

Beweis (ii): Da b_k eine nichttriviale Linearkombination der Elemente der linearunabhängigen Menge $\{a_1, \dots, a_k\}$ ist, ist $b_k \neq \vec{0}$.

Nach n Schritten bekommen wir (b_1, \dots, b_n) so dass $\sigma(b_i, b_j) = 0$ für $i \neq j$.

Wir zeigen: diese Menge ist linearunabhängig.

Schritt k. Schritt $k - 1$ liefert $k - 1$ paarweise orthogonale Vektoren b_1, \dots, b_{k-1} , die nichttriviale Linearkombinationen der $\{a_1, \dots, a_{k-1}\}$ sind.

Setze $b_k = a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i$.

Wir zeigen: (i) für $j < k$ gilt $\sigma(b_j, b_k) = 0$ und (ii) $b_k \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_j, b_k) = \sigma\left(b_j, a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i\right)$

$$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_j, a_k) - \underbrace{\sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} \sigma(b_j, b_i)}_{\text{nur } \sigma(b_j, b_j) \neq 0} =$$

$$\sigma(b_j, a_k) - \frac{\sigma(b_j, a_k)}{\sigma(b_j, b_j)} \sigma(b_j, b_j) = 0.$$

Beweis (ii): Da b_k eine nichttriviale Linearkombination der Elemente der linearunabhängigen Menge $\{a_1, \dots, a_k\}$ ist, ist $b_k \neq \vec{0}$.

Nach n Schritten bekommen wir (b_1, \dots, b_n) so dass $\sigma(b_i, b_j) = 0$ für $i \neq j$.

Wir zeigen: diese Menge ist linearunabhängig. Sei $\vec{0} = \sum_{i=1}^n \lambda_i b_i$.

Schritt k. Schritt $k - 1$ liefert $k - 1$ paarweise orthogonale Vektoren b_1, \dots, b_{k-1} , die nichttriviale Linearkombinationen der $\{a_1, \dots, a_{k-1}\}$ sind.

Setze $b_k = a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i$.

Wir zeigen: (i) für $j < k$ gilt $\sigma(b_j, b_k) = 0$ und (ii) $b_k \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_j, b_k) = \sigma\left(b_j, a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i\right)$

$$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_j, a_k) - \underbrace{\sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} \sigma(b_j, b_i)}_{\text{nur } \sigma(b_j, b_j) \neq 0} =$$

$$\sigma(b_j, a_k) - \frac{\sigma(b_j, a_k)}{\sigma(b_j, b_j)} \sigma(b_j, b_j) = 0.$$

Beweis (ii): Da b_k eine nichttriviale Linearkombination der Elemente der linearunabhängigen Menge $\{a_1, \dots, a_k\}$ ist, ist $b_k \neq \vec{0}$.

Nach n Schritten bekommen wir (b_1, \dots, b_n) so dass $\sigma(b_i, b_j) = 0$ für $i \neq j$.

Wir zeigen: diese Menge ist linearunabhängig. Sei $\vec{0} = \sum_{i=1}^n \lambda_i b_i$. Dann $\forall j$

Schritt k. Schritt $k - 1$ liefert $k - 1$ paarweise orthogonale Vektoren b_1, \dots, b_{k-1} , die nichttriviale Linearkombinationen der $\{a_1, \dots, a_{k-1}\}$ sind.

Setze $b_k = a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i$.

Wir zeigen: (i) für $j < k$ gilt $\sigma(b_j, b_k) = 0$ und (ii) $b_k \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_j, b_k) = \sigma\left(b_j, a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i\right)$

$$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_j, a_k) - \underbrace{\sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} \sigma(b_j, b_i)}_{\text{nur } \sigma(b_j, b_j) \neq 0} =$$

$$\sigma(b_j, a_k) - \frac{\sigma(b_j, a_k)}{\sigma(b_j, b_j)} \sigma(b_j, b_j) = 0.$$

Beweis (ii): Da b_k eine nichttriviale Linearkombination der Elemente der linearunabhängigen Menge $\{a_1, \dots, a_k\}$ ist, ist $b_k \neq \vec{0}$.

Nach n Schritten bekommen wir (b_1, \dots, b_n) so dass $\sigma(b_i, b_j) = 0$ für $i \neq j$.

Wir zeigen: diese Menge ist linearunabhängig. Sei $\vec{0} = \sum_{i=1}^n \lambda_i b_i$. Dann $\forall j$ gilt:

Schritt k. Schritt $k - 1$ liefert $k - 1$ paarweise orthogonale Vektoren b_1, \dots, b_{k-1} , die nichttriviale Linearkombinationen der $\{a_1, \dots, a_{k-1}\}$ sind.

Setze $b_k = a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i$.

Wir zeigen: (i) für $j < k$ gilt $\sigma(b_j, b_k) = 0$ und (ii) $b_k \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_j, b_k) = \sigma\left(b_j, a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i\right)$

$$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_j, a_k) - \underbrace{\sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} \sigma(b_j, b_i)}_{\text{nur } \sigma(b_j, b_j) \neq 0} =$$

$$\sigma(b_j, a_k) - \frac{\sigma(b_j, a_k)}{\sigma(b_j, b_j)} \sigma(b_j, b_j) = 0.$$

Beweis (ii): Da b_k eine nichttriviale Linearkombination der Elemente der linearunabhängigen Menge $\{a_1, \dots, a_k\}$ ist, ist $b_k \neq \vec{0}$.

Nach n Schritten bekommen wir (b_1, \dots, b_n) so dass $\sigma(b_i, b_j) = 0$ für $i \neq j$.

Wir zeigen: diese Menge ist linearunabhängig. Sei $\vec{0} = \sum_{i=1}^n \lambda_i b_i$. Dann $\forall j$ gilt:

0

Schritt k. Schritt $k - 1$ liefert $k - 1$ paarweise orthogonale Vektoren b_1, \dots, b_{k-1} , die nichttriviale Linearkombinationen der $\{a_1, \dots, a_{k-1}\}$ sind.

Setze $b_k = a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i$.

Wir zeigen: (i) für $j < k$ gilt $\sigma(b_j, b_k) = 0$ und (ii) $b_k \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_j, b_k) = \sigma\left(b_j, a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i\right)$

$$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_j, a_k) - \underbrace{\sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} \sigma(b_j, b_i)}_{\text{nur } \sigma(b_j, b_j) \neq 0} =$$

$$\sigma(b_j, a_k) - \frac{\sigma(b_j, a_k)}{\sigma(b_j, b_j)} \sigma(b_j, b_j) = 0.$$

Beweis (ii): Da b_k eine nichttriviale Linearkombination der Elemente der linearunabhängigen Menge $\{a_1, \dots, a_k\}$ ist, ist $b_k \neq \vec{0}$.

Nach n Schritten bekommen wir (b_1, \dots, b_n) so dass $\sigma(b_i, b_j) = 0$ für $i \neq j$.

Wir zeigen: diese Menge ist linearunabhängig. Sei $\vec{0} = \sum_{i=1}^n \lambda_i b_i$. Dann $\forall j$ gilt:

$$0 = \sigma\left(b_j, \underbrace{\sum_{i=1}^n \lambda_i b_i}_{=\vec{0}}\right)$$

Schritt k. Schritt $k - 1$ liefert $k - 1$ paarweise orthogonale Vektoren b_1, \dots, b_{k-1} , die nichttriviale Linearkombinationen der $\{a_1, \dots, a_{k-1}\}$ sind.

Setze $b_k = a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i$.

Wir zeigen: (i) für $j < k$ gilt $\sigma(b_j, b_k) = 0$ und (ii) $b_k \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_j, b_k) = \sigma\left(b_j, a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i\right)$

$$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_j, a_k) - \underbrace{\sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} \sigma(b_j, b_i)}_{\text{nur } \sigma(b_j, b_j) \neq 0} =$$

$$\sigma(b_j, a_k) - \frac{\sigma(b_j, a_k)}{\sigma(b_j, b_j)} \sigma(b_j, b_j) = 0.$$

Beweis (ii): Da b_k eine nichttriviale Linearkombination der Elemente der linearunabhängigen Menge $\{a_1, \dots, a_k\}$ ist, ist $b_k \neq \vec{0}$.

Nach n Schritten bekommen wir (b_1, \dots, b_n) so dass $\sigma(b_i, b_j) = 0$ für $i \neq j$.

Wir zeigen: diese Menge ist linearunabhängig. Sei $\vec{0} = \sum_{i=1}^n \lambda_i b_i$. Dann $\forall j$ gilt:

$$0 = \sigma(b_j, \underbrace{\sum_{i=1}^n \lambda_i b_i}_{=\vec{0}}) \stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sum_{i=1}^n \lambda_i \sigma(b_j, b_i)$$

Schritt k. Schritt $k - 1$ liefert $k - 1$ paarweise orthogonale Vektoren b_1, \dots, b_{k-1} , die nichtriviale Linearkombinationen der $\{a_1, \dots, a_{k-1}\}$ sind.

Setze $b_k = a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i$.

Wir zeigen: (i) für $j < k$ gilt $\sigma(b_j, b_k) = 0$ und (ii) $b_k \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_j, b_k) = \sigma\left(b_j, a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i\right)$

$$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_j, a_k) - \underbrace{\sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} \sigma(b_j, b_i)}_{\text{nur } \sigma(b_j, b_j) \neq 0} =$$

$$\sigma(b_j, a_k) - \frac{\sigma(b_j, a_k)}{\sigma(b_j, b_j)} \sigma(b_j, b_j) = 0.$$

Beweis (ii): Da b_k eine nichtriviale Linearkombination der Elemente der linearunabhängigen Menge $\{a_1, \dots, a_k\}$ ist, ist $b_k \neq \vec{0}$.

Nach n Schritten bekommen wir (b_1, \dots, b_n) so dass $\sigma(b_i, b_j) = 0$ für $i \neq j$.

Wir zeigen: diese Menge ist linearunabhängig. Sei $\vec{0} = \sum_{i=1}^n \lambda_i b_i$. Dann $\forall j$ gilt:

$$0 = \sigma(b_j, \underbrace{\sum_{i=1}^n \lambda_i b_i}_{=\vec{0}}) \stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sum_{i=1}^n \lambda_i \sigma(b_j, b_i) \stackrel{\substack{\text{weil nur} \\ \sigma(b_j, b_j) \neq 0}}{=}$$

Schritt k. Schritt $k - 1$ liefert $k - 1$ paarweise orthogonale Vektoren b_1, \dots, b_{k-1} , die nichttriviale Linearkombinationen der $\{a_1, \dots, a_{k-1}\}$ sind.

Setze $b_k = a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i$.

Wir zeigen: (i) für $j < k$ gilt $\sigma(b_j, b_k) = 0$ und (ii) $b_k \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_j, b_k) = \sigma\left(b_j, a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i\right)$

$$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_j, a_k) - \underbrace{\sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} \sigma(b_j, b_i)}_{\text{nur } \sigma(b_j, b_j) \neq 0} =$$

$$\sigma(b_j, a_k) - \frac{\sigma(b_j, a_k)}{\sigma(b_j, b_j)} \sigma(b_j, b_j) = 0.$$

Beweis (ii): Da b_k eine nichttriviale Linearkombination der Elemente der linearunabhängigen Menge $\{a_1, \dots, a_k\}$ ist, ist $b_k \neq \vec{0}$.

Nach n Schritten bekommen wir (b_1, \dots, b_n) so dass $\sigma(b_i, b_j) = 0$ für $i \neq j$.

Wir zeigen: diese Menge ist linearunabhängig. Sei $\vec{0} = \sum_{i=1}^n \lambda_i b_i$. Dann $\forall j$ gilt:

$$0 = \sigma\left(b_j, \underbrace{\sum_{i=1}^n \lambda_i b_i}_{=\vec{0}}\right) \stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sum_{i=1}^n \lambda_i \sigma(b_j, b_i) \stackrel{\substack{\text{weil nur} \\ \sigma(b_j, b_j) \neq 0}}{=} \lambda_j \underbrace{\sigma(b_j, b_j)}_{\neq 0}.$$

Schritt k. Schritt $k - 1$ liefert $k - 1$ paarweise orthogonale Vektoren b_1, \dots, b_{k-1} , die nichttriviale Linearkombinationen der $\{a_1, \dots, a_{k-1}\}$ sind.

Setze $b_k = a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i$.

Wir zeigen: (i) für $j < k$ gilt $\sigma(b_j, b_k) = 0$ und (ii) $b_k \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_j, b_k) = \sigma\left(b_j, a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i\right)$

$$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_j, a_k) - \underbrace{\sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} \sigma(b_j, b_i)}_{\text{nur } \sigma(b_j, b_j) \neq 0} =$$

$$\sigma(b_j, a_k) - \frac{\sigma(b_j, a_k)}{\sigma(b_j, b_j)} \sigma(b_j, b_j) = 0.$$

Beweis (ii): Da b_k eine nichttriviale Linearkombination der Elemente der linearunabhängigen Menge $\{a_1, \dots, a_k\}$ ist, ist $b_k \neq \vec{0}$.

Nach n Schritten bekommen wir (b_1, \dots, b_n) so dass $\sigma(b_i, b_j) = 0$ für $i \neq j$.

Wir zeigen: diese Menge ist linearunabhängig. Sei $\vec{0} = \sum_{i=1}^n \lambda_i b_i$. Dann $\forall j$ gilt:

$$0 = \sigma\left(b_j, \underbrace{\sum_{i=1}^n \lambda_i b_i}_{=\vec{0}}\right) \stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sum_{i=1}^n \lambda_i \sigma(b_j, b_i) \stackrel{\text{weil nur } \sigma(b_j, b_j) \neq 0}{=} \lambda_j \underbrace{\sigma(b_j, b_j)}_{\neq 0}.$$

Da $\sigma(b_j, b_j) \neq 0$ ist,

Schritt k. Schritt $k - 1$ liefert $k - 1$ paarweise orthogonale Vektoren b_1, \dots, b_{k-1} , die nichttriviale Linearkombinationen der $\{a_1, \dots, a_{k-1}\}$ sind.

Setze $b_k = a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i$.

Wir zeigen: (i) für $j < k$ gilt $\sigma(b_j, b_k) = 0$ und (ii) $b_k \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_j, b_k) = \sigma\left(b_j, a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i\right)$

$$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_j, a_k) - \underbrace{\sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} \sigma(b_j, b_i)}_{\text{nur } \sigma(b_j, b_j) \neq 0} =$$

$$\sigma(b_j, a_k) - \frac{\sigma(b_j, a_k)}{\sigma(b_j, b_j)} \sigma(b_j, b_j) = 0.$$

Beweis (ii): Da b_k eine nichttriviale Linearkombination der Elemente der linearunabhängigen Menge $\{a_1, \dots, a_k\}$ ist, ist $b_k \neq \vec{0}$.

Nach n Schritten bekommen wir (b_1, \dots, b_n) so dass $\sigma(b_i, b_j) = 0$ für $i \neq j$.

Wir zeigen: diese Menge ist linearunabhängig. Sei $\vec{0} = \sum_{i=1}^n \lambda_i b_i$. Dann $\forall j$ gilt:

$$0 = \sigma\left(b_j, \underbrace{\sum_{i=1}^n \lambda_i b_i}_{=\vec{0}}\right) \stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sum_{i=1}^n \lambda_i \sigma(b_j, b_i) \stackrel{\text{weil nur } \sigma(b_j, b_j) \neq 0}{=} \lambda_j \underbrace{\sigma(b_j, b_j)}_{\neq 0}.$$

Da $\sigma(b_j, b_j) \neq 0$ ist, muss $\lambda_j = 0$.

Schritt k. Schritt $k - 1$ liefert $k - 1$ paarweise orthogonale Vektoren b_1, \dots, b_{k-1} , die nichttriviale Linearkombinationen der $\{a_1, \dots, a_{k-1}\}$ sind.

Setze $b_k = a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i$.

Wir zeigen: (i) für $j < k$ gilt $\sigma(b_j, b_k) = 0$ und (ii) $b_k \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_j, b_k) = \sigma\left(b_j, a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i\right)$

$$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_j, a_k) - \underbrace{\sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} \sigma(b_j, b_i)}_{\text{nur } \sigma(b_j, b_j) \neq 0} =$$

$$\sigma(b_j, a_k) - \frac{\sigma(b_j, a_k)}{\sigma(b_j, b_j)} \sigma(b_j, b_j) = 0.$$

Beweis (ii): Da b_k eine nichttriviale Linearkombination der Elemente der linearunabhängigen Menge $\{a_1, \dots, a_k\}$ ist, ist $b_k \neq \vec{0}$.

Nach n Schritten bekommen wir (b_1, \dots, b_n) so dass $\sigma(b_i, b_j) = 0$ für $i \neq j$.

Wir zeigen: diese Menge ist linearunabhängig. Sei $\vec{0} = \sum_{i=1}^n \lambda_i b_i$. Dann $\forall j$ gilt:

$$0 = \sigma\left(b_j, \underbrace{\sum_{i=1}^n \lambda_i b_i}_{=\vec{0}}\right) \stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sum_{i=1}^n \lambda_i \sigma(b_j, b_i) \stackrel{\text{weil nur } \sigma(b_j, b_j) \neq 0}{=} \lambda_j \underbrace{\sigma(b_j, b_j)}_{\neq 0}.$$

Da $\sigma(b_j, b_j) \neq 0$ ist, muss $\lambda_j = 0$. Da j beliebig war,

Schritt k. Schritt $k - 1$ liefert $k - 1$ paarweise orthogonale Vektoren b_1, \dots, b_{k-1} , die nichttriviale Linearkombinationen der $\{a_1, \dots, a_{k-1}\}$ sind.

Setze $b_k = a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i$.

Wir zeigen: (i) für $j < k$ gilt $\sigma(b_j, b_k) = 0$ und (ii) $b_k \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_j, b_k) = \sigma\left(b_j, a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i\right)$

$$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_j, a_k) - \underbrace{\sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} \sigma(b_j, b_i)}_{\text{nur } \sigma(b_j, b_j) \neq 0} =$$

$$\sigma(b_j, a_k) - \frac{\sigma(b_j, a_k)}{\sigma(b_j, b_j)} \sigma(b_j, b_j) = 0.$$

Beweis (ii): Da b_k eine nichttriviale Linearkombination der Elemente der linearunabhängigen Menge $\{a_1, \dots, a_k\}$ ist, ist $b_k \neq \vec{0}$.

Nach n Schritten bekommen wir (b_1, \dots, b_n) so dass $\sigma(b_i, b_j) = 0$ für $i \neq j$.

Wir zeigen: diese Menge ist linearunabhängig. Sei $\vec{0} = \sum_{i=1}^n \lambda_i b_i$. Dann $\forall j$ gilt:

$$0 = \sigma\left(b_j, \underbrace{\sum_{i=1}^n \lambda_i b_i}_{=\vec{0}}\right) \stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sum_{i=1}^n \lambda_i \sigma(b_j, b_i) \stackrel{\text{weil nur } \sigma(b_j, b_j) \neq 0}{=} \lambda_j \underbrace{\sigma(b_j, b_j)}_{\neq 0}.$$

Da $\sigma(b_j, b_j) \neq 0$ ist, muss $\lambda_j = 0$. Da j beliebig war, sind alle $\lambda_j = 0$,

Schritt k. Schritt $k - 1$ liefert $k - 1$ paarweise orthogonale Vektoren b_1, \dots, b_{k-1} , die nichttriviale Linearkombinationen der $\{a_1, \dots, a_{k-1}\}$ sind.

Setze $b_k = a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i$.

Wir zeigen: (i) für $j < k$ gilt $\sigma(b_j, b_k) = 0$ und (ii) $b_k \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_j, b_k) = \sigma\left(b_j, a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i\right)$

$$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_j, a_k) - \underbrace{\sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} \sigma(b_j, b_i)}_{\text{nur } \sigma(b_j, b_j) \neq 0} =$$

$$\sigma(b_j, a_k) - \frac{\sigma(b_j, a_k)}{\sigma(b_j, b_j)} \sigma(b_j, b_j) = 0.$$

Beweis (ii): Da b_k eine nichttriviale Linearkombination der Elemente der linearunabhängigen Menge $\{a_1, \dots, a_k\}$ ist, ist $b_k \neq \vec{0}$.

Nach n Schritten bekommen wir (b_1, \dots, b_n) so dass $\sigma(b_i, b_j) = 0$ für $i \neq j$.

Wir zeigen: diese Menge ist linearunabhängig. Sei $\vec{0} = \sum_{i=1}^n \lambda_i b_i$. Dann $\forall j$ gilt:

$$0 = \sigma\left(b_j, \underbrace{\sum_{i=1}^n \lambda_i b_i}_{=\vec{0}}\right) \stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sum_{i=1}^n \lambda_i \sigma(b_j, b_i) \stackrel{\substack{\text{weil nur} \\ \sigma(b_j, b_j) \neq 0}}{=} \lambda_j \underbrace{\sigma(b_j, b_j)}_{\neq 0}.$$

Da $\sigma(b_j, b_j) \neq 0$ ist, muss $\lambda_j = 0$. Da j beliebig war, sind alle $\lambda_j = 0$, also ist die Linearkombination trivial.

Schritt k. Schritt $k - 1$ liefert $k - 1$ paarweise orthogonale Vektoren b_1, \dots, b_{k-1} , die nichttriviale Linearkombinationen der $\{a_1, \dots, a_{k-1}\}$ sind.

Setze $b_k = a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i$.

Wir zeigen: (i) für $j < k$ gilt $\sigma(b_j, b_k) = 0$ und (ii) $b_k \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_j, b_k) = \sigma\left(b_j, a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i\right)$

$$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_j, a_k) - \underbrace{\sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} \sigma(b_j, b_i)}_{\text{nur } \sigma(b_j, b_j) \neq 0} =$$

$$\sigma(b_j, a_k) - \frac{\sigma(b_j, a_k)}{\sigma(b_j, b_j)} \sigma(b_j, b_j) = 0.$$

Beweis (ii): Da b_k eine nichttriviale Linearkombination der Elemente der linearunabhängigen Menge $\{a_1, \dots, a_k\}$ ist, ist $b_k \neq \vec{0}$.

Nach n Schritten bekommen wir (b_1, \dots, b_n) so dass $\sigma(b_i, b_j) = 0$ für $i \neq j$.

Wir zeigen: diese Menge ist linearunabhängig. Sei $\vec{0} = \sum_{i=1}^n \lambda_i b_i$. Dann $\forall j$ gilt:

$$0 = \sigma\left(b_j, \underbrace{\sum_{i=1}^n \lambda_i b_i}_{=\vec{0}}\right) \stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sum_{i=1}^n \lambda_i \sigma(b_j, b_i) \stackrel{\substack{\text{weil nur} \\ \sigma(b_j, b_j) \neq 0}}{=} \lambda_j \underbrace{\sigma(b_j, b_j)}_{\neq 0}.$$

Da $\sigma(b_j, b_j) \neq 0$ ist, muss $\lambda_j = 0$. Da j beliebig war, sind alle $\lambda_j = 0$, also ist die Linearkombination trivial.

Also, (b_1, \dots, b_n) ist eine Basis,

Schritt k. Schritt $k - 1$ liefert $k - 1$ paarweise orthogonale Vektoren b_1, \dots, b_{k-1} , die nichttriviale Linearkombinationen der $\{a_1, \dots, a_{k-1}\}$ sind.

Setze $b_k = a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i$.

Wir zeigen: (i) für $j < k$ gilt $\sigma(b_j, b_k) = 0$ und (ii) $b_k \neq \vec{0}$.

Beweis (i): $\sigma(b_j, b_k) = \sigma\left(b_j, a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i\right)$

$$\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sigma(b_j, a_k) - \underbrace{\sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} \sigma(b_j, b_i)}_{\text{nur } \sigma(b_j, b_j) \neq 0} =$$

$$\sigma(b_j, a_k) - \frac{\sigma(b_j, a_k)}{\sigma(b_j, b_j)} \sigma(b_j, b_j) = 0.$$

Beweis (ii): Da b_k eine nichttriviale Linearkombination der Elemente der linearunabhängigen Menge $\{a_1, \dots, a_k\}$ ist, ist $b_k \neq \vec{0}$.

Nach n Schritten bekommen wir (b_1, \dots, b_n) so dass $\sigma(b_i, b_j) = 0$ für $i \neq j$.

Wir zeigen: diese Menge ist linearunabhängig. Sei $\vec{0} = \sum_{i=1}^n \lambda_i b_i$. Dann $\forall j$ gilt:

$$0 = \sigma(b_j, \underbrace{\sum_{i=1}^n \lambda_i b_i}_{=\vec{0}}) \stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \sum_{i=1}^n \lambda_i \sigma(b_j, b_i) \stackrel{\text{weil nur } \sigma(b_j, b_j) \neq 0}{=} \lambda_j \underbrace{\sigma(b_j, b_j)}_{\neq 0}.$$

Da $\sigma(b_j, b_j) \neq 0$ ist, muss $\lambda_j = 0$. Da j beliebig war, sind alle $\lambda_j = 0$, also ist die Linearkombination trivial.

Also, (b_1, \dots, b_n) ist eine Basis, nach Konstruktion ist sie orthogonal.

Wir **normieren** die Basis-Vektoren:

Wir **normieren** die Basis-Vektoren: Man betrachten

$$\left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_1, b_1)}} b_1, \right.$$

Wir **normieren** die Basis-Vektoren: Man betrachten

$$\left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_1, b_1)}} b_1, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_2, b_2)}} b_2, \right)$$

Wir **normieren** die Basis-Vektoren: Man betrachten

$$\left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_1, b_1)}} b_1, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_2, b_2)}} b_2, \dots, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_n, b_n)}} b_n \right).$$

Wir **normieren** die Basis-Vektoren: Man betrachten

$\left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_1, b_1)}} b_1, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_2, b_2)}} b_2, \dots, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_n, b_n)}} b_n \right)$. Da $\sigma(b_i, b_i)$ positiv ist,

Wir **normieren** die Basis-Vektoren: Man betrachten

$\left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_1, b_1)}} b_1, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_2, b_2)}} b_2, \dots, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_n, b_n)}} b_n \right)$. Da $\sigma(b_i, b_i)$ positiv ist, sind die Vektoren wohldefiniert.

Wir **normieren** die Basis-Vektoren: Man betrachten

$\left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_1, b_1)}} b_1, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_2, b_2)}} b_2, \dots, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_n, b_n)}} b_n \right)$. Da $\sigma(b_i, b_i)$ positiv ist, sind die Vektoren wohldefiniert.

Wir zeigen:

Wir **normieren** die Basis-Vektoren: Man betrachten

$\left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_1, b_1)}} b_1, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_2, b_2)}} b_2, \dots, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_n, b_n)}} b_n \right)$. Da $\sigma(b_i, b_i)$ positiv ist, sind die Vektoren wohldefiniert.

Wir zeigen: dieses Tupel ist eine orthonormale Basis.

Wir **normieren** die Basis-Vektoren: Man betrachten

$\left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_1, b_1)}} b_1, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_2, b_2)}} b_2, \dots, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_n, b_n)}} b_n \right)$. Da $\sigma(b_i, b_i)$ positiv ist, sind die Vektoren wohldefiniert.

Wir zeigen: dieses Tupel ist eine orthonormale Basis. Tatsächlich,

Wir **normieren** die Basis-Vektoren: Man betrachten

$\left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_1, b_1)}} b_1, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_2, b_2)}} b_2, \dots, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_n, b_n)}} b_n \right)$. Da $\sigma(b_i, b_i)$ positiv ist, sind die Vektoren wohldefiniert.

Wir zeigen: dieses Tupel ist eine orthonormale Basis. Tatsächlich,

$$\sigma \left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} b_i, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} b_j \right) \stackrel{\text{Bilinearität}}{=} 0$$

Wir **normieren** die Basis-Vektoren: Man betrachten

$\left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_1, b_1)}} b_1, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_2, b_2)}} b_2, \dots, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_n, b_n)}} b_n \right)$. Da $\sigma(b_i, b_i)$ positiv ist, sind die Vektoren wohldefiniert.

Wir zeigen: dieses Tupel ist eine orthonormale Basis. Tatsächlich,

$$\sigma \left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} b_i, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} b_j \right) \stackrel{\text{Bilinearität}}{=}$$

$$\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} \cdot \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} \sigma(b_i, b_j) =$$

Wir **normieren** die Basis-Vektoren: Man betrachten

$\left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_1, b_1)}} b_1, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_2, b_2)}} b_2, \dots, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_n, b_n)}} b_n \right)$. Da $\sigma(b_i, b_i)$ positiv ist, sind die Vektoren wohldefiniert.

Wir zeigen: dieses Tupel ist eine orthonormale Basis. Tatsächlich,

$$\sigma \left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} b_i, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} b_j \right) \stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} \cdot \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} \sigma(b_i, b_j) = \begin{cases} \frac{\sigma(b_i, b_i)}{\sigma(b_i, b_i)} = 1, \end{cases}$$

Wir **normieren** die Basis-Vektoren: Man betrachten

$\left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_1, b_1)}} b_1, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_2, b_2)}} b_2, \dots, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_n, b_n)}} b_n \right)$. Da $\sigma(b_i, b_i)$ positiv ist, sind die Vektoren wohldefiniert.

Wir zeigen: dieses Tupel ist eine orthonormale Basis. Tatsächlich,

$$\sigma \left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} b_i, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} b_j \right) \stackrel{\text{Bilinearität}}{=}$$

$$\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} \cdot \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} \sigma(b_i, b_j) = \begin{cases} \frac{\sigma(b_i, b_i)}{\sigma(b_i, b_i)} = 1, \end{cases}$$

Wir **normieren** die Basis-Vektoren: Man betrachten

$\left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_1, b_1)}} b_1, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_2, b_2)}} b_2, \dots, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_n, b_n)}} b_n \right)$. Da $\sigma(b_i, b_i)$ positiv ist, sind die Vektoren wohldefiniert.

Wir zeigen: dieses Tupel ist eine orthonormale Basis. Tatsächlich,

$$\sigma \left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} b_i, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} b_j \right) \stackrel{\text{Bilinearität}}{=}$$

$$\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} \cdot \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} \sigma(b_i, b_j) = \begin{cases} \frac{\sigma(b_i, b_i)}{\sigma(b_i, b_i)} = 1, & \text{falls } i = j \end{cases}$$

Wir **normieren** die Basis-Vektoren: Man betrachten

$\left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_1, b_1)}} b_1, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_2, b_2)}} b_2, \dots, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_n, b_n)}} b_n \right)$. Da $\sigma(b_i, b_i)$ positiv ist, sind die Vektoren wohldefiniert.

Wir zeigen: dieses Tupel ist eine orthonormale Basis. Tatsächlich,

$$\sigma \left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} b_i, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} b_j \right) \stackrel{\text{Bilinearität}}{=}$$

$$\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} \cdot \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} \sigma(b_i, b_j) = \begin{cases} \frac{\sigma(b_i, b_i)}{\sigma(b_i, b_i)} = 1, & \text{falls } i = j \end{cases}$$

Wir **normieren** die Basis-Vektoren: Man betrachten

$\left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_1, b_1)}} b_1, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_2, b_2)}} b_2, \dots, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_n, b_n)}} b_n \right)$. Da $\sigma(b_i, b_i)$ positiv ist, sind die Vektoren wohldefiniert.

Wir zeigen: dieses Tupel ist eine orthonormale Basis. Tatsächlich,

$$\sigma \left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} b_i, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} b_j \right) \stackrel{\text{Bilinearität}}{=}$$

$$\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} \cdot \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} \sigma(b_i, b_j) = \begin{cases} \frac{\sigma(b_i, b_i)}{\sigma(b_i, b_i)} = 1, & \text{falls } i = j \end{cases}$$

Wir **normieren** die Basis-Vektoren: Man betrachten

$\left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_1, b_1)}} b_1, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_2, b_2)}} b_2, \dots, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_n, b_n)}} b_n \right)$. Da $\sigma(b_i, b_i)$ positiv ist, sind die Vektoren wohldefiniert.

Wir zeigen: dieses Tupel ist eine orthonormale Basis. Tatsächlich,

$$\sigma \left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} b_i, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} b_j \right) \stackrel{\text{Bilinearität}}{=}$$

$$\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} \cdot \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} \sigma(b_i, b_j) = \begin{cases} \frac{\sigma(b_i, b_i)}{\sigma(b_i, b_i)} = 1, & \text{falls } i = j \\ 0, & \end{cases}$$

Wir **normieren** die Basis-Vektoren: Man betrachten

$\left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_1, b_1)}} b_1, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_2, b_2)}} b_2, \dots, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_n, b_n)}} b_n \right)$. Da $\sigma(b_i, b_i)$ positiv ist, sind die Vektoren wohldefiniert.

Wir zeigen: dieses Tupel ist eine orthonormale Basis. Tatsächlich,

$$\sigma \left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} b_i, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} b_j \right) \stackrel{\text{Bilinearität}}{=}$$

$$\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} \cdot \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} \sigma(b_i, b_j) = \begin{cases} \frac{\sigma(b_i, b_i)}{\sigma(b_i, b_i)} = 1, & \text{falls } i = j \\ 0, & \end{cases}$$

Wir **normieren** die Basis-Vektoren: Man betrachten

$\left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_1, b_1)}} b_1, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_2, b_2)}} b_2, \dots, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_n, b_n)}} b_n \right)$. Da $\sigma(b_i, b_i)$ positiv ist, sind die Vektoren wohldefiniert.

Wir zeigen: dieses Tupel ist eine orthonormale Basis. Tatsächlich,

$$\sigma \left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} b_i, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} b_j \right) \stackrel{\text{Bilinearität}}{=}$$

$$\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} \cdot \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} \sigma(b_i, b_j) = \begin{cases} \frac{\sigma(b_i, b_i)}{\sigma(b_i, b_i)} = 1, & \text{falls } i = j \\ 0, & \text{falls } i \neq j \end{cases}$$

Wir **normieren** die Basis-Vektoren: Man betrachten

$\left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_1, b_1)}} b_1, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_2, b_2)}} b_2, \dots, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_n, b_n)}} b_n \right)$. Da $\sigma(b_i, b_i)$ positiv ist, sind die Vektoren wohldefiniert.

Wir zeigen: dieses Tupel ist eine orthonormale Basis. Tatsächlich,

$$\sigma \left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} b_i, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} b_j \right) \stackrel{\text{Bilinearität}}{=}$$

$$\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} \cdot \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} \sigma(b_i, b_j) = \begin{cases} \frac{\sigma(b_i, b_i)}{\sigma(b_i, b_i)} = 1, & \text{falls } i = j \\ 0, & \text{falls } i \neq j \end{cases}$$

Wir **normieren** die Basis-Vektoren: Man betrachten

$\left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_1, b_1)}} b_1, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_2, b_2)}} b_2, \dots, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_n, b_n)}} b_n \right)$. Da $\sigma(b_i, b_i)$ positiv ist, sind die Vektoren wohldefiniert.

Wir zeigen: dieses Tupel ist eine orthonormale Basis. Tatsächlich,

$$\sigma \left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} b_i, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} b_j \right) \stackrel{\text{Bilinearität}}{=}$$

$$\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} \cdot \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} \sigma(b_i, b_j) = \begin{cases} \frac{\sigma(b_i, b_i)}{\sigma(b_i, b_i)} = 1, & \text{falls } i = j \\ 0, & \text{falls } i \neq j \end{cases}$$

Wir **normieren** die Basis-Vektoren: Man betrachten

$\left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_1, b_1)}} b_1, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_2, b_2)}} b_2, \dots, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_n, b_n)}} b_n \right)$. Da $\sigma(b_i, b_i)$ positiv ist, sind die Vektoren wohldefiniert.

Wir zeigen: dieses Tupel ist eine orthonormale Basis. Tatsächlich,

$$\sigma \left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} b_i, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} b_j \right) \stackrel{\text{Bilinearität}}{=}$$

$$\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} \cdot \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} \sigma(b_i, b_j) = \begin{cases} \frac{\sigma(b_i, b_i)}{\sigma(b_i, b_i)} = 1, & \text{falls } i = j \\ 0, & \text{falls } i \neq j \end{cases} \quad \square$$

Wir **normieren** die Basis-Vektoren: Man betrachten

$\left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_1, b_1)}} b_1, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_2, b_2)}} b_2, \dots, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_n, b_n)}} b_n \right)$. Da $\sigma(b_i, b_i)$ positiv ist, sind die Vektoren wohldefiniert.

Wir zeigen: dieses Tupel ist eine orthonormale Basis. Tatsächlich,

$$\sigma \left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} b_i, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} b_j \right) \stackrel{\text{Bilinearität}}{=}$$

$$\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} \cdot \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} \sigma(b_i, b_j) = \begin{cases} \frac{\sigma(b_i, b_i)}{\sigma(b_i, b_i)} = 1, & \text{falls } i = j \\ 0, & \text{falls } i \neq j \end{cases} \quad \square$$

Satz 61 in Worten:

Wir **normieren** die Basis-Vektoren: Man betrachten

$\left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_1, b_1)}} b_1, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_2, b_2)}} b_2, \dots, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_n, b_n)}} b_n \right)$. Da $\sigma(b_i, b_i)$ positiv ist, sind die Vektoren wohldefiniert.

Wir zeigen: dieses Tupel ist eine orthonormale Basis. Tatsächlich,

$$\sigma \left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} b_i, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} b_j \right) \stackrel{\text{Bilinearität}}{=}$$

$$\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} \cdot \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} \sigma(b_i, b_j) = \begin{cases} \frac{\sigma(b_i, b_i)}{\sigma(b_i, b_i)} = 1, & \text{falls } i = j \\ 0, & \text{falls } i \neq j \end{cases} \quad \square$$

Satz 61 in Worten: *Jedes Skalarprodukt*

Wir **normieren** die Basis-Vektoren: Man betrachten

$\left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_1, b_1)}} b_1, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_2, b_2)}} b_2, \dots, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_n, b_n)}} b_n \right)$. Da $\sigma(b_i, b_i)$ positiv ist, sind die Vektoren wohldefiniert.

Wir zeigen: dieses Tupel ist eine orthonormale Basis. Tatsächlich,

$$\sigma \left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} b_i, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} b_j \right) \stackrel{\text{Bilinearität}}{=}$$

$$\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} \cdot \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} \sigma(b_i, b_j) = \begin{cases} \frac{\sigma(b_i, b_i)}{\sigma(b_i, b_i)} = 1, & \text{falls } i = j \\ 0, & \text{falls } i \neq j \end{cases} \quad \square$$

Satz 61 in Worten: *Jedes Skalarprodukt in einem endlichdimensionalen Vektorraum*

Wir **normieren** die Basis-Vektoren: Man betrachten

$\left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_1, b_1)}} b_1, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_2, b_2)}} b_2, \dots, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_n, b_n)}} b_n \right)$. Da $\sigma(b_i, b_i)$ positiv ist, sind die Vektoren wohldefiniert.

Wir zeigen: dieses Tupel ist eine orthonormale Basis. Tatsächlich,

$$\sigma \left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} b_i, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} b_j \right) \stackrel{\text{Bilinearität}}{=}$$

$$\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} \cdot \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} \sigma(b_i, b_j) = \begin{cases} \frac{\sigma(b_i, b_i)}{\sigma(b_i, b_i)} = 1, & \text{falls } i = j \\ 0, & \text{falls } i \neq j \end{cases} \quad \square$$

Satz 61 in Worten: *Jedes Skalarprodukt in einem endlichdimensionalen Vektorraum ist das Standard-Skalarprodukt in einer geeigneten Basis.*

Wir **normieren** die Basis-Vektoren: Man betrachten

$\left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_1, b_1)}} b_1, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_2, b_2)}} b_2, \dots, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_n, b_n)}} b_n \right)$. Da $\sigma(b_i, b_i)$ positiv ist, sind die Vektoren wohldefiniert.

Wir zeigen: dieses Tupel ist eine orthonormale Basis. Tatsächlich,

$$\sigma \left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} b_i, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} b_j \right) \stackrel{\text{Bilinearität}}{=}$$

$$\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} \cdot \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} \sigma(b_i, b_j) = \begin{cases} \frac{\sigma(b_i, b_i)}{\sigma(b_i, b_i)} = 1, & \text{falls } i = j \\ 0, & \text{falls } i \neq j \end{cases} \quad \square$$

Satz 61 in Worten: *Jedes Skalarprodukt in einem endlichdimensionalen Vektorraum ist das Standard-Skalarprodukt in einer geeigneten Basis.*

Wir **normieren** die Basis-Vektoren: Man betrachten

$\left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_1, b_1)}} b_1, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_2, b_2)}} b_2, \dots, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_n, b_n)}} b_n \right)$. Da $\sigma(b_i, b_i)$ positiv ist, sind die Vektoren wohldefiniert.

Wir zeigen: dieses Tupel ist eine orthonormale Basis. Tatsächlich,

$$\sigma \left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} b_i, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} b_j \right) \stackrel{\text{Bilinearität}}{=}$$

$$\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} \cdot \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} \sigma(b_i, b_j) = \begin{cases} \frac{\sigma(b_i, b_i)}{\sigma(b_i, b_i)} = 1, & \text{falls } i = j \\ 0, & \text{falls } i \neq j \end{cases} \quad \square$$

Satz 61 in Worten: *Jedes Skalarprodukt in einem endlichdimensionalen Vektorraum ist das Standard-Skalarprodukt in einer geeigneten Basis.*

Modifikation des Gram-Schmidtschen

Orthogonalisierungsverfahren:

Wir **normieren** die Basis-Vektoren: Man betrachten

$\left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_1, b_1)}} b_1, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_2, b_2)}} b_2, \dots, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_n, b_n)}} b_n \right)$. Da $\sigma(b_i, b_i)$ positiv ist, sind die Vektoren wohldefiniert.

Wir zeigen: dieses Tupel ist eine orthonormale Basis. Tatsächlich,

$$\sigma \left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} b_i, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} b_j \right) \stackrel{\text{Bilinearität}}{=}$$

$$\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} \cdot \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} \sigma(b_i, b_j) = \begin{cases} \frac{\sigma(b_i, b_i)}{\sigma(b_i, b_i)} = 1, & \text{falls } i = j \\ 0, & \text{falls } i \neq j \end{cases} \quad \square$$

Satz 61 in Worten: *Jedes Skalarprodukt in einem endlichdimensionalen Vektorraum ist das Standard-Skalarprodukt in einer geeigneten Basis.*

Modifikation des Gram-Schmidtschen

Orthogonalisierungsverfahren: Man kann in jedem Schritt

Wir **normieren** die Basis-Vektoren: Man betrachten

$\left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_1, b_1)}} b_1, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_2, b_2)}} b_2, \dots, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_n, b_n)}} b_n \right)$. Da $\sigma(b_i, b_i)$ positiv ist, sind die Vektoren wohldefiniert.

Wir zeigen: dieses Tupel ist eine orthonormale Basis. Tatsächlich,

$$\sigma \left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} b_i, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} b_j \right) \stackrel{\text{Bilinearität}}{=}$$

$$\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} \cdot \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} \sigma(b_i, b_j) = \begin{cases} \frac{\sigma(b_i, b_i)}{\sigma(b_i, b_i)} = 1, & \text{falls } i = j \\ 0, & \text{falls } i \neq j \end{cases} \quad \square$$

Satz 61 in Worten: *Jedes Skalarprodukt in einem endlichdimensionalen Vektorraum ist das Standard-Skalarprodukt in einer geeigneten Basis.*

Modifikation des Gram-Schmidtschen

Orthogonalisierungsverfahren: Man kann in jedem Schritt den konstruierten Vektor b_k

Wir **normieren** die Basis-Vektoren: Man betrachten

$\left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_1, b_1)}} b_1, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_2, b_2)}} b_2, \dots, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_n, b_n)}} b_n \right)$. Da $\sigma(b_i, b_i)$ positiv ist, sind die Vektoren wohldefiniert.

Wir zeigen: dieses Tupel ist eine orthonormale Basis. Tatsächlich,

$$\sigma \left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} b_i, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} b_j \right) \stackrel{\text{Bilinearität}}{=}$$

$$\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} \cdot \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} \sigma(b_i, b_j) = \begin{cases} \frac{\sigma(b_i, b_i)}{\sigma(b_i, b_i)} = 1, & \text{falls } i = j \\ 0, & \text{falls } i \neq j \end{cases} \quad \square$$

Satz 61 in Worten: *Jedes Skalarprodukt in einem endlichdimensionalen Vektorraum ist das Standard-Skalarprodukt in einer geeigneten Basis.*

Modifikation des Gram-Schmidtschen

Orthogonalisierungsverfahren: Man kann in jedem Schritt den konstruierten Vektor b_k mit $\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_k, b_k)}}$

Wir **normieren** die Basis-Vektoren: Man betrachten

$\left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_1, b_1)}} b_1, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_2, b_2)}} b_2, \dots, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_n, b_n)}} b_n \right)$. Da $\sigma(b_i, b_i)$ positiv ist, sind die Vektoren wohldefiniert.

Wir zeigen: dieses Tupel ist eine orthonormale Basis. Tatsächlich,

$$\sigma \left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} b_i, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} b_j \right) \stackrel{\text{Bilinearität}}{=}$$

$$\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} \cdot \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} \sigma(b_i, b_j) = \begin{cases} \frac{\sigma(b_i, b_i)}{\sigma(b_i, b_i)} = 1, & \text{falls } i = j \\ 0, & \text{falls } i \neq j \end{cases} \quad \square$$

Satz 61 in Worten: *Jedes Skalarprodukt in einem endlichdimensionalen Vektorraum ist das Standard-Skalarprodukt in einer geeigneten Basis.*

Modifikation des Gram-Schmidtschen

Orthogonalisierungsverfahren: Man kann in jedem Schritt den konstruierten Vektor b_k mit $\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_k, b_k)}}$ multiplizieren.

Wir **normieren** die Basis-Vektoren: Man betrachten

$\left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_1, b_1)}} b_1, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_2, b_2)}} b_2, \dots, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_n, b_n)}} b_n \right)$. Da $\sigma(b_i, b_i)$ positiv ist, sind die Vektoren wohldefiniert.

Wir zeigen: dieses Tupel ist eine orthonormale Basis. Tatsächlich,

$$\sigma \left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} b_i, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} b_j \right) \stackrel{\text{Bilinearität}}{=}$$

$$\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} \cdot \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} \sigma(b_i, b_j) = \begin{cases} \frac{\sigma(b_i, b_i)}{\sigma(b_i, b_i)} = 1, & \text{falls } i = j \\ 0, & \text{falls } i \neq j \end{cases} \quad \square$$

Satz 61 in Worten: *Jedes Skalarprodukt in einem endlichdimensionalen Vektorraum ist das Standard-Skalarprodukt in einer geeigneten Basis.*

Modifikation des Gram-Schmidtschen

Orthogonalisierungsverfahren: Man kann in jedem Schritt den konstruierten Vektor b_k mit $\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_k, b_k)}}$ multiplizieren.

Vorteil 1: die Basis (b_1, \dots, b_n) wird orthonormal.

Wir **normieren** die Basis-Vektoren: Man betrachten

$\left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_1, b_1)}} b_1, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_2, b_2)}} b_2, \dots, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_n, b_n)}} b_n \right)$. Da $\sigma(b_i, b_i)$ positiv ist, sind die Vektoren wohldefiniert.

Wir zeigen: dieses Tupel ist eine orthonormale Basis. Tatsächlich,

$$\sigma \left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} b_i, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} b_j \right) \stackrel{\text{Bilinearität}}{=}$$

$$\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} \cdot \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} \sigma(b_i, b_j) = \begin{cases} \frac{\sigma(b_i, b_i)}{\sigma(b_i, b_i)} = 1, & \text{falls } i = j \\ 0, & \text{falls } i \neq j \end{cases} \quad \square$$

Satz 61 in Worten: *Jedes Skalarprodukt in einem endlichdimensionalen Vektorraum ist das Standard-Skalarprodukt in einer geeigneten Basis.*

Modifikation des Gram-Schmidtschen

Orthogonalisierungsverfahren: Man kann in jedem Schritt den konstruierten Vektor b_k mit $\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_k, b_k)}}$ multiplizieren.

Vorteil 1: die Basis (b_1, \dots, b_n) wird orthonormal.

Vorteil 2: in der Formel

Wir **normieren** die Basis-Vektoren: Man betrachten

$\left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_1, b_1)}} b_1, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_2, b_2)}} b_2, \dots, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_n, b_n)}} b_n \right)$. Da $\sigma(b_i, b_i)$ positiv ist, sind die Vektoren wohldefiniert.

Wir zeigen: dieses Tupel ist eine orthonormale Basis. Tatsächlich,

$$\sigma \left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} b_i, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} b_j \right) \stackrel{\text{Bilinearität}}{=}$$

$$\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} \cdot \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} \sigma(b_i, b_j) = \begin{cases} \frac{\sigma(b_i, b_i)}{\sigma(b_i, b_i)} = 1, & \text{falls } i = j \\ 0, & \text{falls } i \neq j \end{cases} \quad \square$$

Satz 61 in Worten: *Jedes Skalarprodukt in einem endlichdimensionalen Vektorraum ist das Standard-Skalarprodukt in einer geeigneten Basis.*

Modifikation des Gram-Schmidtschen

Orthogonalisierungsverfahren: Man kann in jedem Schritt den konstruierten Vektor b_k mit $\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_k, b_k)}}$ multiplizieren.

Vorteil 1: die Basis (b_1, \dots, b_n) wird orthonormal.

Vorteil 2: in der Formel $b_k = a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i$

Wir **normieren** die Basis-Vektoren: Man betrachten

$\left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_1, b_1)}} b_1, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_2, b_2)}} b_2, \dots, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_n, b_n)}} b_n \right)$. Da $\sigma(b_i, b_i)$ positiv ist, sind die Vektoren wohldefiniert.

Wir zeigen: dieses Tupel ist eine orthonormale Basis. Tatsächlich,

$$\sigma \left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} b_i, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} b_j \right) \stackrel{\text{Bilinearität}}{=}$$

$$\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} \cdot \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} \sigma(b_i, b_j) = \begin{cases} \frac{\sigma(b_i, b_i)}{\sigma(b_i, b_i)} = 1, & \text{falls } i = j \\ 0, & \text{falls } i \neq j \end{cases} \quad \square$$

Satz 61 in Worten: *Jedes Skalarprodukt in einem endlichdimensionalen Vektorraum ist das Standard-Skalarprodukt in einer geeigneten Basis.*

Modifikation des Gram-Schmidtschen

Orthogonalisierungsverfahren: Man kann in jedem Schritt den konstruierten Vektor b_k mit $\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_k, b_k)}}$ multiplizieren.

Vorteil 1: die Basis (b_1, \dots, b_n) wird orthonormal.

Vorteil 2: in der Formel $b_k = a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i$ wird $\sigma(b_i, b_i) = 1$.

Wir **normieren** die Basis-Vektoren: Man betrachten

$\left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_1, b_1)}} b_1, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_2, b_2)}} b_2, \dots, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_n, b_n)}} b_n \right)$. Da $\sigma(b_i, b_i)$ positiv ist, sind die Vektoren wohldefiniert.

Wir zeigen: dieses Tupel ist eine orthonormale Basis. Tatsächlich,

$$\sigma \left(\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} b_i, \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} b_j \right) \stackrel{\text{Bilinearität}}{=}$$

$$\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_i, b_i)}} \cdot \frac{1}{\sqrt{\sigma(b_j, b_j)}} \sigma(b_i, b_j) = \begin{cases} \frac{\sigma(b_i, b_i)}{\sigma(b_i, b_i)} = 1, & \text{falls } i = j \\ 0, & \text{falls } i \neq j \end{cases} \quad \square$$

Satz 61 in Worten: *Jedes Skalarprodukt in einem endlichdimensionalen Vektorraum ist das Standard-Skalarprodukt in einer geeigneten Basis.*

Modifikation des Gram-Schmidtschen

Orthogonalisierungsverfahren: Man kann in jedem Schritt den konstruierten Vektor b_k mit $\frac{1}{\sqrt{\sigma(b_k, b_k)}}$ multiplizieren.

Vorteil 1: die Basis (b_1, \dots, b_n) wird orthonormal.

Vorteil 2: in der Formel $b_k = a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i$ wird $\sigma(b_i, b_i) = 1$.

Bezeichnung: Wenn wir auf V ein Skalarprodukt σ ein ausgewählt haben,

Bezeichnung: Wenn wir auf V ein Skalarprodukt σ ein ausgewählt haben, werden wir es mit $\langle \cdot, \cdot \rangle$ bezeichnen,

Bezeichnung: Wenn wir auf V ein Skalarprodukt σ ein ausgewählt haben, werden wir es mit $\langle \cdot, \cdot \rangle$ bezeichnen, d.h. statt $\sigma(u, v)$ werden wir $\langle u, v \rangle$ schreiben.

Bezeichnung: Wenn wir auf V ein Skalarprodukt σ ein ausgewählt haben, werden wir es mit $\langle \cdot, \cdot \rangle$ bezeichnen, d.h. statt $\sigma(u, v)$ werden wir $\langle u, v \rangle$ schreiben. Alternative Schreibweise in der Literatur:

Bezeichnung: Wenn wir auf V ein Skalarprodukt σ ein ausgewählt haben, werden wir es mit $\langle \cdot, \cdot \rangle$ bezeichnen, d.h. statt $\sigma(u, v)$ werden wir $\langle u, v \rangle$ schreiben. Alternative Schreibweise in der Literatur: (\cdot, \cdot) .

Bezeichnung: Wenn wir auf V ein Skalarprodukt σ ein ausgewählt haben, werden wir es mit $\langle \cdot, \cdot \rangle$ bezeichnen, d.h. statt $\sigma(u, v)$ werden wir $\langle u, v \rangle$ schreiben. Alternative Schreibweise in der Literatur: (\cdot, \cdot) .

Def. 54 *Euklidischer Vektorraum ist ein Paar $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$,*

Bezeichnung: Wenn wir auf V ein Skalarprodukt σ ein ausgewählt haben, werden wir es mit $\langle \cdot, \cdot \rangle$ bezeichnen, d.h. statt $\sigma(u, v)$ werden wir $\langle u, v \rangle$ schreiben. Alternative Schreibweise in der Literatur: (\cdot, \cdot) .

Def. 54 *Euklidischer Vektorraum ist ein Paar $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$, wobei V ein endlichdimensionaler \mathbb{R} -Vektorraum ist,*

Bezeichnung: Wenn wir auf V ein Skalarprodukt σ ein ausgewählt haben, werden wir es mit $\langle \cdot, \cdot \rangle$ bezeichnen, d.h. statt $\sigma(u, v)$ werden wir $\langle u, v \rangle$ schreiben. Alternative Schreibweise in der Literatur: (\cdot, \cdot) .

Def. 54 *Euklidischer Vektorraum ist ein Paar $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$, wobei V ein endlichdimensionaler \mathbb{R} -Vektorraum ist, und $\langle \cdot, \cdot \rangle$ ein Skalarprodukt.*

Bezeichnung: Wenn wir auf V ein Skalarprodukt σ ein ausgewählt haben, werden wir es mit $\langle \cdot, \cdot \rangle$ bezeichnen, d.h. statt $\sigma(u, v)$ werden wir $\langle u, v \rangle$ schreiben. Alternative Schreibweise in der Literatur: (\cdot, \cdot) .

Def. 54 *Euklidischer Vektorraum ist ein Paar $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$, wobei V ein endlichdimensionaler \mathbb{R} -Vektorraum ist, und $\langle \cdot, \cdot \rangle$ ein Skalarprodukt.*

Nach Satz 61 können wir in V eine Basis B wählen sodass $\langle \cdot, \cdot \rangle$ Standard-Skalarprodukt ist:

Bezeichnung: Wenn wir auf V ein Skalarprodukt σ ein ausgewählt haben, werden wir es mit $\langle \cdot, \cdot \rangle$ bezeichnen, d.h. statt $\sigma(u, v)$ werden wir $\langle u, v \rangle$ schreiben. Alternative Schreibweise in der Literatur: (\cdot, \cdot) .

Def. 54 *Euklidischer Vektorraum ist ein Paar $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$, wobei V ein endlichdimensionaler \mathbb{R} -Vektorraum ist, und $\langle \cdot, \cdot \rangle$ ein Skalarprodukt.*

Nach Satz 61 können wir in V eine Basis B wählen sodass $\langle \cdot, \cdot \rangle$ Standard-Skalarprodukt ist: für die Vektoren x, y mit

Koordinatenvektoren $\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ bzw. $\begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$ gilt:

Bezeichnung: Wenn wir auf V ein Skalarprodukt σ ein ausgewählt haben, werden wir es mit $\langle \cdot, \cdot \rangle$ bezeichnen, d.h. statt $\sigma(u, v)$ werden wir $\langle u, v \rangle$ schreiben. Alternative Schreibweise in der Literatur: (\cdot, \cdot) .

Def. 54 *Euklidischer Vektorraum ist ein Paar $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$, wobei V ein endlichdimensionaler \mathbb{R} -Vektorraum ist, und $\langle \cdot, \cdot \rangle$ ein Skalarprodukt.*

Nach Satz 61 können wir in V eine Basis B wählen sodass $\langle \cdot, \cdot \rangle$ Standard-Skalarprodukt ist: für die Vektoren x, y mit

Koordinatenvektoren $\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ bzw. $\begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$ gilt: $\langle x, y \rangle = x_1 y_1 + \dots + x_n y_n$.

Bemerkung Ist U ein Untervektorraum des Euklidischen Vektorraums $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$,

Bezeichnung: Wenn wir auf V ein Skalarprodukt σ ein ausgewählt haben, werden wir es mit $\langle \cdot, \cdot \rangle$ bezeichnen, d.h. statt $\sigma(u, v)$ werden wir $\langle u, v \rangle$ schreiben. Alternative Schreibweise in der Literatur: (\cdot, \cdot) .

Def. 54 *Euklidischer Vektorraum ist ein Paar $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$, wobei V ein endlichdimensionaler \mathbb{R} -Vektorraum ist, und $\langle \cdot, \cdot \rangle$ ein Skalarprodukt.*

Nach Satz 61 können wir in V eine Basis B wählen sodass $\langle \cdot, \cdot \rangle$ Standard-Skalarprodukt ist: für die Vektoren x, y mit

Koordinatenvektoren $\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ bzw. $\begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$ gilt: $\langle x, y \rangle = x_1 y_1 + \dots + x_n y_n$.

Bemerkung Ist U ein Untervektorraum des Euklidischen Vektorraums $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$, so ist $(U, \langle \cdot, \cdot \rangle|_U)$ ein Euklidischer Vektorraum,

Bezeichnung: Wenn wir auf V ein Skalarprodukt σ ein ausgewählt haben, werden wir es mit $\langle \cdot, \cdot \rangle$ bezeichnen, d.h. statt $\sigma(u, v)$ werden wir $\langle u, v \rangle$ schreiben. Alternative Schreibweise in der Literatur: (\cdot, \cdot) .

Def. 54 *Euklidischer Vektorraum ist ein Paar $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$, wobei V ein endlichdimensionaler \mathbb{R} -Vektorraum ist, und $\langle \cdot, \cdot \rangle$ ein Skalarprodukt.*

Nach Satz 61 können wir in V eine Basis B wählen sodass $\langle \cdot, \cdot \rangle$ Standard-Skalarprodukt ist: für die Vektoren x, y mit

Koordinatenvektoren $\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ bzw. $\begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$ gilt: $\langle x, y \rangle = x_1 y_1 + \dots + x_n y_n$.

Bemerkung Ist U ein Untervektorraum des Euklidischen Vektorraums $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$, so ist $(U, \langle \cdot, \cdot \rangle|_U)$ ein Euklidischer Vektorraum, wobei $\langle u_1, u_2 \rangle|_U = \langle u_1, u_2 \rangle$.

Frage

Frage *Welche Koordinaten hat ein Vektor v in einer orthonormalen Basis?*

Satz 62

Frage *Welche Koordinaten hat ein Vektor v in einer orthonormalen Basis?*

Satz 62 *Es sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum.*

Frage Welche Koordinaten hat ein Vektor v in einer orthonormalen Basis?

Satz 62 Es sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei (b_1, \dots, b_n) eine orthonormale Basis.

Frage Welche Koordinaten hat ein Vektor v in einer orthonormalen Basis?

Satz 62 Es sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei (b_1, \dots, b_n) eine orthonormale Basis. Dann gilt: die Koordinaten von beliebiges $v \in V$

Frage Welche Koordinaten hat ein Vektor v in einer orthonormalen Basis?

Satz 62 Es sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei (b_1, \dots, b_n) eine orthonormale Basis. Dann gilt: die Koordinaten von beliebiges $v \in V$ sind gleich

Frage Welche Koordinaten hat ein Vektor v in einer orthonormalen Basis?

Satz 62 Es sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei (b_1, \dots, b_n) eine orthonormale Basis. Dann gilt: die Koordinaten von beliebiges $v \in V$ sind gleich $\begin{pmatrix} \langle b_1, v \rangle \\ \vdots \\ \langle b_n, v \rangle \end{pmatrix}$.

Frage Welche Koordinaten hat ein Vektor v in einer orthonormalen Basis?

Satz 62 Es sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei (b_1, \dots, b_n) eine orthonormale Basis. Dann gilt: die Koordinaten von beliebiges $v \in V$ sind gleich $\begin{pmatrix} \langle b_1, v \rangle \\ \vdots \\ \langle b_n, v \rangle \end{pmatrix}$.

In Worten:

Frage Welche Koordinaten hat ein Vektor v in einer orthonormalen Basis?

Satz 62 Es sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei (b_1, \dots, b_n) eine orthonormale Basis. Dann gilt: die Koordinaten von beliebiges $v \in V$ sind gleich $\begin{pmatrix} \langle b_1, v \rangle \\ \vdots \\ \langle b_n, v \rangle \end{pmatrix}$.

In Worten: Die Koordinaten in der orthonormalen Basis sind Skalarprodukte mit Basisvektoren.

Frage Welche Koordinaten hat ein Vektor v in einer orthonormalen Basis?

Satz 62 Es sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei (b_1, \dots, b_n) eine orthonormale Basis. Dann gilt: die Koordinaten von beliebiges $v \in V$ sind gleich $\begin{pmatrix} \langle b_1, v \rangle \\ \vdots \\ \langle b_n, v \rangle \end{pmatrix}$.

In Worten: Die Koordinaten in der orthonormalen Basis sind Skalarprodukte mit Basisvektoren.

Beweis.

Frage Welche Koordinaten hat ein Vektor v in einer orthonormalen Basis?

Satz 62 Es sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei (b_1, \dots, b_n) eine orthonormale Basis. Dann gilt: die Koordinaten von beliebiges $v \in V$ sind gleich $\begin{pmatrix} \langle b_1, v \rangle \\ \vdots \\ \langle b_n, v \rangle \end{pmatrix}$.

In Worten: Die Koordinaten in der orthonormalen Basis sind Skalarprodukte mit Basisvektoren.

Beweis. Sei $\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ der Koordinatenvektor von v .

Frage Welche Koordinaten hat ein Vektor v in einer orthonormalen Basis?

Satz 62 Es sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei (b_1, \dots, b_n) eine orthonormale Basis. Dann gilt: die Koordinaten von beliebiges $v \in V$ sind gleich $\begin{pmatrix} \langle b_1, v \rangle \\ \vdots \\ \langle b_n, v \rangle \end{pmatrix}$.

In Worten: Die Koordinaten in der orthonormalen Basis sind Skalarprodukte mit Basisvektoren.

Beweis. Sei $\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ der Koordinatenvektor von v . Z.z.: $x_i = \langle b_i, v \rangle$,

Frage Welche Koordinaten hat ein Vektor v in einer orthonormalen Basis?

Satz 62 Es sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei (b_1, \dots, b_n) eine orthonormale Basis. Dann gilt: die Koordinaten von beliebiges $v \in V$ sind gleich $\begin{pmatrix} \langle b_1, v \rangle \\ \vdots \\ \langle b_n, v \rangle \end{pmatrix}$.

In Worten: Die Koordinaten in der orthonormalen Basis sind Skalarprodukte mit Basisvektoren.

Beweis. Sei $\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ der Koordinatenvektor von v . Z.z.: $x_i = \langle b_i, v \rangle$,
d.h., $v = x_1 b_1 + \dots + x_n b_n$.

Frage Welche Koordinaten hat ein Vektor v in einer orthonormalen Basis?

Satz 62 Es sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei (b_1, \dots, b_n) eine orthonormale Basis. Dann gilt: die Koordinaten von beliebiges $v \in V$ sind gleich $\begin{pmatrix} \langle b_1, v \rangle \\ \vdots \\ \langle b_n, v \rangle \end{pmatrix}$.

In Worten: Die Koordinaten in der orthonormalen Basis sind Skalarprodukte mit Basisvektoren.

Beweis. Sei $\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ der Koordinatenvektor von v . Z.z.: $x_i = \langle b_i, v \rangle$,
d.h., $v = x_1 b_1 + \dots + x_n b_n$. Nehme ein $i \in \{1, \dots, n\}$

Frage Welche Koordinaten hat ein Vektor v in einer orthonormalen Basis?

Satz 62 Es sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei (b_1, \dots, b_n) eine orthonormale Basis. Dann gilt: die Koordinaten von beliebiges $v \in V$ sind gleich $\begin{pmatrix} \langle b_1, v \rangle \\ \vdots \\ \langle b_n, v \rangle \end{pmatrix}$.

In Worten: Die Koordinaten in der orthonormalen Basis sind Skalarprodukte mit Basisvektoren.

Beweis. Sei $\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ der Koordinatenvektor von v . Z.z.: $x_i = \langle b_i, v \rangle$,
d.h., $v = x_1 b_1 + \dots + x_n b_n$. Nehme ein $i \in \{1, \dots, n\}$ und betrachte

Frage Welche Koordinaten hat ein Vektor v in einer orthonormalen Basis?

Satz 62 Es sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei (b_1, \dots, b_n) eine orthonormale Basis. Dann gilt: die Koordinaten von beliebiges $v \in V$ sind gleich $\begin{pmatrix} \langle b_1, v \rangle \\ \vdots \\ \langle b_n, v \rangle \end{pmatrix}$.

In Worten: Die Koordinaten in der orthonormalen Basis sind Skalarprodukte mit Basisvektoren.

Beweis. Sei $\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ der Koordinatenvektor von v . Z.z.: $x_i = \langle b_i, v \rangle$,

d.h., $v = x_1 b_1 + \dots + x_n b_n$. Nehme ein $i \in \{1, \dots, n\}$ und betrachte $\langle b_i, v \rangle =$

Frage Welche Koordinaten hat ein Vektor v in einer orthonormalen Basis?

Satz 62 Es sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei (b_1, \dots, b_n) eine orthonormale Basis. Dann gilt: die Koordinaten von beliebiges $v \in V$ sind gleich $\begin{pmatrix} \langle b_1, v \rangle \\ \vdots \\ \langle b_n, v \rangle \end{pmatrix}$.

In Worten: Die Koordinaten in der orthonormalen Basis sind Skalarprodukte mit Basisvektoren.

Beweis. Sei $\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ der Koordinatenvektor von v . Z.z.: $x_i = \langle b_i, v \rangle$,

d.h., $v = x_1 b_1 + \dots + x_n b_n$. Nehme ein $i \in \{1, \dots, n\}$ und betrachte $\langle b_i, v \rangle = \langle b_i, x_1 b_1 + \dots + x_n b_n \rangle$

Frage Welche Koordinaten hat ein Vektor v in einer orthonormalen Basis?

Satz 62 Es sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei (b_1, \dots, b_n) eine orthonormale Basis. Dann gilt: die Koordinaten von beliebiges $v \in V$ sind gleich $\begin{pmatrix} \langle b_1, v \rangle \\ \vdots \\ \langle b_n, v \rangle \end{pmatrix}$.

In Worten: Die Koordinaten in der orthonormalen Basis sind Skalarprodukte mit Basisvektoren.

Beweis. Sei $\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ der Koordinatenvektor von v . Z.z.: $x_i = \langle b_i, v \rangle$,

d.h., $v = x_1 b_1 + \dots + x_n b_n$. Nehme ein $i \in \{1, \dots, n\}$ und betrachte $\langle b_i, v \rangle = \langle b_i, x_1 b_1 + \dots + x_n b_n \rangle \stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \dots$

Frage Welche Koordinaten hat ein Vektor v in einer orthonormalen Basis?

Satz 62 Es sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei (b_1, \dots, b_n) eine orthonormale Basis. Dann gilt: die Koordinaten von beliebiges $v \in V$ sind gleich $\begin{pmatrix} \langle b_1, v \rangle \\ \vdots \\ \langle b_n, v \rangle \end{pmatrix}$.

In Worten: Die Koordinaten in der orthonormalen Basis sind Skalarprodukte mit Basisvektoren.

Beweis. Sei $\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ der Koordinatenvektor von v . Z.z.: $x_i = \langle b_i, v \rangle$,

d.h., $v = x_1 b_1 + \dots + x_n b_n$. Nehme ein $i \in \{1, \dots, n\}$ und betrachte $\langle b_i, v \rangle = \langle b_i, x_1 b_1 + \dots + x_n b_n \rangle \stackrel{\text{Bilinearität}}{=} x_1 \langle b_i, b_1 \rangle + \dots + x_n \langle b_i, b_n \rangle$.

Frage Welche Koordinaten hat ein Vektor v in einer orthonormalen Basis?

Satz 62 Es sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei (b_1, \dots, b_n) eine orthonormale Basis. Dann gilt: die Koordinaten von beliebiges $v \in V$ sind gleich $\begin{pmatrix} \langle b_1, v \rangle \\ \vdots \\ \langle b_n, v \rangle \end{pmatrix}$.

In Worten: Die Koordinaten in der orthonormalen Basis sind Skalarprodukte mit Basisvektoren.

Beweis. Sei $\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ der Koordinatenvektor von v . Z.z.: $x_i = \langle b_i, v \rangle$,

d.h., $v = x_1 b_1 + \dots + x_n b_n$. Nehme ein $i \in \{1, \dots, n\}$ und betrachte

$$\langle b_i, v \rangle = \langle b_i, x_1 b_1 + \dots + x_n b_n \rangle \stackrel{\text{Bilinearität}}{=} x_1 \langle b_i, b_1 \rangle + \dots + x_n \langle b_i, b_n \rangle.$$

Da $\langle b_i, b_j \rangle = 0$

Frage Welche Koordinaten hat ein Vektor v in einer orthonormalen Basis?

Satz 62 Es sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei (b_1, \dots, b_n) eine orthonormale Basis. Dann gilt: die Koordinaten von beliebiges $v \in V$ sind gleich $\begin{pmatrix} \langle b_1, v \rangle \\ \vdots \\ \langle b_n, v \rangle \end{pmatrix}$.

In Worten: Die Koordinaten in der orthonormalen Basis sind Skalarprodukte mit Basisvektoren.

Beweis. Sei $\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ der Koordinatenvektor von v . Z.z.: $x_i = \langle b_i, v \rangle$,

d.h., $v = x_1 b_1 + \dots + x_n b_n$. Nehme ein $i \in \{1, \dots, n\}$ und betrachte

$$\langle b_i, v \rangle = \langle b_i, x_1 b_1 + \dots + x_n b_n \rangle \stackrel{\text{Bilinearität}}{=} x_1 \langle b_i, b_1 \rangle + \dots + x_n \langle b_i, b_n \rangle.$$

Da $\langle b_i, b_j \rangle = 0$ für $i \neq j$

Frage Welche Koordinaten hat ein Vektor v in einer orthonormalen Basis?

Satz 62 Es sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei (b_1, \dots, b_n) eine orthonormale Basis. Dann gilt: die Koordinaten von beliebiges $v \in V$ sind gleich $\begin{pmatrix} \langle b_1, v \rangle \\ \vdots \\ \langle b_n, v \rangle \end{pmatrix}$.

In Worten: Die Koordinaten in der orthonormalen Basis sind Skalarprodukte mit Basisvektoren.

Beweis. Sei $\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ der Koordinatenvektor von v . Z.z.: $x_i = \langle b_i, v \rangle$,

d.h., $v = x_1 b_1 + \dots + x_n b_n$. Nehme ein $i \in \{1, \dots, n\}$ und betrachte

$$\langle b_i, v \rangle = \langle b_i, x_1 b_1 + \dots + x_n b_n \rangle \stackrel{\text{Bilinearität}}{=} x_1 \langle b_i, b_1 \rangle + \dots + x_n \langle b_i, b_n \rangle.$$

Da $\langle b_i, b_j \rangle = 0$ für $i \neq j$ und $\langle b_i, b_i \rangle = 1$,

Frage Welche Koordinaten hat ein Vektor v in einer orthonormalen Basis?

Satz 62 Es sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei (b_1, \dots, b_n) eine orthonormale Basis. Dann gilt: die Koordinaten von beliebiges $v \in V$ sind gleich $\begin{pmatrix} \langle b_1, v \rangle \\ \vdots \\ \langle b_n, v \rangle \end{pmatrix}$.

In Worten: Die Koordinaten in der orthonormalen Basis sind Skalarprodukte mit Basisvektoren.

Beweis. Sei $\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ der Koordinatenvektor von v . Z.z.: $x_i = \langle b_i, v \rangle$,

d.h., $v = x_1 b_1 + \dots + x_n b_n$. Nehme ein $i \in \{1, \dots, n\}$ und betrachte

$$\langle b_i, v \rangle = \langle b_i, x_1 b_1 + \dots + x_n b_n \rangle \stackrel{\text{Bilinearität}}{=} x_1 \langle b_i, b_1 \rangle + \dots + x_n \langle b_i, b_n \rangle.$$

Da $\langle b_i, b_j \rangle = 0$ für $i \neq j$ und $\langle b_i, b_i \rangle = 1$, ist $\langle b_i, v \rangle = x_i$.

Frage Welche Koordinaten hat ein Vektor v in einer orthonormalen Basis?

Satz 62 Es sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei (b_1, \dots, b_n) eine orthonormale Basis. Dann gilt: die Koordinaten von beliebiges $v \in V$ sind gleich $\begin{pmatrix} \langle b_1, v \rangle \\ \vdots \\ \langle b_n, v \rangle \end{pmatrix}$.

In Worten: Die Koordinaten in der orthonormalen Basis sind Skalarprodukte mit Basisvektoren.

Beweis. Sei $\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ der Koordinatenvektor von v . Z.z.: $x_i = \langle b_i, v \rangle$,

d.h., $v = x_1 b_1 + \dots + x_n b_n$. Nehme ein $i \in \{1, \dots, n\}$ und betrachte

$$\langle b_i, v \rangle = \langle b_i, x_1 b_1 + \dots + x_n b_n \rangle \stackrel{\text{Bilinearität}}{=} x_1 \langle b_i, b_1 \rangle + \dots + x_n \langle b_i, b_n \rangle.$$

Da $\langle b_i, b_j \rangle = 0$ für $i \neq j$ und $\langle b_i, b_i \rangle = 1$, ist $\langle b_i, v \rangle = x_i$. □

Folgerung

Frage Welche Koordinaten hat ein Vektor v in einer orthonormalen Basis?

Satz 62 Es sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei (b_1, \dots, b_n) eine orthonormale Basis. Dann gilt: die Koordinaten von beliebiges $v \in V$ sind gleich $\begin{pmatrix} \langle b_1, v \rangle \\ \vdots \\ \langle b_n, v \rangle \end{pmatrix}$.

In Worten: Die Koordinaten in der orthonormalen Basis sind Skalarprodukte mit Basisvektoren.

Beweis. Sei $\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ der Koordinatenvektor von v . Z.z.: $x_i = \langle b_i, v \rangle$,

d.h., $v = x_1 b_1 + \dots + x_n b_n$. Nehme ein $i \in \{1, \dots, n\}$ und betrachte

$$\langle b_i, v \rangle = \langle b_i, x_1 b_1 + \dots + x_n b_n \rangle \stackrel{\text{Bilinearität}}{=} x_1 \langle b_i, b_1 \rangle + \dots + x_n \langle b_i, b_n \rangle.$$

Da $\langle b_i, b_j \rangle = 0$ für $i \neq j$ und $\langle b_i, b_i \rangle = 1$, ist $\langle b_i, v \rangle = x_i$. □

Folgerung Es sei V ein \mathbb{R} -Vektorraum

Frage Welche Koordinaten hat ein Vektor v in einer orthonormalen Basis?

Satz 62 Es sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei (b_1, \dots, b_n) eine orthonormale Basis. Dann gilt: die Koordinaten von beliebiges $v \in V$ sind gleich $\begin{pmatrix} \langle b_1, v \rangle \\ \vdots \\ \langle b_n, v \rangle \end{pmatrix}$.

In Worten: Die Koordinaten in der orthonormalen Basis sind Skalarprodukte mit Basisvektoren.

Beweis. Sei $\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ der Koordinatenvektor von v . Z.z.: $x_i = \langle b_i, v \rangle$,

d.h., $v = x_1 b_1 + \dots + x_n b_n$. Nehme ein $i \in \{1, \dots, n\}$ und betrachte

$$\langle b_i, v \rangle = \langle b_i, x_1 b_1 + \dots + x_n b_n \rangle \stackrel{\text{Bilinearität}}{=} x_1 \langle b_i, b_1 \rangle + \dots + x_n \langle b_i, b_n \rangle.$$

Da $\langle b_i, b_j \rangle = 0$ für $i \neq j$ und $\langle b_i, b_i \rangle = 1$, ist $\langle b_i, v \rangle = x_i$. □

Folgerung Es sei V ein \mathbb{R} -Vektorraum mit dem Skalarprodukt $\langle \cdot, \cdot \rangle$.

Frage Welche Koordinaten hat ein Vektor v in einer orthonormalen Basis?

Satz 62 Es sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei (b_1, \dots, b_n) eine orthonormale Basis. Dann gilt: die Koordinaten von beliebiges $v \in V$ sind gleich $\begin{pmatrix} \langle b_1, v \rangle \\ \vdots \\ \langle b_n, v \rangle \end{pmatrix}$.

In Worten: Die Koordinaten in der orthonormalen Basis sind Skalarprodukte mit Basisvektoren.

Beweis. Sei $\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ der Koordinatenvektor von v . Z.z.: $x_i = \langle b_i, v \rangle$,

d.h., $v = x_1 b_1 + \dots + x_n b_n$. Nehme ein $i \in \{1, \dots, n\}$ und betrachte

$$\langle b_i, v \rangle = \langle b_i, x_1 b_1 + \dots + x_n b_n \rangle \stackrel{\text{Bilinearität}}{=} x_1 \langle b_i, b_1 \rangle + \dots + x_n \langle b_i, b_n \rangle.$$

Da $\langle b_i, b_j \rangle = 0$ für $i \neq j$ und $\langle b_i, b_i \rangle = 1$, ist $\langle b_i, v \rangle = x_i$. □

Folgerung Es sei V ein \mathbb{R} -Vektorraum mit dem Skalarprodukt $\langle \cdot, \cdot \rangle$. Für ein $u \in V$ gelte:

Frage Welche Koordinaten hat ein Vektor v in einer orthonormalen Basis?

Satz 62 Es sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei (b_1, \dots, b_n) eine orthonormale Basis. Dann gilt: die Koordinaten von beliebiges $v \in V$ sind gleich $\begin{pmatrix} \langle b_1, v \rangle \\ \vdots \\ \langle b_n, v \rangle \end{pmatrix}$.

In Worten: Die Koordinaten in der orthonormalen Basis sind Skalarprodukte mit Basisvektoren.

Beweis. Sei $\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ der Koordinatenvektor von v . Z.z.: $x_i = \langle b_i, v \rangle$,

d.h., $v = x_1 b_1 + \dots + x_n b_n$. Nehme ein $i \in \{1, \dots, n\}$ und betrachte

$$\langle b_i, v \rangle = \langle b_i, x_1 b_1 + \dots + x_n b_n \rangle \stackrel{\text{Bilinearität}}{=} x_1 \langle b_i, b_1 \rangle + \dots + x_n \langle b_i, b_n \rangle.$$

Da $\langle b_i, b_j \rangle = 0$ für $i \neq j$ und $\langle b_i, b_i \rangle = 1$, ist $\langle b_i, v \rangle = x_i$. □

Folgerung Es sei V ein \mathbb{R} -Vektorraum mit dem Skalarprodukt $\langle \cdot, \cdot \rangle$. Für ein $u \in V$ gelte: für jedes $v \in V$ ist $\langle v, u \rangle = 0$.

Frage Welche Koordinaten hat ein Vektor v in einer orthonormalen Basis?

Satz 62 Es sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei (b_1, \dots, b_n) eine orthonormale Basis. Dann gilt: die Koordinaten von beliebiges $v \in V$ sind gleich $\begin{pmatrix} \langle b_1, v \rangle \\ \vdots \\ \langle b_n, v \rangle \end{pmatrix}$.

In Worten: Die Koordinaten in der orthonormalen Basis sind Skalarprodukte mit Basisvektoren.

Beweis. Sei $\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ der Koordinatenvektor von v . Z.z.: $x_i = \langle b_i, v \rangle$,

d.h., $v = x_1 b_1 + \dots + x_n b_n$. Nehme ein $i \in \{1, \dots, n\}$ und betrachte

$$\langle b_i, v \rangle = \langle b_i, x_1 b_1 + \dots + x_n b_n \rangle \stackrel{\text{Bilinearität}}{=} x_1 \langle b_i, b_1 \rangle + \dots + x_n \langle b_i, b_n \rangle.$$

Da $\langle b_i, b_j \rangle = 0$ für $i \neq j$ und $\langle b_i, b_i \rangle = 1$, ist $\langle b_i, v \rangle = x_i$. □

Folgerung Es sei V ein \mathbb{R} -Vektorraum mit dem Skalarprodukt $\langle \cdot, \cdot \rangle$. Für ein $u \in V$ gelte: für jedes $v \in V$ ist $\langle v, u \rangle = 0$. Dann gilt: $u = \vec{0}$.

Def. 55

Def. 55 Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum.

Def. 55 Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Die Vektoren $u, v \in V$ heißen *orthogonal*,

Def. 55 Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Die Vektoren $u, v \in V$ heißen *orthogonal*, falls $\langle u, v \rangle = 0$.

Def. 55 Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Die Vektoren $u, v \in V$ heißen orthogonal, falls $\langle u, v \rangle = 0$. Vektor v heißt orthogonal zu der nichtleeren Teilmenge $M \subseteq V$,

Def. 55 Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Die Vektoren $u, v \in V$ heißen *orthogonal*, falls $\langle u, v \rangle = 0$. Vektor v heißt *orthogonal* zu der nichtleeren Teilmenge $M \subseteq V$, falls v zu allen Vektoren aus M orthogonal ist.

Def. 55 Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Die Vektoren $u, v \in V$ heißen *orthogonal*, falls $\langle u, v \rangle = 0$. Vektor v heißt *orthogonal* zu der nichtleeren Teilmenge $M \subseteq V$, falls v zu allen Vektoren aus M orthogonal ist.

Bsp. Jeder Vektor ist orthogonal zu $\vec{0}$.

Bemerkung

Def. 55 Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Die Vektoren $u, v \in V$ heißen *orthogonal*, falls $\langle u, v \rangle = 0$. Vektor v heißt *orthogonal zu der nichtleeren Teilmenge* $M \subseteq V$, falls v zu allen Vektoren aus M orthogonal ist.

Bsp. Jeder Vektor ist orthogonal zu $\vec{0}$.

Bemerkung Wir werden später sehen, dass die Vektoren $u \neq \vec{0}, v \neq \vec{0}$ g.d. orthogonal sind,

Def. 55 Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Die Vektoren $u, v \in V$ heißen orthogonal, falls $\langle u, v \rangle = 0$. Vektor v heißt orthogonal zu der nichtleeren Teilmenge $M \subseteq V$, falls v zu allen Vektoren aus M orthogonal ist.

Bsp. Jeder Vektor ist orthogonal zu $\vec{0}$.

Bemerkung Wir werden später sehen, dass die Vektoren $u \neq \vec{0}, v \neq \vec{0}$ g.d. orthogonal sind, wenn der Winkel zwischen u und v gleich $\pi/2$.

Def. 55 Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Die Vektoren $u, v \in V$ heißen orthogonal, falls $\langle u, v \rangle = 0$. Vektor v heißt orthogonal zu der nichtleeren Teilmenge $M \subseteq V$, falls v zu allen Vektoren aus M orthogonal ist.

Bsp. Jeder Vektor ist orthogonal zu $\vec{0}$.

Bemerkung Wir werden später sehen, dass die Vektoren $u \neq \vec{0}, v \neq \vec{0}$ g.d. orthogonal sind, wenn der Winkel zwischen u und v gleich $\pi/2$.

Def. 55 – Voraussetzung

Def. 55 Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Die Vektoren $u, v \in V$ heißen orthogonal, falls $\langle u, v \rangle = 0$. Vektor v heißt orthogonal zu der nichtleeren Teilmenge $M \subseteq V$, falls v zu allen Vektoren aus M orthogonal ist.

Bsp. Jeder Vektor ist orthogonal zu $\vec{0}$.

Bemerkung Wir werden später sehen, dass die Vektoren $u \neq \vec{0}, v \neq \vec{0}$ g.d. orthogonal sind, wenn der Winkel zwischen u und v gleich $\pi/2$.

Def. 55 – Voraussetzung Sei U ein Untervektorraum von V .

Def. 55 Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Die Vektoren $u, v \in V$ heißen orthogonal, falls $\langle u, v \rangle = 0$. Vektor v heißt orthogonal zu der nichtleeren Teilmenge $M \subseteq V$, falls v zu allen Vektoren aus M orthogonal ist.

Bsp. Jeder Vektor ist orthogonal zu $\vec{0}$.

Bemerkung Wir werden später sehen, dass die Vektoren $u \neq \vec{0}, v \neq \vec{0}$ g.d. orthogonal sind, wenn der Winkel zwischen u und v gleich $\pi/2$.

Def. 55 – Vorsetzung Sei U ein Untervektorraum von V . Für $v \in V$ der Vektor $u \in U$ so dass $v - u$ Orthogonal zu U ist

Def. 55 Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Die Vektoren $u, v \in V$ heißen orthogonal, falls $\langle u, v \rangle = 0$. Vektor v heißt orthogonal zu der nichtleeren Teilmenge $M \subseteq V$, falls v zu allen Vektoren aus M orthogonal ist.

Bsp. Jeder Vektor ist orthogonal zu $\vec{0}$.

Bemerkung Wir werden später sehen, dass die Vektoren $u \neq \vec{0}, v \neq \vec{0}$ g.d. orthogonal sind, wenn der Winkel zwischen u und v gleich $\pi/2$.

Def. 55 – Vorsetzung Sei U ein Untervektorraum von V . Für $v \in V$ der Vektor $u \in U$ so dass $v - u$ Orthogonal zu U ist heißt **die orthogonale Projektion**

Def. 55 Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Die Vektoren $u, v \in V$ heißen *orthogonal*, falls $\langle u, v \rangle = 0$. Vektor v heißt *orthogonal zu* der nichtleeren Teilmenge $M \subseteq V$, falls v zu allen Vektoren aus M orthogonal ist.

Bsp. Jeder Vektor ist orthogonal zu $\vec{0}$.

Bemerkung Wir werden später sehen, dass die Vektoren $u \neq \vec{0}, v \neq \vec{0}$ g.d. orthogonal sind, wenn der Winkel zwischen u und v gleich $\pi/2$.

Def. 55 – Vorsetzung Sei U ein Untervektorraum von V . Für $v \in V$ der Vektor $u \in U$ so dass $v - u$ Orthogonal zu U ist heißt *die orthogonale Projektion* (oder: *das Lot*) des Vektors v auf U

Def. 55 Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Die Vektoren $u, v \in V$ heißen *orthogonal*, falls $\langle u, v \rangle = 0$. Vektor v heißt *orthogonal zu* der nichtleeren Teilmenge $M \subseteq V$, falls v zu allen Vektoren aus M orthogonal ist.

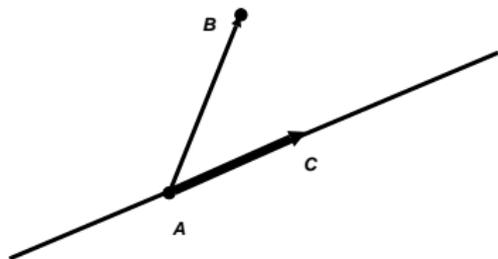
Bsp. Jeder Vektor ist orthogonal zu $\vec{0}$.

Bemerkung Wir werden später sehen, dass die Vektoren $u \neq \vec{0}, v \neq \vec{0}$ g.d. orthogonal sind, wenn der Winkel zwischen u und v gleich $\pi/2$.

Def. 55 – Vorsetzung Sei U ein Untervektorraum von V . Für $v \in V$ der Vektor $u \in U$ so dass $v - u$ Orthogonal zu U ist heißt *die orthogonale Projektion* (oder: *das Lot*) des Vektors v auf U und wird $\text{Proj}_U(v)$ bezeichnet.

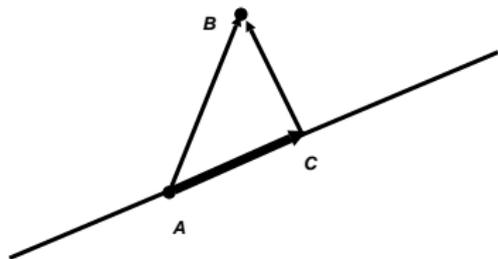
Geometrische Vorstellung:

Geometrische Vorstellung:



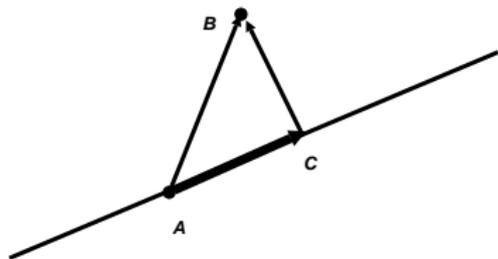
Vektor \vec{AC} ist Projektion des Vektors AB auf der $\text{span}(\{\vec{AC}\})$,

Geometrische Vorstellung:



Vektor \vec{AC} ist Projektion des Vektors AB auf der $\text{span}(\{\vec{AC}\})$,
da $\vec{AB} - \vec{AC} = \vec{CB}$ zu \vec{AC} ,

Geometrische Vorstellung:



Vektor \vec{AC} ist Projektion des Vektors \vec{AB} auf der $\text{span}(\{\vec{AC}\})$, da $\vec{AB} - \vec{AC} = \vec{CB}$ zu \vec{AC} , und deswegen auch zu allen Vektoren aus $\text{span}(\{\vec{AC}\})$, orthogonal ist.

Lemma 36

Lemma 36 Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum.

Lemma 36 Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei U ein Untervektorraum von V .

Lemma 36 Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei U ein Untervektorraum von V . Dann gilt:

Lemma 36 Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei U ein Untervektorraum von V . Dann gilt: für jedes $v \in V$ existiert genau eine Projektion u des v auf U .

Lemma 36 Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei U ein Untervektorraum von V . Dann gilt: für jedes $v \in V$ existiert genau eine Projektion u des v auf U .

Ferner gilt

Lemma 36 Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei U ein Untervektorraum von V . Dann gilt: für jedes $v \in V$ existiert genau eine Projektion u des v auf U .

Ferner gilt (Hausaufgabe 5): für jedes $u' \in U$, $u' \neq u$

Lemma 36 Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei U ein Untervektorraum von V . Dann gilt: für jedes $v \in V$ existiert genau eine Projektion u des v auf U .

Ferner gilt (Hausaufgabe 5): für jedes $u' \in U$, $u' \neq u$ ist $|v - u'| > |v - u|$.

Lemma 36 Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei U ein Untervektorraum von V . Dann gilt: für jedes $v \in V$ existiert genau eine Projektion u des v auf U .

Ferner gilt (Hausaufgabe 5): für jedes $u' \in U$, $u' \neq u$ ist $|v - u'| > |v - u|$.

In Worten:

Lemma 36 Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei U ein Untervektorraum von V . Dann gilt: für jedes $v \in V$ existiert genau eine Projektion u des v auf U .

Ferner gilt (Hausaufgabe 5): für jedes $u' \in U$, $u' \neq u$ ist $|v - u'| > |v - u|$.

In Worten: Die Projektion des Vektors v auf der Unterraum U existiert,

Lemma 36 Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei U ein Untervektorraum von V . Dann gilt: für jedes $v \in V$ existiert genau eine Projektion u des v auf U .

Ferner gilt (Hausaufgabe 5): für jedes $u' \in U$, $u' \neq u$ ist $|v - u'| > |v - u|$.

In Worten: Die Projektion des Vektors v auf der Unterraum U existiert, ist eindeutig,

Lemma 36 Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei U ein Untervektorraum von V . Dann gilt: für jedes $v \in V$ existiert genau eine Projektion u des v auf U .

Ferner gilt (Hausaufgabe 5): für jedes $u' \in U$, $u' \neq u$ ist $|v - u'| > |v - u|$.

In Worten: Die Projektion des Vektors v auf der Unterraum U existiert, ist eindeutig, und minimiert $|v - u|$,

Lemma 36 Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei U ein Untervektorraum von V . Dann gilt: für jedes $v \in V$ existiert genau eine Projektion u des v auf U .

Ferner gilt (Hausaufgabe 5): für jedes $u' \in U$, $u' \neq u$ ist $|v - u'| > |v - u|$.

In Worten: Die Projektion des Vektors v auf der Unterraum U existiert, ist eindeutig, und minimiert $|v - u|$, wobei $u \in U$.

Beweis.

Lemma 36 Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei U ein Untervektorraum von V . Dann gilt: für jedes $v \in V$ existiert genau eine Projektion u des v auf U .

Ferner gilt (Hausaufgabe 5): für jedes $u' \in U$, $u' \neq u$ ist $|v - u'| > |v - u|$.

In Worten: Die Projektion des Vektors v auf den Unterraum U existiert, ist eindeutig, und minimiert $|v - u|$, wobei $u \in U$.

Beweis. Eindeutigkeit:

Lemma 36 Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei U ein Untervektorraum von V . Dann gilt: für jedes $v \in V$ existiert genau eine Projektion u des v auf U .

Ferner gilt (Hausaufgabe 5): für jedes $u' \in U$, $u' \neq u$ ist $|v - u'| > |v - u|$.

In Worten: Die Projektion des Vektors v auf den Unterraum U existiert, ist eindeutig, und minimiert $|v - u|$, wobei $u \in U$.

Beweis. Eindeutigkeit: Für die Vektoren $u_1, u_2 \in U$ gelte:

Lemma 36 Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei U ein Untervektorraum von V . Dann gilt: für jedes $v \in V$ existiert genau eine Projektion u des v auf U .

Ferner gilt (Hausaufgabe 5): für jedes $u' \in U$, $u' \neq u$ ist $|v - u'| > |v - u|$.

In Worten: Die Projektion des Vektors v auf den Unterraum U existiert, ist eindeutig, und minimiert $|v - u|$, wobei $u \in U$.

Beweis. Eindeutigkeit: Für die Vektoren $u_1, u_2 \in U$ gelte: für jedes $u' \in U$ $\langle v - u_1, u' \rangle = 0$

Lemma 36 Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei U ein Untervektorraum von V . Dann gilt: für jedes $v \in V$ existiert genau eine Projektion u des v auf U .

Ferner gilt (Hausaufgabe 5): für jedes $u' \in U$, $u' \neq u$ ist $|v - u'| > |v - u|$.

In Worten: Die Projektion des Vektors v auf den Unterraum U existiert, ist eindeutig, und minimiert $|v - u|$, wobei $u \in U$.

Beweis. Eindeutigkeit: Für die Vektoren $u_1, u_2 \in U$ gelte: für jedes $u' \in U$ $\langle v - u_1, u' \rangle = 0$ und $\langle v - u_2, u' \rangle = 0$.

Lemma 36 Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei U ein Untervektorraum von V . Dann gilt: für jedes $v \in V$ existiert genau eine Projektion u des v auf U .

Ferner gilt (Hausaufgabe 5): für jedes $u' \in U$, $u' \neq u$ ist $|v - u'| > |v - u|$.

In Worten: Die Projektion des Vektors v auf den Unterraum U existiert, ist eindeutig, und minimiert $|v - u|$, wobei $u \in U$.

Beweis. Eindeutigkeit: Für die Vektoren $u_1, u_2 \in U$ gelte: für jedes $u' \in U$ $\langle v - u_1, u' \rangle = 0$ und $\langle v - u_2, u' \rangle = 0$. Dann

$$0 = \langle v - u_1, u' \rangle - \langle v - u_2, u' \rangle \stackrel{\text{Bilinearität}}{=} 0$$

Lemma 36 Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei U ein Untervektorraum von V . Dann gilt: für jedes $v \in V$ existiert genau eine Projektion u des v auf U .

Ferner gilt (Hausaufgabe 5): für jedes $u' \in U$, $u' \neq u$ ist $|v - u'| > |v - u|$.

In Worten: Die Projektion des Vektors v auf der Unterraum U existiert, ist eindeutig, und minimiert $|v - u|$, wobei $u \in U$.

Beweis. Eindeutigkeit: Für die Vektoren $u_1, u_2 \in U$ gelte: für jedes $u' \in U$ $\langle v - u_1, u' \rangle = 0$ und $\langle v - u_2, u' \rangle = 0$. Dann

$$0 = \langle v - u_1, u' \rangle - \langle v - u_2, u' \rangle \stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \langle u_2 - u_1, u' \rangle$$

Lemma 36 Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei U ein Untervektorraum von V . Dann gilt: für jedes $v \in V$ existiert genau eine Projektion u des v auf U .

Ferner gilt (Hausaufgabe 5): für jedes $u' \in U$, $u' \neq u$ ist $|v - u'| > |v - u|$.

In Worten: Die Projektion des Vektors v auf der Unterraum U existiert, ist eindeutig, und minimiert $|v - u|$, wobei $u \in U$.

Beweis. Eindeutigkeit: Für die Vektoren $u_1, u_2 \in U$ gelte: für jedes $u' \in U$ $\langle v - u_1, u' \rangle = 0$ und $\langle v - u_2, u' \rangle = 0$. Dann

$$0 = \langle v - u_1, u' \rangle - \langle v - u_2, u' \rangle \stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \langle u_2 - u_1, u' \rangle \stackrel{\text{Folgerung}}{\implies} u_1 - u_2 = 0.$$

Lemma 36 Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei U ein Untervektorraum von V . Dann gilt: für jedes $v \in V$ existiert genau eine Projektion u des v auf U .

Ferner gilt (Hausaufgabe 5): für jedes $u' \in U$, $u' \neq u$ ist $|v - u'| > |v - u|$.

In Worten: Die Projektion des Vektors v auf der Unterraum U existiert, ist eindeutig, und minimiert $|v - u|$, wobei $u \in U$.

Beweis. Eindeutigkeit: Für die Vektoren $u_1, u_2 \in U$ gelte: für jedes $u' \in U$ $\langle v - u_1, u' \rangle = 0$ und $\langle v - u_2, u' \rangle = 0$. Dann

$$0 = \langle v - u_1, u' \rangle - \langle v - u_2, u' \rangle \stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \langle u_2 - u_1, u' \rangle \stackrel{\text{Folgerung}}{\implies} u_1 - u_2 = 0.$$

Existenz.

Lemma 36 Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei U ein Untervektorraum von V . Dann gilt: für jedes $v \in V$ existiert genau eine Projektion u des v auf U .

Ferner gilt (Hausaufgabe 5): für jedes $u' \in U$, $u' \neq u$ ist $|v - u'| > |v - u|$.

In Worten: Die Projektion des Vektors v auf der Unterraum U existiert, ist eindeutig, und minimiert $|v - u|$, wobei $u \in U$.

Beweis. Eindeutigkeit: Für die Vektoren $u_1, u_2 \in U$ gelte: für jedes $u' \in U$ $\langle v - u_1, u' \rangle = 0$ und $\langle v - u_2, u' \rangle = 0$. Dann

$$0 = \langle v - u_1, u' \rangle - \langle v - u_2, u' \rangle \stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \langle u_2 - u_1, u' \rangle \stackrel{\text{Folgerung}}{\implies} u_1 - u_2 = 0.$$

Existenz. Skalarprodukt auf V induziert ein Skalarprodukt auf U .

Lemma 36 Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei U ein Untervektorraum von V . Dann gilt: für jedes $v \in V$ existiert genau eine Projektion u des v auf U .

Ferner gilt (Hausaufgabe 5): für jedes $u' \in U$, $u' \neq u$ ist $|v - u'| > |v - u|$.

In Worten: Die Projektion des Vektors v auf der Unterraum U existiert, ist eindeutig, und minimiert $|v - u|$, wobei $u \in U$.

Beweis. Eindeutigkeit: Für die Vektoren $u_1, u_2 \in U$ gelte: für jedes $u' \in U$ $\langle v - u_1, u' \rangle = 0$ und $\langle v - u_2, u' \rangle = 0$. Dann

$$0 = \langle v - u_1, u' \rangle - \langle v - u_2, u' \rangle \stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \langle u_2 - u_1, u' \rangle \stackrel{\text{Folgerung}}{\implies} u_1 - u_2 = 0.$$

Existenz. Skalarprodukt auf V induziert ein Skalarprodukt auf U . Nach Satz 61 existiert eine orthonormalen Basis (b_1, \dots, b_m)

Lemma 36 Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei U ein Untervektorraum von V . Dann gilt: für jedes $v \in V$ existiert genau eine Projektion u des v auf U .

Ferner gilt (Hausaufgabe 5): für jedes $u' \in U$, $u' \neq u$ ist $|v - u'| > |v - u|$.

In Worten: Die Projektion des Vektors v auf der Unterraum U existiert, ist eindeutig, und minimiert $|v - u|$, wobei $u \in U$.

Beweis. Eindeutigkeit: Für die Vektoren $u_1, u_2 \in U$ gelte: für jedes $u' \in U$ $\langle v - u_1, u' \rangle = 0$ und $\langle v - u_2, u' \rangle = 0$. Dann

$$0 = \langle v - u_1, u' \rangle - \langle v - u_2, u' \rangle \stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \langle u_2 - u_1, u' \rangle \stackrel{\text{Folgerung}}{\implies} u_1 - u_2 = 0.$$

Existenz. Skalarprodukt auf V induziert ein Skalarprodukt auf U . Nach Satz 61 existiert eine orthonormalen Basis (b_1, \dots, b_m) in U .

Lemma 36 Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei U ein Untervektorraum von V . Dann gilt: für jedes $v \in V$ existiert genau eine Projektion u des v auf U .

Ferner gilt (Hausaufgabe 5): für jedes $u' \in U$, $u' \neq u$ ist $|v - u'| > |v - u|$.

In Worten: Die Projektion des Vektors v auf der Unterraum U existiert, ist eindeutig, und minimiert $|v - u|$, wobei $u \in U$.

Beweis. Eindeutigkeit: Für die Vektoren $u_1, u_2 \in U$ gelte: für jedes $u' \in U$ $\langle v - u_1, u' \rangle = 0$ und $\langle v - u_2, u' \rangle = 0$. Dann

$$0 = \langle v - u_1, u' \rangle - \langle v - u_2, u' \rangle \stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \langle u_2 - u_1, u' \rangle \stackrel{\text{Folgerung}}{\implies} u_1 - u_2 = 0.$$

Existenz. Skalarprodukt auf V induziert ein Skalarprodukt auf U . Nach Satz 61 existiert eine orthonormalen Basis (b_1, \dots, b_m) in U . Betrachte $u := \langle v, b_1 \rangle b_1 + \langle v, b_2 \rangle b_2 + \dots + \langle v, b_m \rangle b_m$.

Lemma 36 Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei U ein Untervektorraum von V . Dann gilt: für jedes $v \in V$ existiert genau eine Projektion u des v auf U .

Ferner gilt (Hausaufgabe 5): für jedes $u' \in U$, $u' \neq u$ ist $|v - u'| > |v - u|$.

In Worten: Die Projektion des Vektors v auf der Unterraum U existiert, ist eindeutig, und minimiert $|v - u|$, wobei $u \in U$.

Beweis. Eindeutigkeit: Für die Vektoren $u_1, u_2 \in U$ gelte: für jedes $u' \in U$ $\langle v - u_1, u' \rangle = 0$ und $\langle v - u_2, u' \rangle = 0$. Dann

$$0 = \langle v - u_1, u' \rangle - \langle v - u_2, u' \rangle \stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \langle u_2 - u_1, u' \rangle \stackrel{\text{Folgerung}}{\implies} u_1 - u_2 = 0.$$

Existenz. Skalarprodukt auf V induziert ein Skalarprodukt auf U . Nach Satz 61 existiert eine orthonormalen Basis (b_1, \dots, b_m) in U . Betrachte $u := \langle v, b_1 \rangle b_1 + \langle v, b_2 \rangle b_2 + \dots + \langle v, b_m \rangle b_m$. Wir zeigen:

Lemma 36 Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei U ein Untervektorraum von V . Dann gilt: für jedes $v \in V$ existiert genau eine Projektion u des v auf U .

Ferner gilt (Hausaufgabe 5): für jedes $u' \in U$, $u' \neq u$ ist $|v - u'| > |v - u|$.

In Worten: Die Projektion des Vektors v auf der Unterraum U existiert, ist eindeutig, und minimiert $|v - u|$, wobei $u \in U$.

Beweis. Eindeutigkeit: Für die Vektoren $u_1, u_2 \in U$ gelte: für jedes $u' \in U$ $\langle v - u_1, u' \rangle = 0$ und $\langle v - u_2, u' \rangle = 0$. Dann

$$0 = \langle v - u_1, u' \rangle - \langle v - u_2, u' \rangle \stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \langle u_2 - u_1, u' \rangle \stackrel{\text{Folgerung}}{\implies} u_1 - u_2 = 0.$$

Existenz. Skalarprodukt auf V induziert ein Skalarprodukt auf U . Nach Satz 61 existiert eine orthonormalen Basis (b_1, \dots, b_m) in U . Betrachte $u := \langle v, b_1 \rangle b_1 + \langle v, b_2 \rangle b_2 + \dots + \langle v, b_m \rangle b_m$. Wir zeigen: u ist die Projektion von v .

Lemma 36 Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei U ein Untervektorraum von V . Dann gilt: für jedes $v \in V$ existiert genau eine Projektion u des v auf U .

Ferner gilt (Hausaufgabe 5): für jedes $u' \in U$, $u' \neq u$ ist $|v - u'| > |v - u|$.

In Worten: Die Projektion des Vektors v auf der Unterraum U existiert, ist eindeutig, und minimiert $|v - u|$, wobei $u \in U$.

Beweis. Eindeutigkeit: Für die Vektoren $u_1, u_2 \in U$ gelte: für jedes $u' \in U$ $\langle v - u_1, u' \rangle = 0$ und $\langle v - u_2, u' \rangle = 0$. Dann

$$0 = \langle v - u_1, u' \rangle - \langle v - u_2, u' \rangle \stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \langle u_2 - u_1, u' \rangle \stackrel{\text{Folgerung}}{\implies} u_1 - u_2 = 0.$$

Existenz. Skalarprodukt auf V induziert ein Skalarprodukt auf U . Nach Satz 61 existiert eine orthonormalen Basis (b_1, \dots, b_m) in U . Betrachte $u := \langle v, b_1 \rangle b_1 + \langle v, b_2 \rangle b_2 + \dots + \langle v, b_m \rangle b_m$. Wir zeigen: u ist die Projektion von v . Tatsächlich, $v - u = v - \langle v, b_1 \rangle b_1 - \dots - \langle v, b_m \rangle b_m$.

Lemma 36 Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei U ein Untervektorraum von V . Dann gilt: für jedes $v \in V$ existiert genau eine Projektion u des v auf U .

Ferner gilt (Hausaufgabe 5): für jedes $u' \in U$, $u' \neq u$ ist $|v - u'| > |v - u|$.

In Worten: Die Projektion des Vektors v auf der Unterraum U existiert, ist eindeutig, und minimiert $|v - u|$, wobei $u \in U$.

Beweis. Eindeutigkeit: Für die Vektoren $u_1, u_2 \in U$ gelte: für jedes $u' \in U$ $\langle v - u_1, u' \rangle = 0$ und $\langle v - u_2, u' \rangle = 0$. Dann

$$0 = \langle v - u_1, u' \rangle - \langle v - u_2, u' \rangle \stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \langle u_2 - u_1, u' \rangle \stackrel{\text{Folgerung}}{\implies} u_1 - u_2 = 0.$$

Existenz. Skalarprodukt auf V induziert ein Skalarprodukt auf U . Nach Satz 61 existiert eine orthonormalen Basis (b_1, \dots, b_m) in U . Betrachte $u := \langle v, b_1 \rangle b_1 + \langle v, b_2 \rangle b_2 + \dots + \langle v, b_m \rangle b_m$. Wir zeigen: u ist die Projektion von v . Tatsächlich, $v - u = v - \langle v, b_1 \rangle b_1 - \dots - \langle v, b_m \rangle b_m$.
Deswegen

$$\langle v - u, b_i \rangle = \langle v, b_i \rangle - \langle v, b_1 \rangle \langle b_1, b_i \rangle - \dots - \langle v, b_m \rangle \langle b_m, b_i \rangle = \langle v, b_i \rangle - \langle v, b_i \rangle = 0.$$

Lemma 36 Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei U ein Untervektorraum von V . Dann gilt: für jedes $v \in V$ existiert genau eine Projektion u des v auf U .

Ferner gilt (Hausaufgabe 5): für jedes $u' \in U$, $u' \neq u$ ist $|v - u'| > |v - u|$.

In Worten: Die Projektion des Vektors v auf der Unterraum U existiert, ist eindeutig, und minimiert $|v - u|$, wobei $u \in U$.

Beweis. Eindeutigkeit: Für die Vektoren $u_1, u_2 \in U$ gelte: für jedes $u' \in U$ $\langle v - u_1, u' \rangle = 0$ und $\langle v - u_2, u' \rangle = 0$. Dann

$$0 = \langle v - u_1, u' \rangle - \langle v - u_2, u' \rangle \stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \langle u_2 - u_1, u' \rangle \stackrel{\text{Folgerung}}{\implies} u_1 - u_2 = 0.$$

Existenz. Skalarprodukt auf V induziert ein Skalarprodukt auf U . Nach Satz 61 existiert eine orthonormalen Basis (b_1, \dots, b_m) in U . Betrachte $u := \langle v, b_1 \rangle b_1 + \langle v, b_2 \rangle b_2 + \dots + \langle v, b_m \rangle b_m$. Wir zeigen: u ist die Projektion von v . Tatsächlich, $v - u = v - \langle v, b_1 \rangle b_1 - \dots - \langle v, b_m \rangle b_m$.
Deswegen

$$\langle v - u, b_i \rangle = \langle v, b_i \rangle - \langle v, b_1 \rangle \langle b_1, b_i \rangle - \dots - \langle v, b_m \rangle \langle b_m, b_i \rangle = \langle v, b_i \rangle - \langle v, b_i \rangle = 0.$$

Also,

Lemma 36 Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei U ein Untervektorraum von V . Dann gilt: für jedes $v \in V$ existiert genau eine Projektion u des v auf U .

Ferner gilt (Hausaufgabe 5): für jedes $u' \in U$, $u' \neq u$ ist $|v - u'| > |v - u|$.

In Worten: Die Projektion des Vektors v auf der Unterraum U existiert, ist eindeutig, und minimiert $|v - u|$, wobei $u \in U$.

Beweis. Eindeutigkeit: Für die Vektoren $u_1, u_2 \in U$ gelte: für jedes $u' \in U$ $\langle v - u_1, u' \rangle = 0$ und $\langle v - u_2, u' \rangle = 0$. Dann

$$0 = \langle v - u_1, u' \rangle - \langle v - u_2, u' \rangle \stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \langle u_2 - u_1, u' \rangle \stackrel{\text{Folgerung}}{\implies} u_1 - u_2 = 0.$$

Existenz. Skalarprodukt auf V induziert ein Skalarprodukt auf U . Nach Satz 61 existiert eine orthonormalen Basis (b_1, \dots, b_m) in U . Betrachte $u := \langle v, b_1 \rangle b_1 + \langle v, b_2 \rangle b_2 + \dots + \langle v, b_m \rangle b_m$. Wir zeigen: u ist die Projektion von v . Tatsächlich, $v - u = v - \langle v, b_1 \rangle b_1 - \dots - \langle v, b_m \rangle b_m$.
Deswegen

$$\langle v - u, b_i \rangle = \langle v, b_i \rangle - \langle v, b_1 \rangle \langle b_1, b_i \rangle - \dots - \langle v, b_m \rangle \langle b_m, b_i \rangle = \langle v, b_i \rangle - \langle v, b_i \rangle = 0.$$

Also, $v - u$ ist orthogonal zu allen b_i

Lemma 36 Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Sei U ein Untervektorraum von V . Dann gilt: für jedes $v \in V$ existiert genau eine Projektion u des v auf U .

Ferner gilt (Hausaufgabe 5): für jedes $u' \in U$, $u' \neq u$ ist $|v - u'| > |v - u|$.

In Worten: Die Projektion des Vektors v auf der Unterraum U existiert, ist eindeutig, und minimiert $|v - u|$, wobei $u \in U$.

Beweis. Eindeutigkeit: Für die Vektoren $u_1, u_2 \in U$ gelte: für jedes $u' \in U$ $\langle v - u_1, u' \rangle = 0$ und $\langle v - u_2, u' \rangle = 0$. Dann

$$0 = \langle v - u_1, u' \rangle - \langle v - u_2, u' \rangle \stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \langle u_2 - u_1, u' \rangle \stackrel{\text{Folgerung}}{\implies} u_1 - u_2 = 0.$$

Existenz. Skalarprodukt auf V induziert ein Skalarprodukt auf U . Nach Satz 61 existiert eine orthonormalen Basis (b_1, \dots, b_m) in U . Betrachte $u := \langle v, b_1 \rangle b_1 + \langle v, b_2 \rangle b_2 + \dots + \langle v, b_m \rangle b_m$. Wir zeigen: u ist die Projektion von v . Tatsächlich, $v - u = v - \langle v, b_1 \rangle b_1 - \dots - \langle v, b_m \rangle b_m$.
Deswegen

$$\langle v - u, b_i \rangle = \langle v, b_i \rangle - \langle v, b_1 \rangle \langle b_1, b_i \rangle - \dots - \langle v, b_m \rangle \langle b_m, b_i \rangle = \langle v, b_i \rangle - \langle v, b_i \rangle = 0.$$

Also, $v - u$ ist orthogonal zu allen b_i und deswegen zu allen $u' \in U$.

Wicht. Formel aus dem Beweis von Lemma 36:

Wicht. Formel aus dem Beweis von Lemma 36:

$Proj_U(v) = \langle v, b_1 \rangle b_1 + \langle v, b_2 \rangle b_2 + \dots + \langle v, b_m \rangle b_m$, wobei (b_1, \dots, b_m) eine orthonormierte Basis in U ist.

Wicht. Formel aus dem Beweis von Lemma 36:

$Proj_U(v) = \langle v, b_1 \rangle b_1 + \langle v, b_2 \rangle b_2 + \dots + \langle v, b_m \rangle b_m$, wobei (b_1, \dots, b_m) eine orthonormierte Basis in U ist.

Geometrische Beschreibung des Gram-Schmidtschen Orthogonalisierungsverfahren:

Wicht. Formel aus dem Beweis von Lemma 36:

$Proj_U(v) = \langle v, b_1 \rangle b_1 + \langle v, b_2 \rangle b_2 + \dots + \langle v, b_m \rangle b_m$, wobei (b_1, \dots, b_m) eine orthonormierte Basis in U ist.

Geometrische Beschreibung des Gram-Schmidtschen Orthogonalisierungsverfahren: Für $k \geq 2$

Wicht. Formel aus dem Beweis von Lemma 36:

$Proj_U(v) = \langle v, b_1 \rangle b_1 + \langle v, b_2 \rangle b_2 + \dots + \langle v, b_m \rangle b_m$, wobei (b_1, \dots, b_m) eine orthonormierte Basis in U ist.

Geometrische Beschreibung des Gram-Schmidtschen

Orthogonalisierungsverfahren: Für $k \geq 2$ gilt

$$b_k = a_k - Proj_{\text{span}(\{a_1, \dots, a_{k-1}\})}(a_k).$$

Wicht. Formel aus dem Beweis von Lemma 36:

$Proj_U(v) = \langle v, b_1 \rangle b_1 + \langle v, b_2 \rangle b_2 + \dots + \langle v, b_m \rangle b_m$, wobei (b_1, \dots, b_m) eine orthonormierte Basis in U ist.

Geometrische Beschreibung des Gram-Schmidtschen Orthogonalisierungsverfahren: Für $k \geq 2$ gilt

$$b_k = a_k - Proj_{\text{span}(\{a_1, \dots, a_{k-1}\})}(a_k).$$

Tatsächlich, die Formel für b_k war

$$b_k = a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i$$

Wicht. Formel aus dem Beweis von Lemma 36:

$Proj_U(v) = \langle v, b_1 \rangle b_1 + \langle v, b_2 \rangle b_2 + \dots + \langle v, b_m \rangle b_m$, wobei (b_1, \dots, b_m) eine orthonormierte Basis in U ist.

Geometrische Beschreibung des Gram-Schmidtschen Orthogonalisierungsverfahren: Für $k \geq 2$ gilt

$$b_k = a_k - Proj_{span(\{a_1, \dots, a_{k-1}\})}(a_k).$$

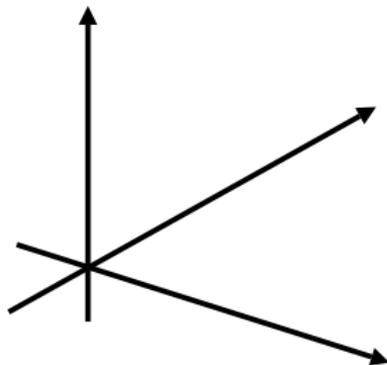
Tatsächlich, die Formel für b_k war

$$b_k = a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{\sigma(b_i, a_k)}{\sigma(b_i, b_i)} b_i = a_k - Proj_{span(\{a_1, \dots, a_{k-1}\})}(a_k),$$

weil $\left\{ \frac{b_1}{\sqrt{\langle b_1, b_1 \rangle}}, \dots, \frac{b_{k-1}}{\sqrt{\langle b_{k-1}, b_{k-1} \rangle}} \right\}$ eine orthonormalen Basis in $span(\{a_1, \dots, a_{k-1}\})$ ist.

Link zur Schulgeometrie

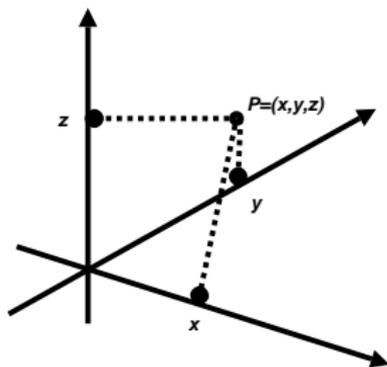
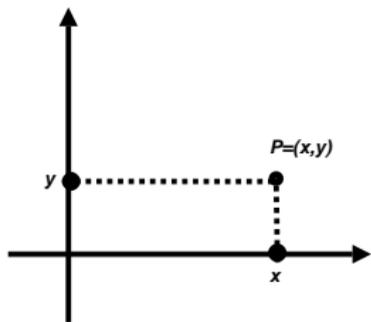
Schuldefinition Ein cartesisches (descartsches) Koordinatensystem auf einer Ebene besteht aus zwei orthogonalen orientierenden Geraden. Ein kartesisches (descartsches) Koordinatensystem im Raum besteht aus drei paarweise orthogonalen orientierenden Geraden, die alle einen gemeinsamen Punkt haben.



Koordinaten eines Punkts P sind die Abstände zwischen Lot des Punktes auf der Geraden mit dem Vorzeichen. Das Vorzeichen ist „+“, falls das Lot auf der positiven Hälfte der Geraden liegt, und „-“, falls das Lot auf der negativen Hälfte der Geraden liegt

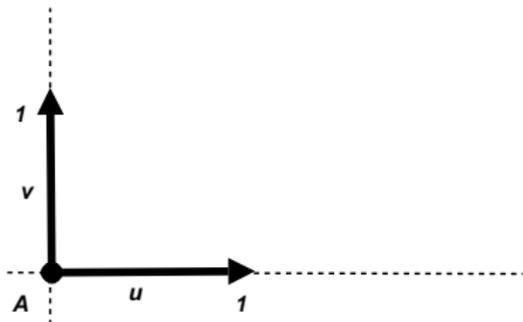
Link zur Schulgeometrie

Koordinaten eines Punktes P sind die Abstände zwischen Lot des Punktes auf der Geraden mit dem Vorzeichen. Das Vorzeichen ist „+“, falls das Lot auf der positiven Hälfte der Geraden liegt, und „-“, falls das Lot auf der negativen Hälfte der Geraden liegt



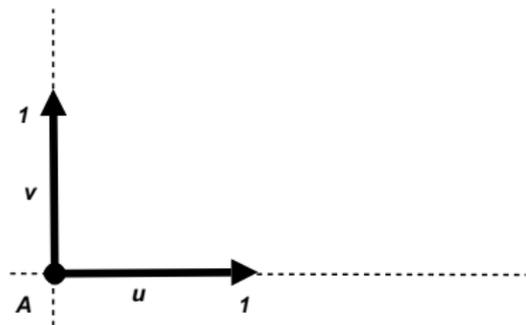
Cartesische Koordinaten als Koordianten bzgl. einer Basis

Wir zeigen: Falls die Vektoren \vec{u} , \vec{v} orthogonal sind



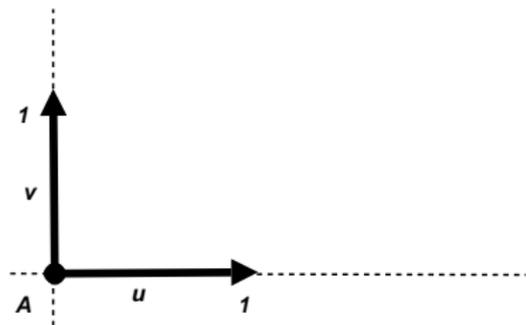
Cartesische Koordinaten als Koordianten bzgl. einer Basis

Wir zeigen: Falls die Vektoren \vec{u} , \vec{v} orthogonal sind und deren Länge gleich 1 ist,



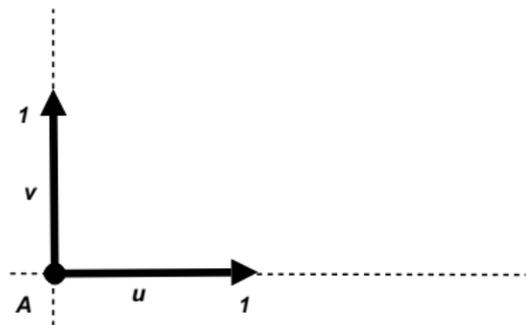
Cartesische Koordinaten als Koordianten bzgl. einer Basis

Wir zeigen: Falls die Vektoren \vec{u} , \vec{v} orthogonal sind und deren Länge gleich 1 ist, dann sind die Koordinaten jedes Vektors in dem Basis (\vec{u}, \vec{v}) auf der Ebene



Cartesische Koordinaten als Koordianten bzgl. einer Basis

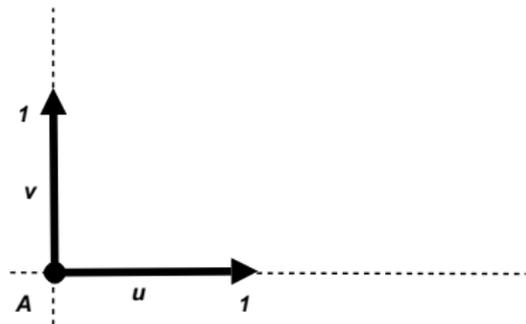
Wir zeigen: Falls die Vektoren \vec{u} , \vec{v} orthogonal sind und deren Länge gleich 1 ist, dann sind die Koordinaten jedes Vektors in dem Basis (\vec{u}, \vec{v}) auf der Ebene gleich die kartesischen Koordinaten (bzgl. der Geraden, die von Vektoren u und v erzeugt sind).



Cartesische Koordinaten als Koordianten bzgl. einer Basis

Wir zeigen: Falls die Vektoren \vec{u} , \vec{v} orthogonal sind und deren Länge gleich 1 ist, dann sind die Koordinaten jedes Vektors in dem Basis (\vec{u}, \vec{v}) auf der Ebene gleich die kartesischen Koordinaten (bzgl. der Geraden, die von Vektoren u und v erzeugt sind).

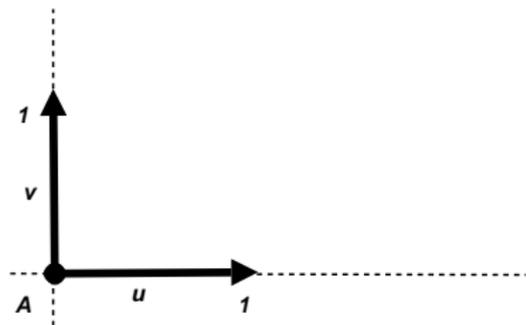
Nehmen wir ein Punkt A auf der Ebene.



Cartesische Koordinaten als Koordianten bzgl. einer Basis

Wir zeigen: Falls die Vektoren \vec{u} , \vec{v} orthogonal sind und deren Länge gleich 1 ist, dann sind die Koordinaten jedes Vektors in dem Basis (\vec{u}, \vec{v}) auf der Ebene gleich die kartesischen Koordinaten (bzgl. der Geraden, die von Vektoren u und v erzeugt sind).

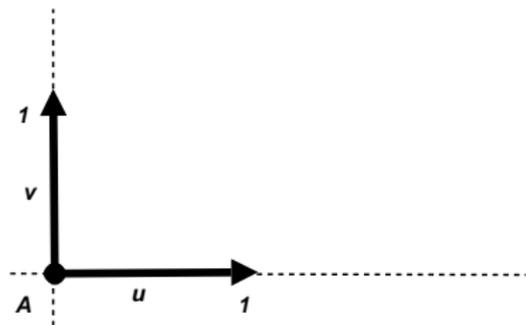
Nehmen wir ein Punkt A auf der Ebene. Man betrachte zwei orthogonalen Vektoren \vec{u} , \vec{v} mit Anfang in A .



Cartesische Koordinaten als Koordianten bzgl. einer Basis

Wir zeigen: Falls die Vektoren \vec{u} , \vec{v} orthogonal sind und deren Länge gleich 1 ist, dann sind die Koordinaten jedes Vektors in dem Basis (\vec{u}, \vec{v}) auf der Ebene gleich die kartesischen Koordinaten (bzgl. der Geraden, die von Vektoren u und v erzeugt sind).

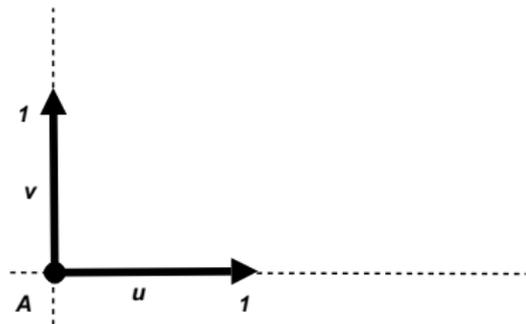
Nehmen wir ein Punkt A auf der Ebene. Man betrachte zwei orthogonalen Vektoren \vec{u} , \vec{v} mit Anfang in A .



Cartesische Koordinaten als Koordianten bzgl. einer Basis

Wir zeigen: Falls die Vektoren \vec{u} , \vec{v} orthogonal sind und deren Länge gleich 1 ist, dann sind die Koordinaten jedes Vektors in dem Basis (\vec{u}, \vec{v}) auf der Ebene gleich die kartesischen Koordinaten (bzgl. der Geraden, die von Vektoren u und v erzeugt sind).

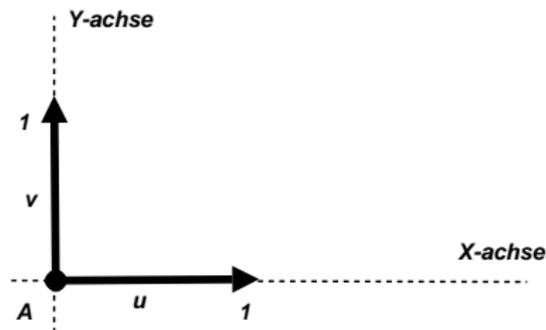
Nehmen wir ein Punkt A auf der Ebene. Man betrachte zwei orthogonalen Vektoren \vec{u} , \vec{v} mit Anfang in A . Man betrachte die erzeugten (geordneten) Geraden



Cartesische Koordinaten als Koordianten bzgl. einer Basis

Wir zeigen: Falls die Vektoren \vec{u} , \vec{v} orthogonal sind und deren Länge gleich 1 ist, dann sind die Koordinaten jedes Vektors in dem Basis (\vec{u}, \vec{v}) auf der Ebene gleich die kartesischen Koordinaten (bzgl. der Geraden, die von Vektoren u und v erzeugt sind).

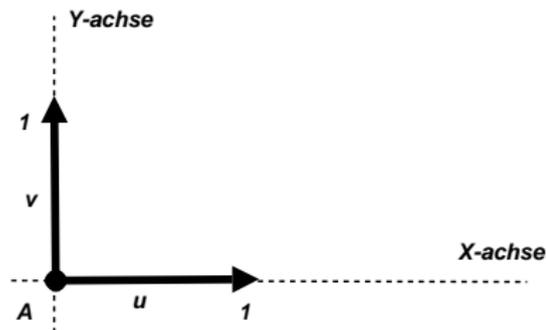
Nehmen wir ein Punkt A auf der Ebene. Man betrachte zwei orthogonalen Vektoren \vec{u} , \vec{v} mit Anfang in A . Man betrachte die erzeugten (geordneten) Geraden (X -achse und Y -achse).



Cartesische Koordinaten als Koordianten bzgl. einer Basis

Wir zeigen: Falls die Vektoren \vec{u} , \vec{v} orthogonal sind und deren Länge gleich 1 ist, dann sind die Koordinaten jedes Vektors in dem Basis (\vec{u}, \vec{v}) auf der Ebene gleich die kartesischen Koordinaten (bzgl. der Geraden, die von Vektoren u und v erzeugt sind).

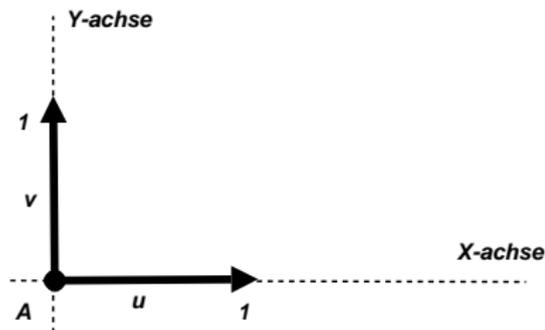
Nehmen wir ein Punkt A auf der Ebene. Man betrachte zwei orthogonalen Vektoren \vec{u} , \vec{v} mit Anfang in A . Man betrachte die erzeugten (geordneten) Geraden (X -achse und Y -achse). Vektor \vec{w} habe Koordinaten $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ in Basis (\vec{u}, \vec{v}) ,



Cartesische Koordinaten als Koordianten bzgl. einer Basis

Wir zeigen: Falls die Vektoren \vec{u} , \vec{v} orthogonal sind und deren Länge gleich 1 ist, dann sind die Koordinaten jedes Vektors in dem Basis (\vec{u}, \vec{v}) auf der Ebene gleich die kartesischen Koordinaten (bzgl. der Geraden, die von Vektoren u und v erzeugt sind).

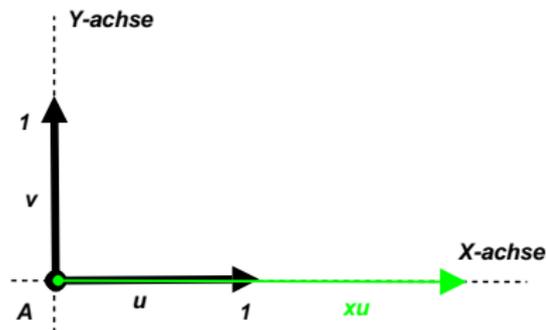
Nehmen wir ein Punkt A auf der Ebene. Man betrachte zwei orthogonalen Vektoren \vec{u} , \vec{v} mit Anfang in A . Man betrachte die erzeugten (geordneten) Geraden (X -achse und Y -achse). Vektor \vec{w} habe Koordinaten $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ in Basis (\vec{u}, \vec{v}) , also $\vec{w} = x\vec{u} + y\vec{v}$.



Cartesische Koordinaten als Koordianten bzgl. einer Basis

Wir zeigen: Falls die Vektoren \vec{u} , \vec{v} orthogonal sind und deren Länge gleich 1 ist, dann sind die Koordinaten jedes Vektors in dem Basis (\vec{u}, \vec{v}) auf der Ebene gleich die kartesischen Koordinaten (bzgl. der Geraden, die von Vektoren u und v erzeugt sind).

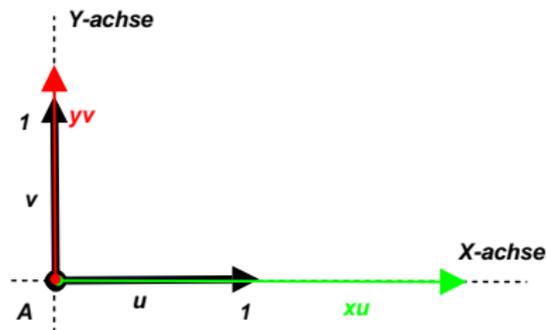
Nehmen wir ein Punkt A auf der Ebene. Man betrachte zwei orthogonalen Vektoren \vec{u} , \vec{v} mit Anfang in A . Man betrachte die erzeugten (geordneten) Geraden (X -achse und Y -achse). Vektor \vec{w} habe Koordinaten $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ in Basis (\vec{u}, \vec{v}) , also $\vec{w} = x\vec{u} + y\vec{v}$.



Cartesische Koordinaten als Koordianten bzgl. einer Basis

Wir zeigen: Falls die Vektoren \vec{u} , \vec{v} orthogonal sind und deren Länge gleich 1 ist, dann sind die Koordinaten jedes Vektors in dem Basis (\vec{u}, \vec{v}) auf der Ebene gleich die kartesischen Koordinaten (bzgl. der Geraden, die von Vektoren u und v erzeugt sind).

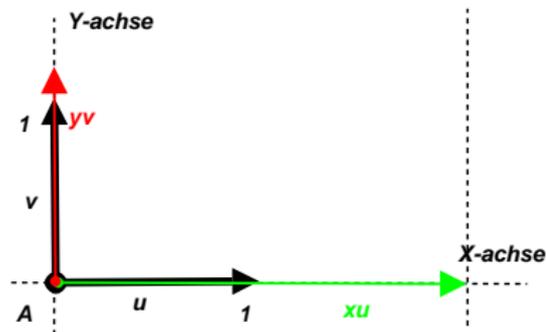
Nehmen wir ein Punkt A auf der Ebene. Man betrachte zwei orthogonalen Vektoren \vec{u} , \vec{v} mit Anfang in A . Man betrachte die erzeugten (geordneten) Geraden (X -achse und Y -achse). Vektor \vec{w} habe Koordinaten $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ in Basis (\vec{u}, \vec{v}) , also $\vec{w} = x\vec{u} + y\vec{v}$.



Cartesische Koordinaten als Koordianten bzgl. einer Basis

Wir zeigen: Falls die Vektoren \vec{u} , \vec{v} orthogonal sind und deren Länge gleich 1 ist, dann sind die Koordinaten jedes Vektors in dem Basis (\vec{u}, \vec{v}) auf der Ebene gleich die kartesischen Koordinaten (bzgl. der Geraden, die von Vektoren u und v erzeugt sind).

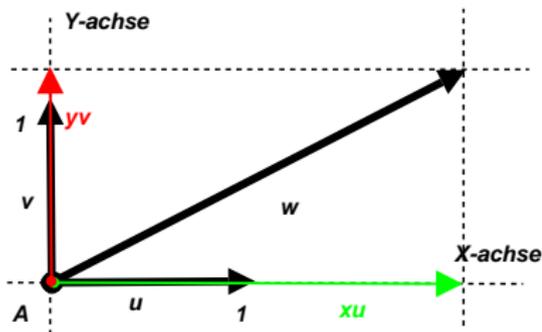
Nehmen wir ein Punkt A auf der Ebene. Man betrachte zwei orthogonalen Vektoren \vec{u} , \vec{v} mit Anfang in A . Man betrachte die erzeugten (geordneten) Geraden (X -achse und Y -achse). Vektor \vec{w} habe Koordinaten $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ in Basis (\vec{u}, \vec{v}) , also $\vec{w} = x\vec{u} + y\vec{v}$.



Cartesische Koordinaten als Koordianten bzgl. einer Basis

Wir zeigen: Falls die Vektoren \vec{u} , \vec{v} orthogonal sind und deren Länge gleich 1 ist, dann sind die Koordinaten jedes Vektors in dem Basis (\vec{u}, \vec{v}) auf der Ebene gleich die kartesischen Koordinaten (bzgl. der Geraden, die von Vektoren u und v erzeugt sind).

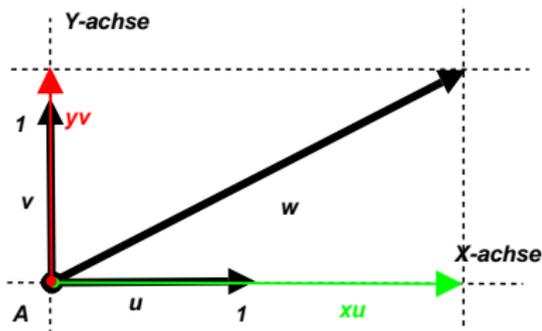
Nehmen wir ein Punkt A auf der Ebene. Man betrachte zwei orthogonalen Vektoren \vec{u} , \vec{v} mit Anfang in A . Man betrachte die erzeugten (geordneten) Geraden (X -achse und Y -achse). Vektor \vec{w} habe Koordinaten $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ in Basis (\vec{u}, \vec{v}) , also $\vec{w} = x\vec{u} + y\vec{v}$.



Cartesische Koordinaten als Koordianten bzgl. einer Basis

Wir zeigen: Falls die Vektoren \vec{u} , \vec{v} orthogonal sind und deren Länge gleich 1 ist, dann sind die Koordinaten jedes Vektors in dem Basis (\vec{u}, \vec{v}) auf der Ebene gleich die kartesischen Koordinaten (bzgl. der Geraden, die von Vektoren u und v erzeugt sind).

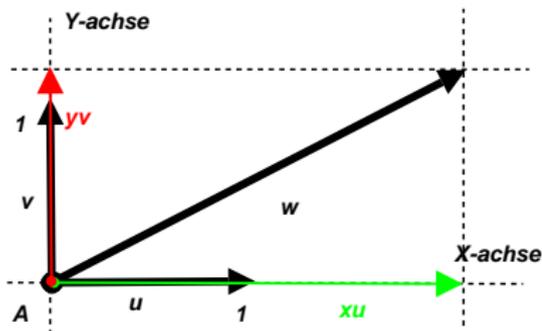
Nehmen wir ein Punkt A auf der Ebene. Man betrachte zwei orthogonalen Vektoren \vec{u} , \vec{v} mit Anfang in A . Man betrachte die erzeugten (geordneten) Geraden (X -achse und Y -achse). Vektor \vec{w} habe Koordinaten $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ in Basis (\vec{u}, \vec{v}) , also $\vec{w} = x\vec{u} + y\vec{v}$. Da die Länge von Vektor $x\vec{u} = |x|$,



Cartesische Koordinaten als Koordianten bzgl. einer Basis

Wir zeigen: Falls die Vektoren \vec{u} , \vec{v} orthogonal sind und deren Länge gleich 1 ist, dann sind die Koordinaten jedes Vektors in dem Basis (\vec{u}, \vec{v}) auf der Ebene gleich die kartesischen Koordinaten (bzgl. der Geraden, die von Vektoren u und v erzeugt sind).

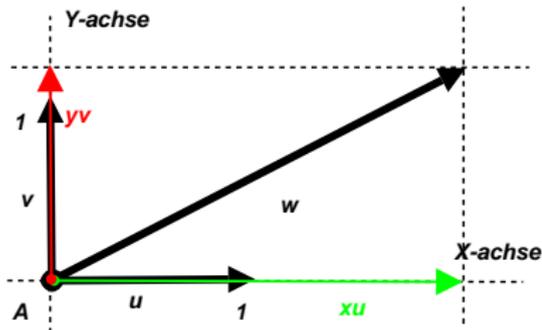
Nehmen wir ein Punkt A auf der Ebene. Man betrachte zwei orthogonalen Vektoren \vec{u} , \vec{v} mit Anfang in A . Man betrachte die erzeugten (geordneten) Geraden (X -achse und Y -achse). Vektor \vec{w} habe Koordinaten $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ in Basis (\vec{u}, \vec{v}) , also $\vec{w} = x\vec{u} + y\vec{v}$. Da die Länge von Vektor $x\vec{u} = |x|$, ist der Abstand zwischen orthogonalen Projektionen auf die X -Achse und A



Cartesische Koordinaten als Koordianten bzgl. einer Basis

Wir zeigen: Falls die Vektoren \vec{u} , \vec{v} orthogonal sind und deren Länge gleich 1 ist, dann sind die Koordinaten jedes Vektors in dem Basis (\vec{u}, \vec{v}) auf der Ebene gleich die kartesischen Koordinaten (bzgl. der Geraden, die von Vektoren u und v erzeugt sind).

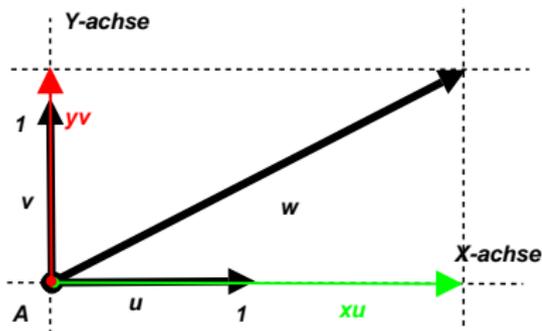
Nehmen wir ein Punkt A auf der Ebene. Man betrachte zwei orthogonalen Vektoren \vec{u} , \vec{v} mit Anfang in A . Man betrachte die erzeugten (geordneten) Geraden (X -achse und Y -achse). Vektor \vec{w} habe Koordinaten $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ in Basis (\vec{u}, \vec{v}) , also $\vec{w} = x\vec{u} + y\vec{v}$. Da die Länge von Vektor $x\vec{u} = |x|$, ist der Abstand zwischen orthogonalen Projektionen auf die X -Achse und A gleich x .



Cartesische Koordinaten als Koordianten bzgl. einer Basis

Wir zeigen: Falls die Vektoren \vec{u} , \vec{v} orthogonal sind und deren Länge gleich 1 ist, dann sind die Koordinaten jedes Vektors in dem Basis (\vec{u}, \vec{v}) auf der Ebene gleich die kartesischen Koordinaten (bzgl. der Geraden, die von Vektoren u und v erzeugt sind).

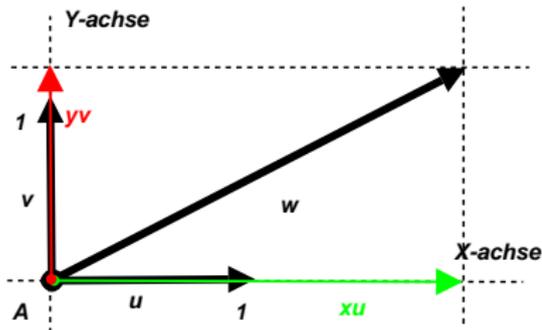
Nehmen wir ein Punkt A auf der Ebene. Man betrachte zwei orthogonalen Vektoren \vec{u} , \vec{v} mit Anfang in A . Man betrachte die erzeugten (geordneten) Geraden (X -achse und Y -achse). Vektor \vec{w} habe Koordinaten $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ in Basis (\vec{u}, \vec{v}) , also $\vec{w} = x\vec{u} + y\vec{v}$. Da die Länge von Vektor $x\vec{u} = |x|$, ist der Abstand zwischen orthogonalen Projektionen auf die X -Achse und A gleich x . Ähnlich ist der Abstand zwischen orthogonalen Projektion auf die Y -Achse und A gleich y .



Cartesische Koordinaten als Koordianten bzgl. einer Basis

Wir zeigen: Falls die Vektoren \vec{u} , \vec{v} orthogonal sind und deren Länge gleich 1 ist, dann sind die Koordinaten jedes Vektors in dem Basis (\vec{u}, \vec{v}) auf der Ebene gleich die kartesischen Koordinaten (bzgl. der Geraden, die von Vektoren u und v erzeugt sind).

Nehmen wir ein Punkt A auf der Ebene. Man betrachte zwei orthogonalen Vektoren \vec{u} , \vec{v} mit Anfang in A . Man betrachte die erzeugten (geordneten) Geraden (X -achse und Y -achse). Vektor \vec{w} habe Koordinaten $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ in Basis (\vec{u}, \vec{v}) , also $\vec{w} = x\vec{u} + y\vec{v}$. Da die Länge von Vektor $x\vec{u} = |x|$, ist der Abstand zwischen orthogonalen Projektionen auf die X -Achse und A gleich x . Ähnlich ist der Abstand zwischen orthogonalen Projektion auf die Y -Achse und A gleich y . Also, die kartesische Koordinaten sind auch $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$.



Die Länge

Def. 56

Def. 56 Sei $\langle \cdot, \cdot \rangle$ ein Skalarprodukt auf dem Euklidischen Vektorraum V .

Def. 56 Sei $\langle \cdot, \cdot \rangle$ ein Skalarprodukt auf dem Euklidischen Vektorraum V .
Für jeden Vektor $v \in V$ heißt die Zahl $\sqrt{\langle v, v \rangle}$ die **Länge** von v

Die Länge

Def. 56 Sei $\langle \cdot, \cdot \rangle$ ein Skalarprodukt auf dem Euklidischen Vektorraum V . Für jeden Vektor $v \in V$ heißt die Zahl $\sqrt{\langle v, v \rangle}$ die **Länge** von v und wird $|v|$ bezeichnet.



Def. 56 Sei $\langle \cdot, \cdot \rangle$ ein Skalarprodukt auf dem Euklidischen Vektorraum V . Für jeden Vektor $v \in V$ heißt die Zahl $\sqrt{\langle v, v \rangle}$ die **Länge** von v und wird $|v|$ bezeichnet.

Bemerkung.



Def. 56 Sei $\langle \cdot, \cdot \rangle$ ein Skalarprodukt auf dem Euklidischen Vektorraum V . Für jeden Vektor $v \in V$ heißt die Zahl $\sqrt{\langle v, v \rangle}$ die **Länge** von v und wird $|v|$ bezeichnet.

Bemerkung. Die Länge des Vektors ist wohldefiniert, da nach Definition des Skalarprodukts gilt $\langle v, v \rangle \geq 0$.



Def. 56 Sei $\langle \cdot, \cdot \rangle$ ein Skalarprodukt auf dem Euklidischen Vektorraum V . Für jeden Vektor $v \in V$ heißt die Zahl $\sqrt{\langle v, v \rangle}$ die **Länge** von v und wird $|v|$ bezeichnet.

Bemerkung. Die Länge des Vektors ist wohldefiniert, da nach Definition des Skalarprodukts gilt $\langle v, v \rangle \geq 0$.

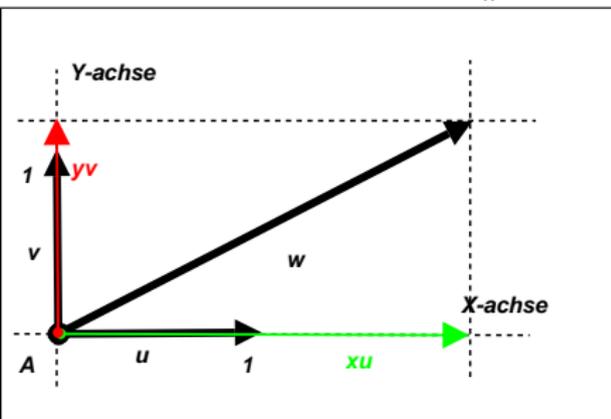
Bemerkung Auf der Ebene bzw. im Raum ist die Länge eines Vektors in Sinne Definition 56 die „übliche“ Länge

Die Länge

Def. 56 Sei $\langle \cdot, \cdot \rangle$ ein Skalarprodukt auf dem Euklidischen Vektorraum V . Für jeden Vektor $v \in V$ heißt die Zahl $\sqrt{\langle v, v \rangle}$ die **Länge** von v und wird $|v|$ bezeichnet.

Bemerkung. Die Länge des Vektors ist wohldefiniert, da nach Definition des Skalarprodukts gilt $\langle v, v \rangle \geq 0$.

Bemerkung Auf der Ebene bzw. im Raum ist die Länge eines Vektors in Sinne Definition 56 die „übliche“ Länge



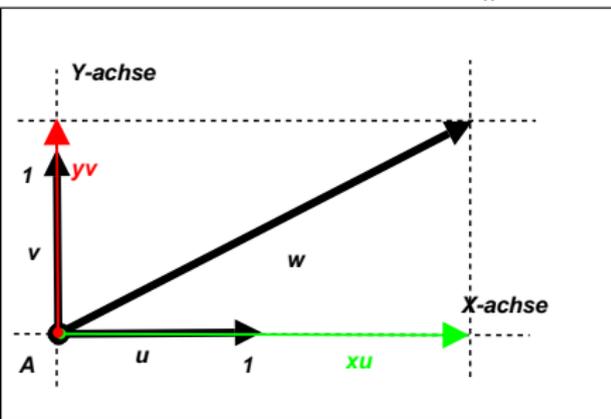
Tatsächlich, für $\vec{w} = x\vec{u} + y\vec{v}$ ist

Die Länge

Def. 56 Sei $\langle \cdot, \cdot \rangle$ ein Skalarprodukt auf dem Euklidischen Vektorraum V . Für jeden Vektor $v \in V$ heißt die Zahl $\sqrt{\langle v, v \rangle}$ die **Länge** von v und wird $|v|$ bezeichnet.

Bemerkung. Die Länge des Vektors ist wohldefiniert, da nach Definition des Skalarprodukts gilt $\langle v, v \rangle \geq 0$.

Bemerkung Auf der Ebene bzw. im Raum ist die Länge eines Vektors in Sinne Definition 56 die „übliche“ Länge



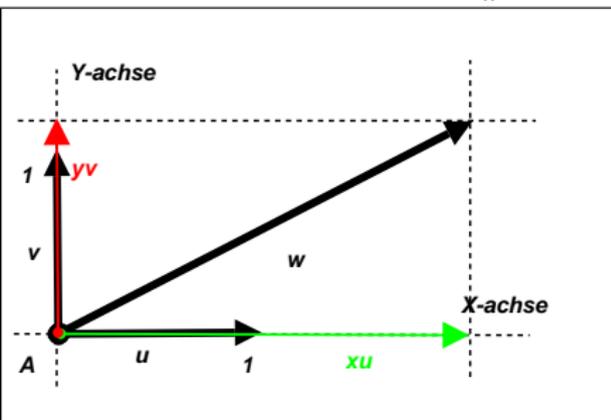
Tatsächlich, für $\vec{w} = x\vec{u} + y\vec{v}$
ist $|w|^2 \stackrel{\text{Def. 56}}{=} \langle w, w \rangle$

Die Länge

Def. 56 Sei $\langle \cdot, \cdot \rangle$ ein Skalarprodukt auf dem Euklidischen Vektorraum V . Für jeden Vektor $v \in V$ heißt die Zahl $\sqrt{\langle v, v \rangle}$ die **Länge** von v und wird $|v|$ bezeichnet.

Bemerkung. Die Länge des Vektors ist wohldefiniert, da nach Definition des Skalarprodukts gilt $\langle v, v \rangle \geq 0$.

Bemerkung Auf der Ebene bzw. im Raum ist die Länge eines Vektors in Sinne Definition 56 die „übliche“ Länge



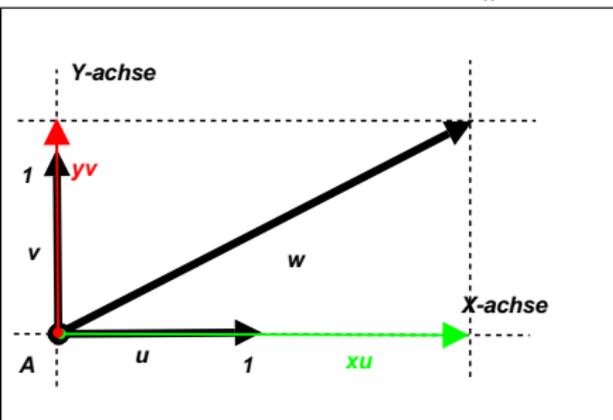
Tatsächlich, für $\vec{w} = x\vec{u} + y\vec{v}$
ist $|w|^2 \stackrel{\text{Def. 56}}{=} \langle w, w \rangle \stackrel{\text{Bilinearität}}{=}$

Die Länge

Def. 56 Sei $\langle \cdot, \cdot \rangle$ ein Skalarprodukt auf dem Euklidischen Vektorraum V . Für jeden Vektor $v \in V$ heißt die Zahl $\sqrt{\langle v, v \rangle}$ die **Länge** von v und wird $|v|$ bezeichnet.

Bemerkung. Die Länge des Vektors ist wohldefiniert, da nach Definition des Skalarprodukts gilt $\langle v, v \rangle \geq 0$.

Bemerkung Auf der Ebene bzw. im Raum ist die Länge eines Vektors in Sinne Definition 56 die „übliche“ Länge



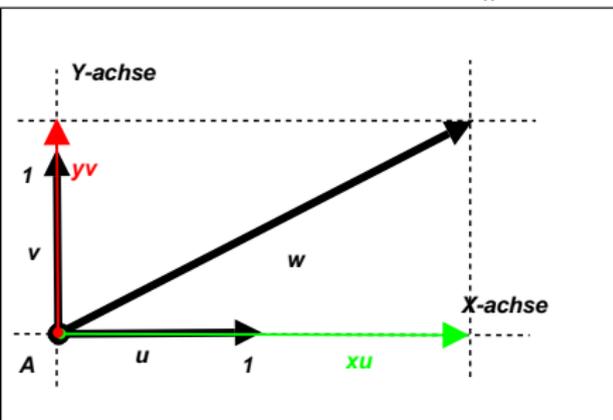
$$\begin{aligned} \text{Tatsächlich, für } \vec{w} &= x\vec{u} + y\vec{v} \\ \text{ist } |w|^2 &\stackrel{\text{Def. 56}}{=} \langle w, w \rangle = \\ &\langle x\vec{u} + y\vec{v}, x\vec{u} + y\vec{v} \rangle \stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \end{aligned}$$

Die Länge

Def. 56 Sei $\langle \cdot, \cdot \rangle$ ein Skalarprodukt auf dem Euklidischen Vektorraum V . Für jeden Vektor $v \in V$ heißt die Zahl $\sqrt{\langle v, v \rangle}$ die **Länge** von v und wird $|v|$ bezeichnet.

Bemerkung. Die Länge des Vektors ist wohldefiniert, da nach Definition des Skalarprodukts gilt $\langle v, v \rangle \geq 0$.

Bemerkung Auf der Ebene bzw. im Raum ist die Länge eines Vektors in Sinne Definition 56 die „übliche“ Länge



Tatsächlich, für $\vec{w} = x\vec{u} + y\vec{v}$ ist $|w|^2 \stackrel{\text{Def. 56}}{=} \langle w, w \rangle \stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \langle x\vec{u} + y\vec{v}, x\vec{u} + y\vec{v} \rangle$

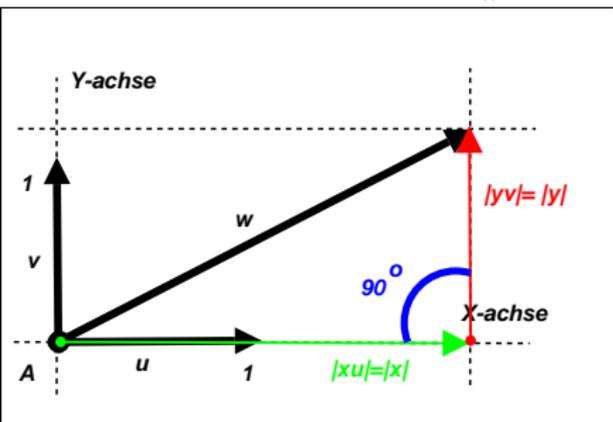
$$\underbrace{\langle x\vec{u}, x\vec{u} \rangle}_{=x^2} + \underbrace{\langle x\vec{u}, y\vec{v} \rangle}_{=0} + \underbrace{\langle y\vec{v}, x\vec{u} \rangle}_{=0} + \underbrace{\langle y\vec{v}, y\vec{v} \rangle}_{=y^2}$$

Die Länge

Def. 56 Sei $\langle \cdot, \cdot \rangle$ ein Skalarprodukt auf dem Euklidischen Vektorraum V . Für jeden Vektor $v \in V$ heißt die Zahl $\sqrt{\langle v, v \rangle}$ die **Länge** von v und wird $|v|$ bezeichnet.

Bemerkung. Die Länge des Vektors ist wohldefiniert, da nach Definition des Skalarprodukts gilt $\langle v, v \rangle \geq 0$.

Bemerkung Auf der Ebene bzw. im Raum ist die Länge eines Vektors in Sinne Definition 56 die „übliche“ Länge



Tatsächlich, für $\vec{w} = x\vec{u} + y\vec{v}$ ist

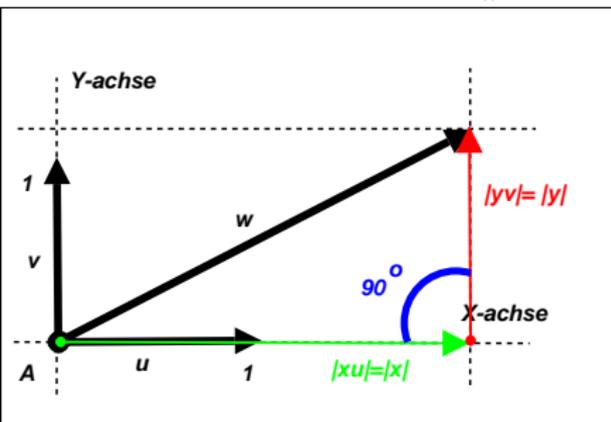
$$\begin{aligned} |w|^2 &\stackrel{\text{Def. 56}}{=} \langle w, w \rangle \\ &\stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \langle x\vec{u} + y\vec{v}, x\vec{u} + y\vec{v} \rangle \\ &= \underbrace{\langle x\vec{u}, x\vec{u} \rangle}_{=x^2} + \underbrace{\langle x\vec{u}, y\vec{v} \rangle}_{=0} + \underbrace{\langle y\vec{v}, x\vec{u} \rangle}_{=0} + \underbrace{\langle y\vec{v}, y\vec{v} \rangle}_{=y^2} \\ &= x^2 + y^2 \stackrel{\text{Pythagoras}}{=} \end{aligned}$$

Die Länge

Def. 56 Sei $\langle \cdot, \cdot \rangle$ ein Skalarprodukt auf dem Euklidischen Vektorraum V . Für jeden Vektor $v \in V$ heißt die Zahl $\sqrt{\langle v, v \rangle}$ die **Länge** von v und wird $|v|$ bezeichnet.

Bemerkung. Die Länge des Vektors ist wohldefiniert, da nach Definition des Skalarprodukts gilt $\langle v, v \rangle \geq 0$.

Bemerkung Auf der Ebene bzw. im Raum ist die Länge eines Vektors in Sinne Definition 56 die „übliche“ Länge



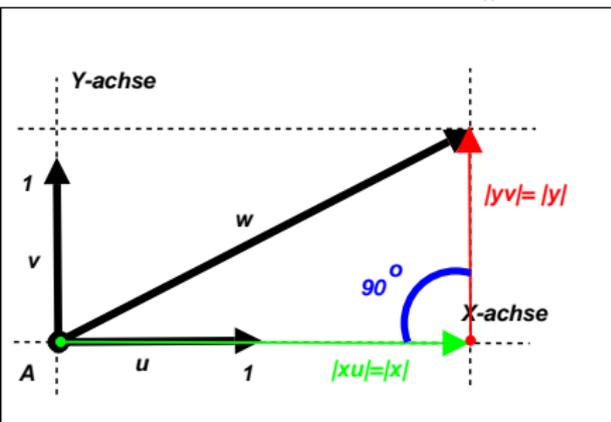
Tatsächlich, für $\vec{w} = x\vec{u} + y\vec{v}$
ist $|w|^2 \stackrel{\text{Def. 56}}{=} \langle w, w \rangle \stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \langle x\vec{u} + y\vec{v}, x\vec{u} + y\vec{v} \rangle$
 $\underbrace{\langle x\vec{u}, x\vec{u} \rangle}_{=x^2} + \underbrace{\langle x\vec{u}, y\vec{v} \rangle}_{=0} + \underbrace{\langle y\vec{v}, x\vec{u} \rangle}_{=0} + \underbrace{\langle y\vec{v}, y\vec{v} \rangle}_{=y^2}$
 $= x^2 + y^2 \stackrel{\text{Pythagoras}}{=} \text{Die „übliche“}$
Länge

Die Länge

Def. 56 Sei $\langle \cdot, \cdot \rangle$ ein Skalarprodukt auf dem Euklidischen Vektorraum V . Für jeden Vektor $v \in V$ heißt die Zahl $\sqrt{\langle v, v \rangle}$ die **Länge** von v und wird $|v|$ bezeichnet.

Bemerkung. Die Länge des Vektors ist wohldefiniert, da nach Definition des Skalarprodukts gilt $\langle v, v \rangle \geq 0$.

Bemerkung Auf der Ebene bzw. im Raum ist die Länge eines Vektors in Sinne Definition 56 die „übliche“ Länge



Tatsächlich, für $\vec{w} = x\vec{u} + y\vec{v}$ ist $|w|^2 \stackrel{\text{Def. 56}}{=} \langle w, w \rangle \stackrel{\text{Bilinearität}}{=} \langle x\vec{u} + y\vec{v}, x\vec{u} + y\vec{v} \rangle$

$$\begin{aligned} &= \underbrace{\langle x\vec{u}, x\vec{u} \rangle}_{=x^2} + \underbrace{\langle x\vec{u}, y\vec{v} \rangle}_{=0} + \underbrace{\langle y\vec{v}, x\vec{u} \rangle}_{=0} + \underbrace{\langle y\vec{v}, y\vec{v} \rangle}_{=y^2} \\ &= x^2 + y^2 \stackrel{\text{Pythagoras}}{=} \end{aligned}$$

Die „übliche“ Länge (Weil alle Winkel in Parallelogramm $\pi/2$ sind).

Der Winkel

Definition 56 – Vortsetzung

Definition 56 – Vortsetzung Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum.

Definition 56 – Vortsetzung Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Für je zwei Vektoren $u \neq 0, v \neq 0$

Definition 56 – Vortsetzung Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Für je zwei Vektoren $u \neq 0, v \neq 0$ heißt die Zahl $\arccos\left(\frac{\langle u, v \rangle}{|u||v|}\right) \in (0, \pi)$ der **Winkel** zwischen u und v .

Definition 56 – Vortsetzung Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Für je zwei Vektoren $u \neq 0, v \neq 0$ heißt die Zahl $\arccos\left(\frac{\langle u, v \rangle}{|u||v|}\right) \in (0, \pi)$ der **Winkel** zwischen u und v .

Bemerkung

Definition 56 – Vortsetzung Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Für je zwei Vektoren $u \neq 0, v \neq 0$ heißt die Zahl $\arccos\left(\frac{\langle u, v \rangle}{|u||v|}\right) \in (0, \pi)$ der **Winkel** zwischen u und v .

Bemerkung Um zu zeigen, dass Winkel zwischen u und v wohldefiniert ist, werden wir am Montag Cauchy-Schwarz-Ungleichung zeigen:

$$-1 \leq \frac{\langle u, v \rangle}{|u||v|} \leq 1, \text{ d.h., } |\langle u, v \rangle| \leq |u||v|.$$

Definition 56 – Vortsetzung Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Für je zwei Vektoren $u \neq 0, v \neq 0$ heißt die Zahl $\arccos\left(\frac{\langle u, v \rangle}{|u||v|}\right) \in (0, \pi)$ der **Winkel** zwischen u und v .

Bemerkung Um zu zeigen, dass Winkel zwischen u und v wohldefiniert ist, werden wir am Montag Cauchy-Schwarz-Ungleichung zeigen:

$$-1 \leq \frac{\langle u, v \rangle}{|u||v|} \leq 1, \text{ d.h., } |\langle u, v \rangle| \leq |u||v|.$$

Bemerkung Auf der Ebene/Im Raum ist der Winkel in Sinne Definition 56 der übliche Winkel

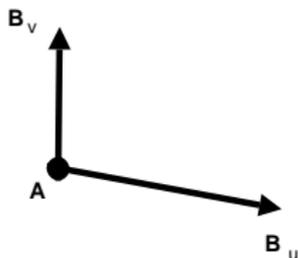
Der Winkel

Definition 56 – Vortsetzung Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Für je zwei Vektoren $u \neq 0, v \neq 0$ heißt die Zahl $\arccos\left(\frac{\langle u, v \rangle}{|u||v|}\right) \in (0, \pi)$ der **Winkel** zwischen u und v .

Bemerkung Um zu zeigen, dass Winkel zwischen u und v wohldefiniert ist, werden wir am Montag Cauchy-Schwarz-Ungleichung zeigen:
 $-1 \leq \frac{\langle u, v \rangle}{|u||v|} \leq 1$, d.h., $|\langle u, v \rangle| \leq |u||v|$.

Bemerkung Auf der Ebene/Im Raum ist der Winkel in Sinne Definition 56 der übliche Winkel

Wiederholung – Schulgeometrie:



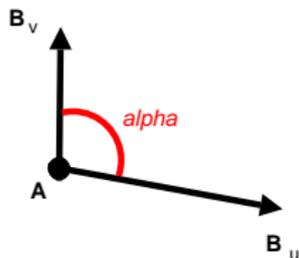
Der Winkel

Definition 56 – Vortsetzung Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Für je zwei Vektoren $u \neq 0, v \neq 0$ heißt die Zahl $\arccos\left(\frac{\langle u, v \rangle}{|u||v|}\right) \in (0, \pi)$ der **Winkel** zwischen u und v .

Bemerkung Um zu zeigen, dass Winkel zwischen u und v wohldefiniert ist, werden wir am Montag Cauchy-Schwarz-Ungleichung zeigen:
 $-1 \leq \frac{\langle u, v \rangle}{|u||v|} \leq 1$, d.h., $|\langle u, v \rangle| \leq |u||v|$.

Bemerkung Auf der Ebene/Im Raum ist der Winkel in Sinne Definition 56 der übliche Winkel

Wiederholung – Schulgeometrie: In Auf der Ebene/In Raum ist $\langle \vec{u}, \vec{v} \rangle = |\vec{u}||\vec{v}| \cos(\text{alpha})$.



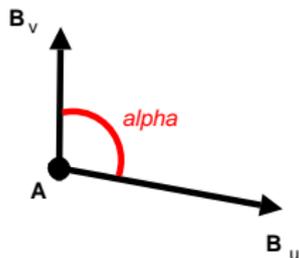
Der Winkel

Definition 56 – Vortsetzung Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein Euklidischer Vektorraum. Für je zwei Vektoren $u \neq 0, v \neq 0$ heißt die Zahl $\arccos\left(\frac{\langle u, v \rangle}{|u||v|}\right) \in (0, \pi)$ der **Winkel** zwischen u und v .

Bemerkung Um zu zeigen, dass Winkel zwischen u und v wohldefiniert ist, werden wir am Montag Cauchy-Schwarz-Ungleichung zeigen:
 $-1 \leq \frac{\langle u, v \rangle}{|u||v|} \leq 1$, d.h., $|\langle u, v \rangle| \leq |u||v|$.

Bemerkung Auf der Ebene/Im Raum ist der Winkel in Sinne Definition 56 der übliche Winkel

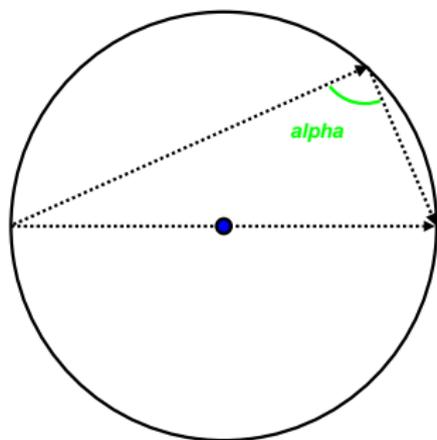
Wiederholung – Schulgeometrie: In Auf der Ebene/In Raum ist $\langle \vec{u}, \vec{v} \rangle = |\vec{u}||\vec{v}| \cos(\text{alpha})$. Also ist $\cos(\text{alpha}) = \frac{\langle \vec{u}, \vec{v} \rangle}{|\vec{u}||\vec{v}|}$.



Mit Hilfe der Bilinearität des Skalarprodukts kann man mehrere Schulgeometrische Aufgaben lösen

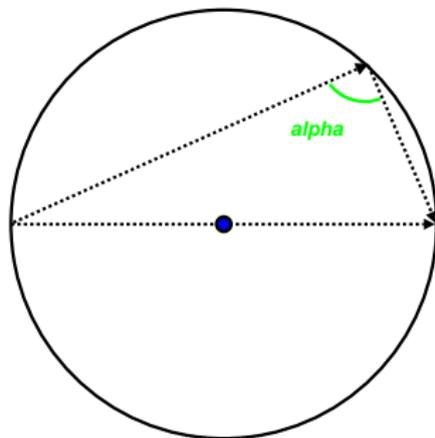
Mit Hilfe der Bilinearität des Skalarprodukts kann man mehrere Schulgeometrische Aufgaben lösen

Z.Z. *Im Dreieck auf dem Bild*



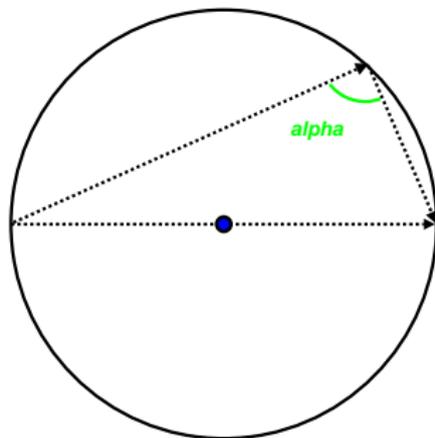
Mit Hilfe der Bilinearität des Skalarprodukts kann man mehrere Schulgeometrische Aufgaben lösen

Z.Z. *Im Dreieck auf dem Bild ist der Winkel α gleich $\pi/2$.*



Mit Hilfe der Bilinearität des Skalarprodukts kann man mehrere Schulgeometrische Aufgaben lösen

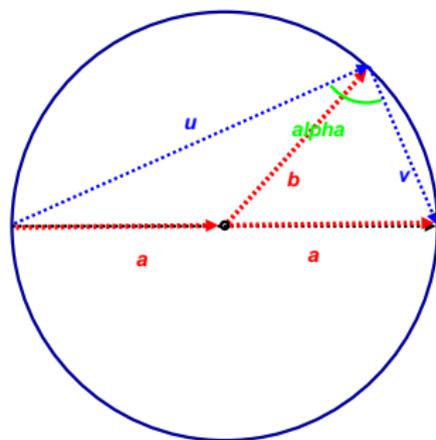
Z.Z. Im Dreieck auf dem Bild ist der Winkel *alpha* gleich $\pi/2$.



Beweis. Betrachte die Vektoren \vec{a}, \vec{b} wie auf dem Bild.

Mit Hilfe der Bilinearität des Skalarprodukts kann man mehrere Schulgeometrische Aufgaben lösen

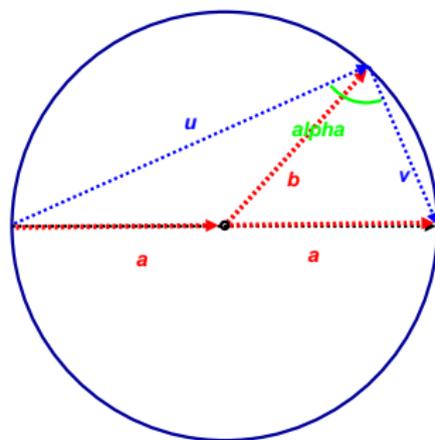
Z.Z. Im Dreieck auf dem Bild ist der Winkel *alpha* gleich $\pi/2$.



Beweis. Betrachte die Vektoren \vec{a}, \vec{b} wie auf dem Bild.

Mit Hilfe der Bilinearität des Skalarprodukts kann man mehrere Schulgeometrische Aufgaben lösen

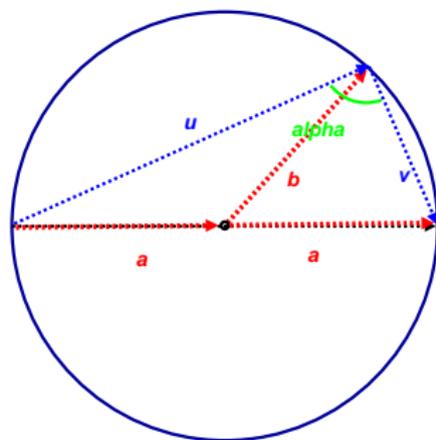
Z.Z. Im Dreieck auf dem Bild ist der Winkel *alpha* gleich $\pi/2$.



Beweis. Betrachte die Vektoren \vec{a}, \vec{b} wie auf dem Bild. Wir zeigen, dass $\underbrace{\langle \vec{a} + \vec{b}, \vec{a} - \vec{b} \rangle}_{\vec{u}} = 0$.

Mit Hilfe der Bilinearität des Skalarprodukts kann man mehrere Schulgeometrische Aufgaben lösen

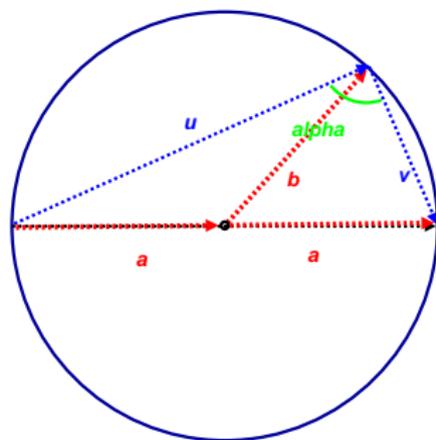
Z.Z. Im Dreieck auf dem Bild ist der Winkel *alpha* gleich $\pi/2$.



Beweis. Betrachte die Vektoren \vec{a}, \vec{b} wie auf dem Bild. Wir zeigen, dass $\underbrace{\langle \vec{a} + \vec{b}, \vec{a} - \vec{b} \rangle}_{\vec{u}} = 0$. Wegen Bilinearität und Symmetrie, ist

Mit Hilfe der Bilinearität des Skalarprodukts kann man mehrere Schulgeometrische Aufgaben lösen

Z.Z. Im Dreieck auf dem Bild ist der Winkel *alpha* gleich $\pi/2$.

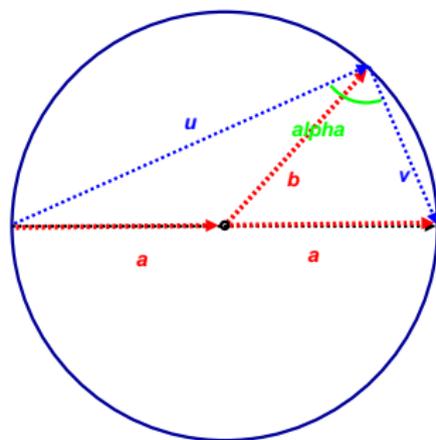


Beweis. Betrachte die Vektoren \vec{a}, \vec{b} wie auf dem Bild. Wir zeigen, dass $\langle \underbrace{\vec{a} + \vec{b}}_{\vec{u}}, \underbrace{\vec{a} - \vec{b}}_{\vec{v}} \rangle = 0$. Wegen Bilinearität und Symmetrie, ist

$$\langle \vec{a} + \vec{b}, \vec{a} - \vec{b} \rangle =$$

Mit Hilfe der Bilinearität des Skalarprodukts kann man mehrere Schulgeometrische Aufgaben lösen

Z.Z. Im Dreieck auf dem Bild ist der Winkel *alpha* gleich $\pi/2$.

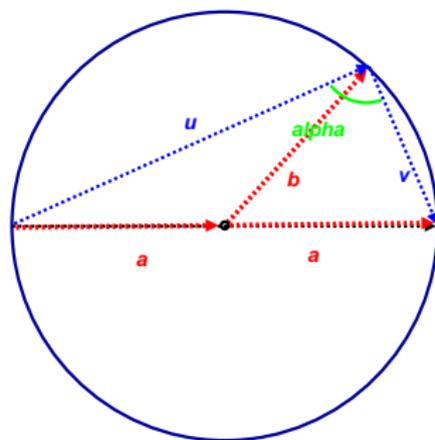


Beweis. Betrachte die Vektoren \vec{a}, \vec{b} wie auf dem Bild. Wir zeigen, dass $\langle \underbrace{\vec{a} + \vec{b}}_{\vec{u}}, \underbrace{\vec{a} - \vec{b}}_{\vec{v}} \rangle = 0$. Wegen Bilinearität und Symmetrie, ist

$$\begin{aligned} \langle \vec{a} + \vec{b}, \vec{a} - \vec{b} \rangle &= \langle \vec{a}, \vec{a} \rangle + \underbrace{\langle \vec{b}, \vec{a} \rangle - \langle \vec{a}, \vec{b} \rangle}_{=0, \text{ Symmetrie}} - \langle \vec{b}, \vec{b} \rangle = \end{aligned}$$

Mit Hilfe der Bilinearität des Skalarprodukts kann man mehrere Schulgeometrische Aufgaben lösen

Z.Z. Im Dreieck auf dem Bild ist der Winkel α gleich $\pi/2$.

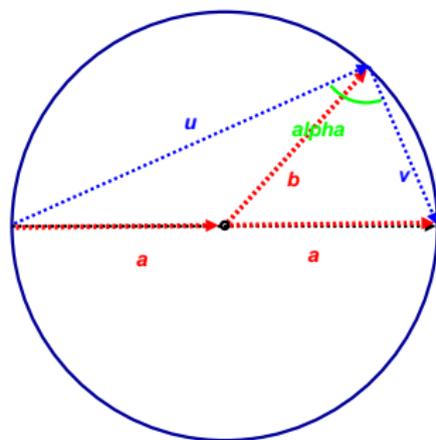


Beweis. Betrachte die Vektoren \vec{a}, \vec{b} wie auf dem Bild. Wir zeigen, dass $\langle \underbrace{\vec{a} + \vec{b}}_{\vec{u}}, \underbrace{\vec{a} - \vec{b}}_{\vec{v}} \rangle = 0$. Wegen Bilinearität und Symmetrie, ist

$$\begin{aligned} \langle \vec{a} + \vec{b}, \vec{a} - \vec{b} \rangle &= \langle \vec{a}, \vec{a} \rangle + \underbrace{\langle \vec{b}, \vec{a} \rangle - \langle \vec{a}, \vec{b} \rangle}_{=0, \text{ Symmetrie}} - \langle \vec{b}, \vec{b} \rangle = \langle \vec{a}, \vec{a} \rangle - \langle \vec{b}, \vec{b} \rangle = \end{aligned}$$

Mit Hilfe der Bilinearität des Skalarprodukts kann man mehrere Schulgeometrische Aufgaben lösen

Z.Z. Im Dreieck auf dem Bild ist der Winkel α gleich $\pi/2$.

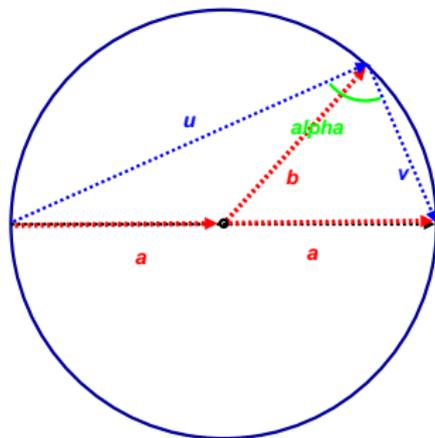


Beweis. Betrachte die Vektoren \vec{a}, \vec{b} wie auf dem Bild. Wir zeigen, dass $\langle \vec{a} + \vec{b}, \vec{a} - \vec{b} \rangle = 0$. Wegen Bilinearität und Symmetrie, ist

$$\begin{aligned} \langle \vec{a} + \vec{b}, \vec{a} - \vec{b} \rangle &= \langle \vec{a}, \vec{a} \rangle + \underbrace{\langle \vec{b}, \vec{a} \rangle - \langle \vec{a}, \vec{b} \rangle}_{=0, \text{ Symmetrie}} - \langle \vec{b}, \vec{b} \rangle = \\ &= |\vec{a}|^2 - |\vec{b}|^2 = 0. \end{aligned}$$

Mit Hilfe der Bilinearität des Skalarprodukts kann man mehrere Schulgeometrische Aufgaben lösen

Z.Z. Im Dreieck auf dem Bild ist der Winkel α gleich $\pi/2$.



Beweis. Betrachte die Vektoren \vec{a}, \vec{b} wie auf dem Bild. Wir zeigen, dass $\langle \vec{a} + \vec{b}, \vec{a} - \vec{b} \rangle = 0$. Wegen Bilinearität und Symmetrie, ist

$$\langle \vec{a} + \vec{b}, \vec{a} - \vec{b} \rangle = \langle \vec{a}, \vec{a} \rangle + \underbrace{\langle \vec{b}, \vec{a} \rangle - \langle \vec{a}, \vec{b} \rangle}_{=0, \text{ Symmetrie}} - \langle \vec{b}, \vec{b} \rangle = |a|^2 - |b|^2 = 0.$$

$$\text{Dann ist } \arccos\left(\frac{\langle \vec{u}, \vec{v} \rangle}{|\vec{u}| |\vec{v}|}\right) = \arccos(0) = \frac{\pi}{2}.$$